TR - 0 -0060 41 - <u>`</u>____ 移動体衛星通信用アクティブアレーアンテナの研究 中條涉

1993. 4.14.

(

ATR光電波通信研究所

目次

第1章 序詞	A 田	1
1.1 本研	〒究の背景と目的	1
1.1.1	はじめに	1
1.1.2	技術の背景	7
1.2 本詞	â文の構成	16
第2章 セノ	レフダイプレクシングアンテナ	22
2.1 ± 2	こがき	22
2.2 円4	高波セルフダイプレクシングアンテナ	23
2.2.1	ダイプレクサ	23
2.2.2	円偏波セルフダイプレクシングアンテナの原理	24
2.2.3	アンテナの構成	26
2.2.4	解析	28
2.2.5	2点給電円偏波セルフダイプレクシングアンテナ	33
2.2.6	4点給電円偏波セルフダイプレクシングアンテナ	48
2.2.7	スロット結合セルフダイプレクシングアンテナ	59
2.2.8	むすび	64
	付録A-2-1 フリンジ容量ΔCの導出	66
	付録A-2-2 境界アドミタンスYnの導出	67
	付録A-2-3 電界E _z の導出	67
	付録A-2-4 アンテナ間の相互インピーダンスZ;;の導出	69

第3章 コンフォーマルアレーアンテナ	70
3.1 まえがき	70
3.2 広角で軸比のよい円偏波マイクロストリップアンテナ	
の設計と特性	71
3.2.1 λ/2開放形MSAの問題点	71
3.2.2 方形 λ /4短絡形MSAの組合せ	73
3.2.3 円形 \/4短絡形MSAの組合せ	78
3.2.4 実験結果	81
3.2.5 円環パッチとの比較	84
3.2.6 むすび	85
3.3 移動体衛星通信用コンフォーマルアレーの設計と特性	87
3.3.1 広角まで利得低下のない円偏波アレーアンテナ	87
3.3.2 コンフォーマルアレーの設計	89
3.3.3 試作アンテナと測定結果 ······	92
3.3.3.1 構成	92
3.3.3.2 アレー素子反射特性	97
3.3.3.3 アレー特性	101
3.3.4 むすび	105
付録A-3-1 部分球面アレーの指向性	107
第4章 ディジタルビームフォーミングアンテナ	110
4.1 まえがき	110
4.2 受信信号の位相情報と振幅情報を利用したDBFアンテナ …	111
4.2.1 球面配列アレーのビーム形成方式	111

4.2.2 受信信号の位相・振幅情報を利用した球面配列アレーの

ビーム形成フ	5式	•••••••	113
4.2.3 位相·振幅検出	出誤差による利得低下 …		116
4.2.3.1 位相検出	誤差による利得低下 …		117
4.2.3.2 振幅検出	出誤差による利得低下 …		121
4.2.4 むすび			125
付録A-4-1	素子励振位相·振幅検出方法	±	126
付録A-4-2	位相検出誤差の導出		127
付録A-4-3	振幅平均値の導出		127

- 4.3 移動体衛星通信用DBFアンテナの構成と特性 ……………… 129

137

- 4.3.4 試作DBFアンテナと測定結果 …………………………………………… 148
- 4.3.4.2 受信用DBFアンテナの設計と特性 …………………… 151

4.3	3.5 むすて	۶	155
第5章	総合性能		157
5.1	まえがき		157

5.2 セルフダイプレクシングアレー	159
5.2.1 アレー特性	159
5.2.2 今後の課題	167
5.3 コンフォーマルアレーとディジタルビームフォーミング回	
路の統合	171
5.3.1 アクティブフェーズドアレーの構成	171
5.3.2 ビーム走査特性	175
5.3.3 今後の課題	175
第6章 結論	178
「謝」辞」	

「参考文献」

第1章 序論

1.1. 本研究の背景と目的

1.1.1. はじめに

通信は人と人の心をつなぐ架け橋である。いつでも、どこでも、だれとでも 通信可能な移動通信システムの実現は、人類共通の大きな研究課題である。現 在、移動通信の急速な需要増大に対処するため、船舶や航空機に代表される衛星 を介した移動体衛星通信や自動車電話に代表される陸上移動通信をはじめとし て、様々な形態の移動通信システムが構築されつつある。

移動通信はいつでも、どこでも、だれとでもといった性質上、本質的に自由空間を介して行う必要がある。アンテナは自由空間を伝搬する電磁波を電気回路に 導いたり、または逆に電気回路に閉じ込められた信号を電磁波として自由空間に 放射する重要な役割を持っている。自由空間では光ファイバや導波管のように電 磁波を閉じ込めて特定の方向に導くことはできない。アンテナはこのような自由 空間で電磁波を特定の方向に導いたり、逆に所望の方向の電磁波のみを受信する 役割を持っている。

さらに、移動通信では移動体の動きに応じて電磁波の導く方向を時間的に変え る必要がある。例えば、衛星を介した移動体衛星通信では、移動体の位置や形状 にかかわらず常に衛星を高速で捕捉追尾する必要がある。これを実現するため に、小さな多数のアンテナ素子で構成されるアレーアンテナを用いて、各アン テナの励振係数を電子的に制御し所望の方向にビームを向けるフェーズドアレー アンテナが有効となる。また、陸上移動通信の分野においてはビル等の周囲の構 造物による電波の反射や散乱により、多数の信号の重ね合わせによる干渉波が生 じる。このような干渉を除去するために、やはりアレーアンテナを用いて、時

-1-

間的、空間的にアンテナの指向性を制御する機能を有するアダプティブアレーア ンテナが必要となる。



図1-1(a) 移動体衛星通信用アクテイブアレーアンテナの構成と技術課題

図1-1(a)に移動体衛星通信用アクティブアレーアンテナの構成を示す。また、 図1-1(b)に比較のためにパッシブアレーアンテナの構成を示す。アクティブア レーアンテナはアンテナ素子を複数配置するのみならず、さらに増幅や周波数変 換等の能動的な機能を有するアクティブ素子をアンテナ素子毎に配置したアレー アンテナである。パッシブアレーアンテナでは、電力増幅器や低雑音増幅器と いったアクティブ素子とアンテナ素子の間にビーム形成回路が挿入されるため、 回路部分における給電損失を極少に抑える必要がある。これに対してアクティブ アレーアンテナでは、アンテナ素子毎にアクティブ素子を配置することにより、

-2-

両者の距離を可能な限り近づけることができる。このためアクティブ素子で送信 や受信の回路損失を補償することができる。従って、回路の部分にディジタル信 号処理技術や光制御技術等の新しい技術を積極的に導入することが可能となり、 将来は回路の小形化、軽量化、更には高機能化が可能となる⁽⁵⁾。



図1-1(b) パッシブアレーアンテナの構成

IEEE Std (145-1983)⁽⁸⁹⁾によれば、アクティブアレーアンテナシステムという 言葉が定義され、以下のように説明がなされている。

active array antenna system. An array in which all or part of the elements are equipped with their own transmitter or receiver. or both.

これに対してアレーアンテナという言葉はあってもアレーアンテナシステムという言葉は定義されていない。参考までにアダプティブアンテナについてもアダ

プティブアンテナシステムと定義されている。このことからアクティブアレー アンテナは従来のアンテナ技術の領域を越えた総合技術(素子アンテナ、回路、信 号処理、半導体、ディジタル、光そしてシステム技術)として成り立っているこ とがわかる⁽³⁾。このようにアクティブアレーアンテナシステムとしては、半導 体素子、回路構成、ビーム形成のための信号処理技術等、アンテナ以外の多くの 技術を含んでおり、これらの技術については多数の研究が報告されている。これ に対して本論文では取り扱う範囲は、素子アンテナ、コンフォーマルアレー、 さらにディジタルビームフォーミング回路を含めてアンテナ固有の技術に重点 を置いている。従って本論文ではアクティブアレーアンテナシステムという言 葉ではなく、アクティブアレーアンテナという言葉を用いることとする。

	パッシブアレー	アクディブアレー
給電系の 構成	送信系;一つの送信機から電力分配 受信系;電力合成後、一つの受信機	各アンテナ素子毎に送受信機
ビーム形 成回路の 構成	送受共用 給電損失を極少に抑える必要性。 送信系では高電力段で使用するため、許容電力が問題。	送受ともに、給電損失が許容でき る。
適用アル ゴリズム	適用アルゴリズムには、ハードウエ アからくる制約がある。	任意の指向性合成が可能。 高精度·高速·高機能。
信頼性	素子アンテナ自身は受動回路である ため、信頼性は高い。 しかし、アクティブ素子である低雑 音増幅器や電力増幅器は1つしかない ので、信頼性の弱い部分もある。	多数のアクティブ素子から構成され るため、現時点では技術的な信頼性 は低い。 しかし、アクティブ素子が分散され るため、何個か障害が起きても生存 の確率は高い。将来的には高い信頼性 が得られる可能性がある。
価格	安価	高価

表1-1 パッシブアレーとアクティブアレーの比較

アクティブアレーアンテナは従来、レーダの分野において主として研究がな されてきている。このアクティブレーダは防衛庁を中心として、三菱電機、東 芝、日本電気等により研究開発が行われている⁽²⁾。これは受信アンテナとして考 えたときに、各アンテナ素子の出力から電波の空間分布を知ることができるとい う性質を利用したものである。つまり、レーダでは送信時はビームを広くして かつ出来るだけ高出力で電波を放射し、受信時は受信ビームを細くしかつ出来る だけ低雑音で信号を受信し、目標の測定精度を向上させるという機能が必要とな る⁽¹⁾。これに対して本論文ではこのアクティブアレーアンテナを移動体衛星通信 に適用する場合の問題点の解決に取り組んでいる。

まず、通信ではレーダと異なり送信と受信を同時に行う必要性がある。従っ て、送信信号が受信回路に回り込むのを抑える必要がある。このためアンテナ素 子とアクティプ素子である増幅器の間にフィルタが必要となる。アクティブア レーでは各素子アンテナ毎にフィルタが必要となり、システム全体に占める フィルタの割合が大きくなるため、小形化は不可欠である。例えば、移動体衛星 通信に必要な送受間アイソレーションは90dB程度であり、このときフィルタの 単体重量は1.3kgになってしまう。これを解決する手段として送受のアンテナ素 子を分離して、アンテナ自身にフィルタの機能の一部を持たせるセルフダイプ レクシングアンテナが有効である。

さらに移動体アンテナでは広角走査に適した特性を持つとともに自動車のルー フなど滑らかにカーブした面に取り付けるために、移動体に適合したアンテナ 形状を持たせるコンフォーマルアレー技術が必要となる。コンフォーマルア レーでは、平面アレーに比べて複雑な励振振幅・位相制御を行わなくてはいけない と同時に曲面構体の一体成形の問題を解決する必要がある。 一方、ビーム形成回路は送信、受信の各アンテナ素子に対応する信号の励振係 数の調整を行う。これにより所望の方向にビームを向けたり、利用する形態に応 じてアンテナの指向性を変えることができる。ビーム形成回路は多数のアンテ ナ素子の信号を取り扱うため、小形、軽量化が重要となる。ビーム形成回路の小 形、軽量化には、マイクロストリップラインやサスペンデッドライン等の平面 回路が通常用いられ、低雑音増幅器や電力増幅器等の送受信機を含む回路のモノリ シック化、集積化が図られている⁽⁴⁾。

さらに将来のビーム形成回路技術として、光制御技術やディジタルビーム フォーミング回路が上げられる。光制御アレーは光技術のもつ小形軽量、広帯 域、高速応答、耐電磁干渉性といった特徴を利用するものである。一般にフェー ズドアレーの素子アンテナ数が増えると、各素子の励振振幅位相を制御するため の移相器や、電力分配器、伝送線路からなる給電回路が大きく複雑になる傾向が ある。そのため給電回路の小形軽量化や高速制御が重要である。また給電回路と 他の電子機器間の電磁干渉の軽減も問題となる。これらの問題の解決方法とし て、光伝送技術や光演算処理技術などの光技術を応用することが検討されている ものである。

従来、各素子アンテナの励振振幅・位相制御を行う手法としては、電子的に位相 を変えることが可能なpinダイオード移相器とフェライト移相器が用いられてき ている。特にpinダイオード移相器は小形、軽量化や平面化が可能であるため広 く用いられている。pinダイオード移相器の基本的な動作原理は線路長切換えによ る移相量の変化を用いたものである。従って、pinダイオードの制御はディジタ ル回路で行うものの、移相器自身はアナログ回路である。そのため、移相器自身 の持つオフセット量の調整や温度などの環境変化に対応した柔軟な位相調整、精 度の高い位相調整には工夫が必要となってくる。また、コンフォーマルアレー

-6-

のビーム形成のように励振位相のみならず励振振幅も調整する必要がある場合に は、移相器の他に新たに減衰器などの可変振幅調整器が必要となってくる。この ように複雑な励振振幅・位相制御を行うためには、素子アンテナごとの信号をA-D 変換し、ディジタル信号処理によりビーム形成を行うディジタルビームフォーミ ング(DBF)回路が有効である。この技術はディジタルシグナルプロセッサ(DSP) の演算速度および機能の向上によりアンテナへの適用が可能となってきたもので ある。DBF回路はディジタル信号処理の特徴である高精度、柔軟性といった機能 を活かし、アクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や低サイドローブ アンテナ、アクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や低サイドローブ アンテナ、アクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や低サイドローブ アンテナ、アクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や低サイドローブ 成となる。また、通信用としてもディジタルモデムとの整合性が良いため、 DSPの演算速度やコストの問題を解決することにより、将来はアナログビーム形 成を淘汰する可能性も秘めている。

さらにビーム形成回路では高速かつ適応的にアレーアンテナの指向性を変える ために複雑な信号処理技術が必要となる。このため、将来はファジィ推論や ニューラルネットワークなど、人間のもつ高度な情報処理機能を応用したビーム 形成アルゴリズムが必要となる。

また、通信では電磁波に情報をのせたり、また逆に電磁波から情報を取り出す 操作として変調復調が必要となる。変調、復調はディジタル技術を用いることが 多いのでビーム形成回路と変調回路、復調回路の構成方法が研究課題となる。

1.1.2. 技術の背景

本論文ではその中で、将来の衛星通信用の移動体アクティブアレー、主として 航空機や自動車等を対象とした移動体アンテナを実現するための3つの要素技術で ある、素子アンテナ、アレー配置、給電系を取り扱う。具体的には、送受のアン テナを分離してアンテナ自身にフィルタリング機能を持たせるセルフダイプレ クシングアンテナ、広角指向性を有しかつ移動体に適合したアンテナ形状を持た せるコンフォーマルアレー化、複雑な励振振幅・位相制御を行うために、素子アン テナごとの信号をA-D変換しディジタル的に信号処理を行うと同時にディジタル変 復調部との整合性のよいディジタルビームフォーミング回路をとりあげ、理論実 験の両面から考察を行うとともに、これらの要素技術の統合を目指す。

まず最初にセルフダイプレクシングアンテナの技術的背景について述べる。 衛星通信用の移動体アンテナは、小形・軽量化が要求されかつ、ロープロファイル アンテナが必要となる。また、移動体自身の送信アンテナから受信アンテナへの 電力の回り込みを抑えるためにダイプレクサが大形化してしまうため、ダイプ レクサの小形化も必要となる。例えば、移動体衛星通信に必要な送受間アイソ レーションは90dB程度であり、このときフィルタの単体重量は1.3kgになってし まう。特にアクティブアレーではアンテナ素子およびダイプレクサが多数必要と なるため、両者の小形化は不可欠である。



(a) 1層構造の送受マイクロストリップアンテナ (b) 2層構造の送受マイクロストリップアンテナ

図1-2 2周波共用マイクロストリップアンテナの概念

移動体に適した小形・軽量かつロープロファイルなアンテナとしては、マイク ロストリップアンテナが広く用いられている。しかし、マイクロストリップア ンテナは一般に周波数帯域が狭く、移動体衛星通信に必要な送受あわせて約10% の帯域をカバーすることは困難な場合が多い。このため、図1-2(a)に示すような 送信帯域と受信帯域を別々にカバーする2周波共用マイクロストリップアンテナ が考えられる。しかし、同一平面上に送受別々の素子アンテナを並べると、例え ば移動体衛星通信用のフェーズドアレーに適用しようとした場合、素子間隔に制 限を受け、グレーティングローブの問題が生じる。このため、図1-2(b)に示すよ うな送信アンテナと受信アンテナを積層した2層構造2周波共用マイクロストリッ プアンテナが考えられる。



(a) マイクロストリップアンテナを用いた2層構造アンテナ

(b) 円環バッチを用いた2層構造 アンテナ

図1-3 2層構造2周波共用マイクロストリップアンテナの構造

このような2層構造2周波共用マイクロストリップアンテナについては、Long S.A.らが提案している⁽⁶⁾。このアンテナは図1-3(a)に示すように、共振周波数の 異なる2枚の円形パッチアンテナを重ねた構造を持ち、下側のパッチは同軸線路 と容量結合されている。そのためアンテナの設計や製作が難しくなるという欠点 がある。また、送受の給電線は共通であるため、アンテナ自身にダイプレクシ ング機能を持たせることはできない。これに対して、東京工業大学後藤尚久教授 により提案された円環パッチを用いて、金田らは図1-3(b)に示すような2周波共用 アンテナを提案、解析を行っている⁽⁷⁾。円環パッチの構造的特徴は円形パッチア ンテナの中央部にショートピンで短絡された円筒を有していることである。そ のため、上層の円形パッチは下層の円環パッチの穴を通して容易に給電すること ができるという特徴を有する。

このような2周波共用アンテナは送信アンテナと受信アンテナが分離している ため、1個のアンテナを送信用と受信用に共用する場合と比較して、アンテナ自 身にダイプレクシング機能を持たせることができる。円環パッチを用いた2層構 造セルフダイプレクシングアンテナの実験は航空機衛星通信用アレーとして KDD、後藤教授らにより試作が行われ、送受間のアイソレーションとして30dB 以上の値が得られている⁽⁸⁾。また、これ以外の構造をもつセルフダイプレクシン グアンテナとしてはESAのRammos E.らによるシーケンシャルアレー構造のセ ルフダイプレクシングアンテナが提案されている⁽⁹⁾が、小形化の点からは2層構 造セルフダイプレクシングアンテナが有利である。このような多層構造のアン テナは、セルフダイプレクシングアンテナに限らず今後の研究の大きな流れで あり、その解析手法が問題となる。また移動体衛星通信に必要なアイソレーショ ン量は90dB程度であり、フィルタの重量は1.3kgとなる。フィルタの小形・軽量化 をはかるために送受間のアイソレーション特性の改善をはかる必要がある。 次にコンフォーマルアレーアンテナの技術的背景について述べる。コン フォーマルアレーアンテナは武市の解説⁽¹⁰⁾によれば、狭義には移動体のような 曲面体の表面の形どうり(conformal)の放射素子の配列(array)で構成したアンテナ をいうが、一般には曲面上に放射素子を配列したアンテナの総称である。従って 一般のコンフォーマルアレーアンテナには、図1-4に示すような円柱面アレー、 球面アレー、円すい面アレーなどのアンテナが含まれる。コンフォーマルア レーの第一の特徴は平面アレーに比べて広角走査に適していることであるが、中 でも球面アレーと円すい面アレーは半球面領域の走査に、さらに球面アレーは全 球面領域の走査に適している。これらコンフォーマルアレーの研究課題としては 放射特性および放射素子間の相互結合の解析、指向性合成理論と設計法、給電法も 含めた方式の提案および試作などが考えられる。



図1-4 代表的なコンフォーマルアレーアンテナ

本論文で取り扱うコンフォーマルアレーとしては、船舶·航空機·自動車等を対 象とした移動体衛星通信用アレーとして、広角走査に適していること、および移 動体の形状に適合した形状を有することから、球面アレーや部分球面アレーを取 り扱う。広角走査に適した球面アレーを実現するためには、アンテナ素子を球の 中心に対してなるべく対称に配置する必要がある。この配列方法については1968 年にSenguptaら⁽¹¹⁾が解析を行い、素子をできるだけ対称に配置するためには図 1-5に示すような球に内接する正20面体を考えて各正三角形を基本とする配列(以 下、正20面体配列と呼ぶ)をしていけば良いことを明らかにしている。一方、 1982年に堀口ら⁽¹²⁾は配列の容易さから球面上に頂点から等角度で配列したリング を考え、このリング上に素子を等間隔で配列する構造(以下、リング配列と呼ぶ) を提案し、放射特性の解析を行っている。また、1987年にSaitoら⁽²⁶⁾は、両者の 配列手法について解析し、正20面体配列の方がリング配列よりもグレーティング ローブが抑えられることを明らかにしている。



(a) 正20面体 (b) 正20面体配列球面アレー (c) リング配列球面アレー 図1-5 正20面体配列とリング配列

球面アレーの指向性合成理論と設計法に関しては堀口らによって解析が行われ ている^{(12)~(14)}。彼らはターンスタイル球面配列アンテナを円偏波励振した際の最 大指向性利得、励振分布、サイドローブ抑圧法および走査指向性について検討を 行っている。その結果、半球面配列アンテナでは素子指向性によらずほぼ一定の 利得が得られるという重要な結果を見い出している。さらに素子間相互結合が ターンスタイル球面配列アンテナの利得および偏波軸比の走査特性に与える影響 について検討を行っている。

球面アレーのビーム走査方式としては、大別して放射に寄与するアンテナ素子 の振幅や位相を制御してビーム走査を行うフェーズドアレー方式と複数のアンテ ナ素子を単位として所望の方向の素子を励振させ、これらをスイッチにより電子 的に切り換えることでビーム走査を行うスイッチングアレー方式の2種類があ る。フェーズドアレーはスイッチングアレーに比べてクロスオーバ損が生じな いため、理論的特性は良いが移相器や振幅調整器が必要となるため、ハードウェ アが増大し構成が複雑となる。従って球面アレーのようなコンフォーマルア レーでは実際には構成が簡単なスイッチングアレーが用いられてきている。

スイッチング形の球面配列アレーを実際に開発した例としては、NTTの堀らに よる6素子アレーがある⁽¹⁵⁾。これは日本近辺で用いる衛星通信用移動体アンテナ を目的として開発されたものであり、仰角方向の照射範囲は鉛直軸に対して 20°~60°の範囲(*θ*=40°±20°)をカバーすればよい。従ってシステムは比較的簡単 となり、2素子を単位としてスイッチングを行う2素子位相励振アンテナが用いら れている。このシステムの新しい点は2素子毎のスイッチングアレーの機能に、 2素子ではあるが位相走査が可能としビームの数を42ビームと増やし、ビームの クロスオーバレベルを上げることでカバレージ利得を引き上げている点であ る。さらに素子数の多いものでは実験は行われていないが、KDDの塩川らが検 討を行った42素子および86素子スイッチングアレーがある^{(16),(17)}。このアンテナ も基本的にはビーム切り換えを行うスイッチングアレーであるが、給電回路の簡 単化のための工夫が行われている。これは6~7素子程度のサブアレーを構成し、 あらかじめ位相調整を行っておくことで所望のビームを得る方式である。この方 式は複雑な位相調整をできるだけ少なくした点に特徴がある。 このようにスイッチングアレーについては色々と検討がなされているが、理 論的にはフェーズドアレーの方がクロスオーバ損失が生じないため良好な性能 が得られる。

最後にディジタルビームフォーミングアンテナ(DBFアンテナ)の技術的背景に ついて述べる⁽¹⁸⁾。図1-6はDBFアンテナの概念を示している。DBFアンテナの心 臓部にあたるDBF回路はこれまで受信アレーで用いられてきている。受信信号は 各アンテナ素子毎に検出されA-D変換された後、ディジタル信号処理によりビー ム形成が行われる。通常、マイクロ波移相器等を用いてアナログビーム形成を行 う際はアレーの合成信号としてのみしか出力を取り出せないが、ディジタルビー ム形成では各素子アンテナ毎の信号として出力を保存できるため、任意の加工が SN比の劣化なしに可能となる。これに加えてディジタル信号処理のもつ高精度·柔 軟性といった特徴を生かすことができる。



[特徴]

アクティブアレーアンテナのパターン修正、較正 超低サイドローブ、低交差偏波特性の実現 球面配列アレー等のコンフォーマルアレーアンテナのビーム形成 衛星や移動体を捕捉追尾するための自由なマルチビームの形成 妨害波や干渉波を除去するためのアダプティブなビームの形成



このような性質を利用してアクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や 低サイドローブアンテナの実現がなされている。例えばHerd⁽¹⁹⁾はアンテナ素子 間相互結合を予め測定し、それを補正するようにDBF回路で重みを与えることに よって低サイドローブアンテナの実現を可能にしている。DBF回路ではこれら の較正データを内部に蓄えることができるという利点がある。また、マルチ ビームの形成においてもディジタル化することでSN比の劣化なしにビームの近 接した低サイドローブ特性のマルチビームを得ることができる。DBF回路を用 いたマルチビームの形成方法についてはRuvin A.E.とWeinberg L.、それから Armijo L.等の報告がなされている^{(20),(21)}。さらにコンフォーマルアレーのビー ム形成では各素子アンテナ毎の振幅と位相を精度良く制御する必要がある。DBF 回路では振幅と位相を同時に取り扱うことが可能であり、かつ高精度に制御でき る。DBF回路を用いたコンフォーマルアレーのパターン形成例については三菱 電機による報告例がある⁽²²⁾。



図1-7 試作されたレーダ用DBFアンテナの構成

しかしこれらの研究はすべてレーダの分野でなされたものであり、移動体衛 星通信用のDBFアンテナの研究例はない。一方、陸上移動通信の分野においてア ダプティブアレー技術を適用したDBFアンテナの開発が行われている。これは通 信方式の分野からアンテナの分野へ研究が進んできたものである。通信総合研究 所の大鐘らによって、包絡線変調信号に適した制御アルゴリズムである CMA(Constant Modulus Algorithm)を用いた4素子アダプティブアレーの開発が なされている^{(23),(24)}。アクティブアレーの較正やコンフォーマルアレー、アダプ ティブアレーのビーム形成におけるDBF回路の利点はそのまま移動体衛星通信用 アレーアンテナにも適用可能である。

図1-7はレーダ用に試作されたDBFアンテナの基本構成を示している⁽²⁵⁾。試作 DBFアンテナは受信用である。送受間で同一の搬送波が用いられ、コヒーレント な受信が行われている。これに対してDBFアンテナを移動体衛星通信に用いるた めには、レーダや陸上移動通信では必要のない送信用DBF回路の構成が問題とな る。さらに、通信では送受間で異なる搬送波を用いるため、受信用DBF回路にお いては搬送波再生、クロック再生が必要となり、ディジタルビーム形成部とディ ジタル復調部の整合が問題となる。

1.2. 本論文の構成

本論文では、将来、航空機・自動車、さらには携帯機に適用が期待される移動体 衛星通信用アクティブアレーの実現を目指す。このために、小形・軽量といった特 徴や移動体に適合した形状、高精度かつ柔軟なビーム制御機能を有する移動体衛 星通信用アクティブアレーアンテナを設計・開発し評価することを目的とする。従 来、レーダの分野で開発されてきたアクティブアレーアンテナを移動体衛星通信 へ適用するための3つの要素技術である、素子アンテナ、アレー配置、給電系の それぞれに関し、セルフダイプレクシング機能を有するアンテナ、コンフォー

-16-

マルアレー化、ディジタルビームフォーミング(DBF)回路をとりあげ、理論·実験の両面から考察を行うとともに、これらの要素技術の統合をはかった。本論文は6章から成り、表1-2にその構成を示す。





まず、第1章では本研究の意義およびその歴史的背景、研究の要旨を明らかにする。

っぎに、第2章では移動体衛星通信用アクティブアレーの素子アンテナとし て、円環パッチアンテナを用いた2層構造円偏波セルフダイプレクシングアンテ ナについて理論・実験の両面から検討を加えている。従来、円環パッチを用いた円 偏波セルフダイプレクシングアンテナについては実験面からの考察により、2点 給電円偏波励振を用いて30dB程度の送受間アイソレーションが得られていた。し かし、理論解析や最適な給電方法等の検討は行われていない。

ここでは新たに、境界アドミタンスを仮定したグリーン関数を用いて起電力法 による解析手法を確立した。理論結果と実験値との良い一致を得るとともに、送 受間アイソレーション特性を改善するための新たな給電配置を理論的に見い出し た。さらに、原理的には無限大のアイソレーション特性が得られる、4点給電円 偏波励振を用いて送受間アイソレーション特性の改善に成功した。これらの特性 については理論・実験の両面から考察を行い、最終的に素子単体のアイソレーショ ン特性として50dB以上の値を得ることに成功している。これにより移動体衛星通 信ではフィルタの大きさを従来の約半分に軽減することが可能となる。なお、こ こでは移動体衛星通信用アクティブアレーの素子アンテナとしてセルフダイプ レクシングアンテナの検討を行ったが、そのアレー化特性については第5章で総 合性能として考察する。

第3章では、移動体衛星通信に要求される、広角にわたって利得低下のないビー ム走査特性を実現するためのアレーアンテナの構成法について考察している。

まず平面アレーにおいて、広角にわたって軸比特性を改善するために、λ/4短 絡形マイクロストリップアンテナの組合せを提案し、視野角±60°の範囲におい

-18-

て軸比2dB以下の良好な円偏波特性を得ている。しかし、平面アレーでは広角での軸比特性は改善できるが、広角での利得低下はまぬがれない。

平面アレーのこの本質的な問題を改善するために、コンフォーマルアレーの 放射特性の検討を行い、移動体衛星通信への応用を検討した。コンフォーマルア レーは従来、レーダの分野において検討がなされてきたが、移動体衛星通信分野 への適用に関しては検討が行われていない。

コンフォーマルアレーでは、振幅と位相を精度良く制御できれば、その曲率を 調整することにより放射特性を改善できる。特に形状に最適値が存在することを 視野角±60°の前提条件のもとで正20面体配列の16素子部分球面アレーの設計によ り明らかにしている。つぎにこの最適形状を有する部分球面アレーの製作法につ いても検討を行った。曲率半径が大きいことを利用し、新たに採用した曲面直圧 法により16素子部分球面アレーの一体成形を行った。電気的特性について評価を 行い、素子単体特性および16素子アレーとして良好なビーム走査特性を実現して いる。最終的に移動体衛星通信用アレーとして19素子平面アレーと遜色のない良 好な特性を実現し、移動体衛星通信用としてのコンフォーマルアレーの設計法、 製作手法の有効性を実証することに成功している。

第4章では、DBF回路を移動体衛星通信用アンテナに適用する場合に必要な回路 構成およびその演算量について述べるとともにマルチディジタルシグナルプロ セッサ(マルチDSP)構成を用いた実時間信号処理システムの評価を行っている。 従来、DBFアンテナは受信アレーとしてレーダの分野において研究がなされて きている。

本章では最初に移動体衛星通信用アレーにDBF回路を適用する場合のコン フォーマルアレーのビーム形成方式について考察を行っている。移動体衛星通信 用アレーにおいてビーム走査時に常に最大利得を得る手法として、コンフォーマ ルアレーの各素子アンテナ毎の受信信号の振幅・位相情報を利用したビーム形成方 式を提案している。復調に必要な再生基準搬送波は無変調となるため、搬送波再 生可能なCN比は復調器への入力CN比よりも大きくできる性質を利用している。 この方式について具体的に衛星回線を仮定し、変調方式として2相PSKを想定した 場合の利得低下量について考察を行い、移動体衛星通信回線への適用可能性を明ら かにしている。

つぎに、任意の振幅・位相情報を得て自由なビーム形成が可能な手法について考察を行っている。移動体衛星通信用DBFアンテナでは、従来のレーダや陸上移動 通信用DBFアンテナでは必要ない送信用DBF回路の構成が問題となる。送信用 DBF回路では搬送波再生やクロック再生の問題がないため、ビーム形成部と変調 部を一体化した方式を提案し、その構成・演算量について検討を行っている。

また、受信用DBF回路においては搬送波再生、クロック再生が必要となり、デ ィジタルビーム形成部とディジタル復調部の整合をいかにとるかという問題が生 じる。この点については従来、陸上移動通信用DBFアンテナの開発において、蓄 積一括復調方式が採用されている。しかし、移動体衛星通信では取り扱うアンテ ナ素子数が比較的多くかつ伝搬距離が長いため、ビーム形成部でアレーアンテナ としての利得を改善する必要がある。本章では、移動体衛星通信用として用いら れる16~19素子程度のアレーに適用することを想定し、アレーアンテナとして利 得を上げた状態で搬送波再生、クロック再生を行う方式を採用し、その構成·演算 量について検討を行っている。

提案を行った送受各方式の移動体衛星通信への有効性を確認するため、16素子 アレー用のマルチDSP構成の送受DBFアンテナを試作している。試作送受DBFア ンテナを用いてシンボルレート16kbpsの信号に対して実時間での処理機能、変復

-20-

調機能および、実時間ではないがビーム走査機能の確認を行っている。これにより移動体衛星通信用として初めて送受信DBFアンテナの実現に成功している。

第5章では第2章から第4章まで検討を行ってきた個々の要素技術、つまりセル フダイプレクシングアンテナ、コンフォーマルアレーアンテナ、ディジタル ビームフォーミングアンテナの3つの要素技術を統合し、移動体衛星通信用アク ティブフェーズドアレーとしての実現性の確認を行っている。また、今後の課題 についても検討を行っている。まず第2章で述べたセルフダイプレクシングアン テナをアレー化した場合の特性評価を行っている。つぎにコンフォーマルア レー、モノリシックマイクロ波集積回路(MMIC)、DBF回路の各要素技術を統合 し、移動体衛星通信用アクティブフェーズドアレーとしての性能評価を行い、そ の実現性の確認を行っている。

第6章では、本研究で得られた成果を要約して述べている。

第2章 セルフダイプレクシングアンテナ

2.1 まえがき

移動体衛星通信では、移動体自身の送信アンテナから受信アンテナへの電力の 回り込みを抑えるために、ダイプレクサに90dB程度のアイソレーション量が必 要となる。従って、ダイプレクサとしては、低損失を保ったまま減衰量を確保す るために多段のフィルタが必要となり、小形化が難しくなる。特にアクティブ アレーでは各素子アンテナ毎にダイプレクサが必要となり、システム全体に占 めるダイプレクサの割合が大きくなるため、小形化は不可欠である。

これを解決する手段として送受のアンテナを分離して、アンテナ自身にダイ プレクシング機能の一部を持たせるセルフダイプレクシングアンテナが提案さ れている^{(8),(9)}。

このうち、送受のアンテナを重ねた2層構造セルフダイプレクシングアンテナ は小形化の点からも有効である⁽⁸⁾。本章では移動体衛星通信用アクティブアレーア ンテナの素子候補として有力な円環パッチアンテナを用いた円偏波セルフダイプ レクシングアンテナについて理論·実験の両面から検討を加えている。従来、円 環パッチを用いた円偏波セルフダイプレクシングアンテナについては、実験面 からの考察しか行われていなかった。また、従来、2点給電円偏波励振により 30dB程度の送受間アイソレーション特性が得られていたが、最適な給電方法等の 検討は行われていない。

本章では新たに解析手法を確立するために、境界アドミタンスを用いたグリーン関数による起電力法を用いて考察を行った。その結果、実験値との良い一致を 得るとともに、2点給電については給電点の相対角度を調整することで送受間ア イソレーション特性を改善する給電方法を理論的に見い出した。さらに、原理的

-22-

には無限大のアイソレーション特性が得られる4点給電円偏波励振を用いて送受間 アイソレーションの改善に成功した。これらの特性については理論・実験の両面 から考察を行い、最終的にアイソレーション特性として50dB以上の値を得るこ とに成功している。

4点給電では理想的には無限大のアイソレーション特性を得ることが可能であ るが、現段階でこれを実現することは難しい。一方、2点給電では円偏波励振の ための給電系を90°ハイブリッド1個で容易に実現できるため、給電点の相対角度 を調整することで所望のアイソレーション特性を実現する手法が有効と思われ る。セルフダイプレクシングアンテナを用いない場合、移動体衛星通信に必要な 送受間アイソレーション量は90dB程度であり、このときフィルタ単体重量は 1.3kgとなる。一方、セルフダイプレクシングアンテナにより50dBのアイソ レーション量が得られると、フィルタに必要なアイソレーション量は40dBとな り、フィルタ単体重量は600~700gと約半分の重量に軽減されることになる。

2.2 円偏波セルフダイプレクシングアンテナ

2.2.1 ダイプレクサ

ダイプレクサは1個のアンテナを送信用および受信用に共用する場合に用い る。ダイプレクサの機能は送信機からの出力信号がアンテナにだけ供給され、受 信機には到達しないようにする機能と、アンテナからの受信信号が受信機のみに 供給され、送信機には到達しないようにする機能を有する。ダイプレクサは一般 に図2-1に示されるように送信、受信それぞれの周波数帯域のみを通過させるバ ンドパスフィルタとこれらを統合してアンテナと接続させるための結合部(ハイ ブリッドやアイソレータからなる)から構成される。

ここで一例として、送信出力信号レベルを30dBm、受信入力信号レベルを

-23-



図2-1 ダイプレクサの構成

-120dBmとする。また、希望信号(受信信号)と不要信号(送信信号の回り込み)の比 であるD/Uを最終的に40dB確保したいとすると、送受信間アイソレーションは 190dB確保する必要があることになる。

一般にダイプレクサでこの機能を全て満足することは困難なので、通常受信側 のLNAの後段にBPFを挿入して、所望のアイソレーション特性を得ている。 従って、通常ダイプレクサのアイソレーションとしては90dB程度が割当てられ ることになる。実際に90dBのアイソレーションを得て、かつ挿入損失を0.5dB程 度に抑えるためには、フィルタの単体重量は約1.3kgとなる。アクティブアレー ではアンテナ素子毎にこのダイプレクサが必要となるため、その重量の低減が 特に望まれる。セルフダイプレクシングアンテナにより50dBのアイソレーショ ンが得られると、フィルタに必要なアイソレーションは40dBですむことにな る。このとき、フィルタ単体重量は約半分の重量の600~700gに軽減されること になる。

2.2.2. 円偏波セルフダイプレクシングアンテナの原理

一般にセルフダイプレクシングアンテナのアイソレーション量は2つの要素か ら成り立っている。1つは送受のアンテナの周波数および距離が離れていること によるアイソレーション、もう一つは円偏波の性質を利用したアイソレーショ ンである。後者は次のように説明できる。一般に移動体衛星通信では送信アンテ ナと受信アンテナは同旋円偏波を用いる。従って、図2-2に示すような2層構造セ ルフダイプレクシングアンテナでは、送信アンテナから受信アンテナ方向へ回 り込む電波は逆旋円偏波となるため、アイソレーションが確保できることにな る。送信アンテナと受信アンテナは互いに近傍界にあるため、この円偏波による アイソレーション量は簡単には計算できないが、ここで遠方界を仮定して近似計 算⁽³²⁾を行ってみる。



図2-2 円偏波による送受間アイソレーションの原理

送受のアンテナの偏波特性が与えられると、送信出力P_{max}で規格化された受信 アンテナ出力P/P_{max}は次式で与えられる。

$$\frac{P}{P_{max}} = \frac{\left| \frac{(E_{R1}E_{R2} + E_{L1}E_{L2})}{(E_{R1}|^2 + |E_{L1}|^2 + |E_{R2}|^2 + |E_{L2}|^2)} \right|^2 (2 - 1)$$

ここで、E_R、E_Lは右旋、左旋偏波をそれぞれ表しE₁、E₂は送受アンテナの別を 表している。図2-3は送受のアンテナの軸比が等しいと仮定した場合の逆旋偏波に よるアイソレーション効果を示したものである。図から送受のアンテナの軸比 を2dBとした場合は約15dBのアイソレーション、軸比を0.5dBとした場合は約 25dBのアイソレーション量が得られることが近似計算によりわかる。



図2-3 逆旋偏波による送受アンテナ間アイソレーション量(近似計算)

2.2.3. アンテナの構成

図2-4に2層構造セルフダイプレクシングアンテナの構成を示す。厚さhの上層 誘電体基板に送信用としての円形パッチアンテナ(素子半径a_m)、同じく厚さhの下 層誘電体基板に受信用としての円環パッチ(素子外径a_r、内径b)がプリントされ、 両者を重ねた構造である。円環パッチアンテナの特徴は円形パッチアンテナの中 央部にショートピンで短絡された円筒を有していることである⁽⁷⁾。円形パッチア ンテナの地板は円環パッチアンテナの地板と同一であり、円環パッチはショー



図2-4 2層構造セルフダイプレクシングアンテナの構成

トピンからなる円筒で短絡されているため、円環パッチアンテナは円形パッチ アンテナの地板としても働く。両アンテナとも背面からセミリジッドケーブル で直接給電され、上層の円形パッチアンテナは下層の円環パッチアンテナ中央の 円筒を通して給電される。円環パッチの円筒は電気的に短絡されているので、容 易に上層の円形パッチに給電することができる。円環パッチではTM₁₁モードの 他にTM₀₁モードも励振されるが、ここではTM₁₁モードを使用する。給電点の位 置は上層、下層アンテナそれぞれρm、ρrで表される。ここでは、円偏波による アイソレーション特性を比較するために2点給電と4点給電の場合について解析お よび実験を行った。設計周波数は移動体衛星通信用として受信1.54GHz、送信 1.64GHzとしている。



図2-5 解析手順

2.2.4. 解析

円環パッチアンテナを1点給電した場合の入力インピーダンス特性はすでに キャビティモデルを用いた解析手法で実験結果とよく一致することが確かめられ ている⁽²⁸⁾。しかしこの解析手法では円環パッチアンテナを同軸ケーブルを用い て2点給電で円偏波励振し、セルフダイプレクシングアンテナの一部として用い る場合、相互結合量が計算できない。そのため、本章では入力インピーダンスを 円板端部に仮定した境界アドミタンスを用いたグリーン関数による起電力法で解 析を行った。図2-5に解析手順を示す。境界アドミタンスを考慮した起電力法は対 象とするアンテナを1点給電の円形マイクロストリップアンテナで紹介されてい る⁽²⁹⁾。この手法は円板端部の境界アドミタンスによって定義されるグリーン関数 を利用することにより、給電ビンのサイズを考慮することが可能である。境界 アドミタンスは放射による実効電力とアンテナ端部に蓄えられた磁気エネルギー と電気エネルギーによる無効電力を考慮することで計算できる。この境界アドミ タンスを用いて、各端子毎の自己インビーダンスおよび同一アンテナの2端子間 の相互インビーダンスが求まる。さらに、円形マイクロストリップアンテナと 円環パッチアンテナの相互インビーダンスについては、一方のアンテナの磁流 が他方のアンテナの磁流上につくる磁界を求め、その積から導出を行った⁽³⁰⁾。最 後にハイブリッド回路を含めたセルフダイブレクシングアンテナのS行列を求 め、送受間アイソレーションの評価を行った。以下、解析手法の詳細な説明を行 う。



図2-6 解析に用いた構造とアンテナパラメータ

図2-6に2点給電の場合について、解析に用いた円形マイクロストリップアンテ ナと円環パッチアンテナからなるセルフダイプレクシングアンテナの構造を示 す。各端子毎の自己インピーダンスは給電ピンへの電流をI_i、ピン上の電流分布 関数をJとしたとき、次式で与えられる。

$$Z_{ii} = \frac{2}{I_i I_i^*} \left\{ -\frac{1}{2} \int_{S_0} \boldsymbol{E} \cdot \boldsymbol{J}^* dS + copper loss \right\}$$
(2-2)

$$copper loss = R_S \int_{S_d} \left| J_S \right|^2 dS \qquad (2-3)$$

ここで S_0 は給電ピンの表面、 S_d は円形マイクロストリップアンテナまたは円環 パッチアンテナの表面を表す。また、 R_s は各アンテナの表面抵抗、 J_s は表面電流 である。アンテナの基板厚は波長に比べて十分小さいので、EとJはz方向に対し ては一様と仮定できる。この仮定により、各端子毎の自己インピーダンスは次式 で与えられる。

$$Z_{ii} = \frac{2}{I_i I_i^*} \left\{ -\frac{d \cdot I_i^*}{4\pi} \int_0^{2\pi} E_z d\alpha + copper loss \right\}$$
(2-4)

ここでは、copper loss はインピーダンスに比べて10⁻²程度であるので無視している。また、同一アンテナの2端子間の相互インピーダンスは次式で与えられる。

$$Z_{ij} = \frac{2}{I_j I_i^*} \{ -\frac{d \cdot I_i^*}{4\pi} \int_0^{2\pi} E_z(I_j) d\alpha \}$$
(2-5)

ここで*は複素共役を示し、 I_j は座標(ρ_0, ϕ_0)に位置する給電ピンの電流、 E_z は I_j に よる、座標(ρ, ϕ)における電界値である。式(2-4)で表される自己インピーダンス および式(2-5)で表される相互インピーダンスの計算手順を図2-7に示す。付録A-2-1に示すフリンジ容量 ΔC 、付録A-2-2に示す境界アドミタンス Y_n 、付録A-2-3に 示す電界 E_z の計算結果を用いて、式(2-4),(2-5)は最終的に式(2-6)で表される。

$$Z_{ii} = -j60\pi k_0 d(S_1 + S_2 + S_3 + S_4)$$
(2-6)



図2-7 自己または相互インピーダンスの計算手順

$$\begin{split} & \zeta \subset \mathcal{C} \\ S_{1} &= \sum_{n=1}^{M} \frac{1}{A_{n} - B_{n}} \{ \cos(n\theta) J_{0}(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) J_{n}^{2}(k\rho_{0}) + \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}^{2}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ & (2 - 7) \\ S_{4} &= \sum_{n=1}^{M} \frac{A_{n}B_{n}}{A_{n} - B_{n}} \{ \cos(n\theta) J_{0}(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) N_{n}^{2}(k\rho_{0}) + \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} N_{n}^{2}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ S_{2} &= \sum_{n=1}^{M} \frac{A_{n}}{A_{n} - B_{n}} \{ \cos(n\theta) J_{0}(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) + \cos(n\theta) \frac{2}{n\pi^{2}} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ S_{3} &= \sum_{n=1}^{M} \frac{B_{n}}{A_{n} - B_{n}} \{ \cos(n\theta) J_{0}(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) - \cos(n\theta) \frac{2}{n\pi^{2}} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}}) \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} J_{n}(k\rho_{0}) N_{n}(k\rho_{0}) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha \} \\ &+ \sin(n\theta) \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha + \sin(n \theta) \int_{0}^{2\pi} \sin(n \frac{r_{f}}{\rho_{0}} \sin \alpha) d\alpha + \sin(n \theta) \int_{0}^{2$$

また、θは給電ピン間の角度、さらに
$$k_0 = \frac{2\pi f}{c}$$

$$k = \varepsilon_r^{1/2} k_0$$

である。モード数Mの値としては収束を考慮し10~20としている。

次に、円形マイクロストリップアンテナと円環パッチアンテナの間の相互イ ンピーダンスを求める。相互インピーダンスは、一方のアンテナの磁流M_iが他 方のアンテナの磁流M_j上につくる磁界にM_jを乗じた量から導出される⁽³⁰⁾。アン テナ間の相互インピーダンスZ_{ij}は以下のように表される。

$$Z_{ij} = -\frac{j\omega\varepsilon_0 d_i^{\alpha}a_i^{\alpha}d_j^{\alpha}a_j}{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} M_j(\phi) \cdot (\mathbf{1} + \frac{\nabla\nabla\cdot}{k_0^2}) \frac{e^{-jkR}}{R} \cdot M_i(\phi) d\phi d\phi$$
(2-11)

ここでMは磁流を表し,Eを電界、 $\rho \epsilon_{\rho}$ 方向ベクトルとするとM=E× ρ と与えられる。また、R=|r-r'|、1は単位ダイアッド、rは観測点ベクトル、r'は波源ベクトルである。式(2-9)においてMは ϕ 成分しかないので次式になる。

$$Z_{ij} = -\frac{j\omega\epsilon_0 d_i a_i d_j a_j}{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} M_j(\phi) \cdot (1 + \frac{1}{a_i a_j} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \frac{1}{k_0^2}) \frac{e^{-jkR}}{R} M_i(\phi) d\phi d\phi$$
(2-12)

付録A-2-4に示すZ_{ij}の計算結果を用いて最終的にアンテナ間の相互インピーダンスは以下のように表される。

$$Z_{ij} = -\frac{j\omega\varepsilon_0 d_r a_r d_m a_m}{2} \int_0^{2\pi} \sum_{n=1}^M (1 - \frac{n^2}{a_r a_m k_0^2}) a_r a_m \cos\{n(u-\theta)\} \frac{e^{-jkR_1}}{R_1} du \qquad (2-13)$$

ここで*θ*は円形マイクロストリップアンテナの給電点と円環パッチアンテナの給 電点の間の相対角度、添字rとmはそれぞれ、円環パッチアンテナと円形マイク ロストリップアンテナを表し、

$$\alpha_r = j\omega\mu_0 \frac{y_1(\rho_r)y_2(\alpha_r)}{2(An_r - Bn_r)}$$

$$\alpha_m = j\omega\mu_0 \frac{y_1(\rho_m)y_2(\alpha_m)}{2An_m}$$

$$R_1 = (a_r^2 + a_m^2 - 2a_r a_m \cos(u))^{1/2}$$

である。さらに相互インピーダンス行列[Z]と散乱行列[S]の関係は次式で表される。

 $[S] = \{ [Z_{j}] + [E] \}^{-1} \{ [Z_{j}] - [E] \}$ (2-14)

ここで[E]は単位行列、[Z_i]=[Z]/ Z_0 、 Z_0 =50 Ω 、[Z]は2点給電の場合、構成要素が Z_{ij} の4×4インピーダンスマトリクスとなる。さらに円偏波励振を行うために送 受のアンテナともに90°ハイブリッドを接続する。90°ハイブリッドの散乱行列要 素は次式で定義される。

$$[S'] = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \beta & \alpha \\ \alpha & \beta & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
(2-15)
$$\beta & \alpha & 0 & 0$$

ここで理想的には $\alpha = 1/2^{1/2}$ 、 $\beta = j/2^{1/2}$ である。

2.2.5. 2点給電円偏波セルフダイプレクシングアンテナ

本節では、2点給電円偏波セルフダイプレクシングアンテナについて解析と実験結果の比較を行っている⁽³⁴⁾。解析では共振周波数を受信1.54GHz、送信 1.64GHzとしている。表2-1に解析および実験に用いたアンテナパラメータを示

•		Analysis	Experiments
RPA outer radius RPA inner radius RPA substrate thickness RPA feed points RPA substrate permittivity CMA radius CMA substrate thickness CMA feed points CMA substrate permittivity	a_r b d_r ρ_r ε_r a_m ρ_m ε_m	38.5 mm 12.0 mm 3.15 mm 17.2 mm 2.80 30.2 mm 4.88 mm 8.47 mm 2.68	38.5 mm 12.2 mm 3.20 mm 17.2 mm 2.60 30.2 mm 3.20 mm 9.00 mm 2.60

表2-1 解析および実験に用いたアンテナパラメータ

す。ここで円環パッチアンテナの比誘電率 ε_r はショートピンで短絡された円筒部 のフリンジ効果を考慮して決めている。一方、円形マイクロストリップアンテ ナについては、基板厚 d_m と給電位置 ρ_m は、円環パッチの中央部が実験では存在 しない点を考慮して調整を行っている(図2-6,8を比較参照)。

2点給電では図2-8に示すような2種類の代表的な給電構成が考えられる。式(2-13)よりType-00とType-01では磁流分布が対称なので、以下はType-00に関する解 析および実験結果のみを示す。

まず最初にハイブリッドがない場合の特性について示す。図2-9に円形マイク ロストリップアンテナと円環パッチアンテナのリターンロス、図2-10にそれぞ れのアンテナの2端子間のアイソレーション特性を示す。リターンロス、アイソ



図2-8 給電点の構成



図2-9 円形MSAと円環パッチアンテナのリターンロス



図2-10 円形MSAと円環パッチアンテナの2端子間アイソレーション特性

レーション特性ともに、解析結果は測定値とよく一致していることがわかる。

次に円偏波励振した場合の送受アンテナ間のアイソレーションを図2-11(a),(b) に示す。図2-11において逆旋円偏波励振は送受のアンテナが周波数的および距離



図2-11 送受アンテナ間のアイソレーション特性

的に離れていることによるアイソレーションを示し、同旋円偏波励振は周波数お よび距離差によるアイソレーションと円偏波によるアイソレーションをたしあ わせた総合アイソレーションを意味する。図より逆旋円偏波励振では12dBのア イソレーション、同旋円偏波励振では32dBのアイソレーションが得られることがわかる。

ー方、計算値において"ideal"は90°ハイブリッドが理想的な特性をもつ場合の 相互結合量を表し、"actual"は90°ハイブリッドが実際に誤差をもつ場合の相互結 合量を示している。ここで"actual"の場合は、周波数範囲が1.5~1.7GHzの範囲に おいて、式(2-15)に示すハイブリッドの対角行列要素αとβをそれぞれ-2.90dB、-3.25dBとしている。さらに実際のハイブリッドでは対角行列以外の成分が生じる が、ここでのアイソレーション特性には影響を及ぼさないので本論文ではゼロ として取り扱っている。

図2-11(a)において逆旋円偏波励振の場合、計算値は測定値とよく一致してい る。また、計算値において"ideal"と"actual"の差は生じない。一方、図2-11(b)の 同旋円偏波励振の場合は"actual"は実験値とよく一致した値が得られている。 "actual"は"ideal"に比べて約5dBアイソレーション特性が劣化している。この違 いは90°ハイブリッドの誤差に起因する軸比の劣化によると考えられる。

		Analysis	Experiments
RPA outer radius RPA inner radius RPA substrate thickness RPA feed points RPA substrate permittivity CMA radius CMA substrate thickness CMA feed points CMA substrate permittivity	$\begin{array}{c} a_{r} \\ b \\ d_{r} \\ \rho_{r} \\ \varepsilon_{r} \\ a_{m} \\ d_{m} \\ \rho_{m} \\ \varepsilon_{m} \end{array}$	38.5 mm 12.0 mm 3.15 mm 17.2 mm 2.80 30.2 mm 4.88 mm 8.47 mm 2.68	$\begin{array}{c} 38.5 \text{ mm} \\ 12.2 \text{ mm} \\ 3.2 \text{ mm} \\ 17.2 \text{ mm} \\ 2.60 \\ 30.2 \text{ mm} \\ 3.2 \text{ mm} \\ 9.0 \text{ mm} \\ 2.60 \end{array}$

表2-2 解析および実験に用いたアンテナパラメータ



図2-12 解析モデル

給電系の構成の違いによるアイソレーション量を定量的に調べるため、送受の アンテナの給電点の相対角度 θ を変化させてアイソレーション特性の違いを見た ⁽³⁵⁾。図2-12に解析モデルを示す。表2-2に解析および実験に用いたアンテナパラ メータを示す。基板誘電率 ε_r =2.6(公称値)を用いた。このとき設計共振周波数は f=1.64GHz(送信)とf=1.54GHz(受信)としている。また、円偏波励振のための90° ハイブリッドについては、実際のハイブリッドの励振振幅・位相特性を用いてい る。図2-13に給電点の相対角度 θ を変えて右旋円偏波励振を行った際の送受アンテ ナ間アイソレーション特性を示す。実線が実験値、点線が計算値を示している。 図によれば相対角度 θ により若干の差はあるが、計算値と実験値はかなりよく一 致していることがわかる。 θ を変えることによりアイソレーション特性が変化



(a) 給電点相対角度 $\theta = 0^{\circ}$



(b) 給電点相対角度θ=60°



(c) 給電点相対角度θ=80°



(d) 給電点相対角度θ=100°



(e) 給電点相対角度θ=120°



(f) 給電点相対角度θ=180°

図2-13 送受アンテナ間アイソレーション特性(右旋円偏波励振)



図2-14 送受アンテナ間アイソレーショーン特性の相対角度依存性

し、特にθ=80°では受信周波数近傍でアイソレーション特性が改善されることが わかる。

図2-14にこれらの結果をまとめて、f=1.54GHz(受信のポイント周波数)におけるアイソレーション特性の相対角度依存性を示す。実線が計算値、黒丸が実験値

を示している。右旋円偏波励振の場合、θ=80°付近において、また左旋円偏波励 振の場合、θ=100°付近においてアイソレーション特性が改善される傾向が理論 値、実験値ともによく出ていることがわかる。実験では右旋、左旋円偏波ともに 50dB以上のアイソレーション特性を実現している。また、理論値と実験値に若干 の差が見られるが、この誤差はアンテナ給電点の製作精度のばらつきによるもの と思われる。2点給電では送受のアンテナの給電点の相対角度を調整することに より、アイソレーション特性が改善できることを実験および解析両面から明らか にした。

		Analysis	Experiments
RPA outer radius RPA inner radius RPA substrate thickness RPA feed points RPA substrate permittivity CMA radius CMA substrate thickness CMA feed points CMA substrate permittivity	$\begin{array}{c} a_{r} \\ b \\ d_{r} \\ \rho_{r} \\ \varepsilon_{r} \\ a_{m} \\ d_{m} \\ \rho_{m} \\ \varepsilon_{m} \end{array}$	$\begin{array}{c} 34.5 \text{ mm} \\ 12.7 \text{ mm} \\ 3.2 \text{ mm} \\ 17.0 \text{ mm} \\ 4.05 \\ 26.3 \text{ mm} \\ 8.5 \text{ mm} \\ 7.5 \text{ mm} \\ 3.3 \end{array}$	$\begin{array}{c} 34.5 \text{ mm} \\ 12.7 \text{ mm} \\ 3.2 \text{ mm} \\ 17.0 \text{ mm} \\ 3.40 \\ 26.3 \text{ mm} \\ 3.2 \text{ mm} \\ 7.5 \text{ mm} \\ 3.4 \end{array}$

表2-3 解析および実験に用いたアンテナパラメータ

次に基板誘電率とアイソレーション特性の関係について解析および実験の両面 から検討を行う。基板誘電率を上げることで、等価的に送受アンテナ間の距離が 離れ、アイソレーション特性を改善できる可能性がある。表2-3に基板誘電率 ε_r =3.4(公称値)を用いた場合の解析および実験パラメータを示す。このとき送受 の周波数調整は行っていない。図2-15は給電点の相対角度 θ =110°とした場合の素 子アンテナの反射特性、送受アンテナ間アイソレーション特性の一例を示したも のである。実線が実験値、点線が計算値を示している。図2-15(b)は逆旋円偏波励振を行った場合のアイソレーション特性である。逆旋円偏





波励振を行った場合は、 ε_r =2.6の場合(最悪値で約12dB)と比べてむしろ特性が劣化していることがわかる。一方、同旋円偏波励振を行った場合は、円環パッチの共振周波数(f=1.55GHz)で35dB以上、円形パッチの共振周波数(f=1.61GHz)で50dB以上のアイソレーション特性が得られることがわかる。この値は ε_r =2.6の

場合(図2-13,14参照)と比較して傾向は違うが、得られるアイソレーション量とし てはほぼ同じ量である。さらに図2-16にf=1.61GHzでのアイソレーション特性 の相対角度依存性を示す。実線が計算値、黒丸が実験値を示している。実験値の ばらつきは大きくなっているが、計算値と同じ傾向を示していることがわか る。誤差はアンテナ給電点の製作精度のばらつきによるものと思われる。



図2-16 アイソレーション特性の相対角度依存性(f=1.61GHz)

図2-15,16に示す結果から、 ε_r =3.4の場合には ε_r =2.6の場合とほぼ同程度のア イソレーション特性が得られるが、基板誘電率を上げても必ずしもアイソレー ション特性が改善されるとは限らないことが明らかである。この原因について 解析により検討を行った。図2-4に示すセルフダイプレクシングアンテナの構造 から明らかなように、上層の円形パッチから見た場合に、円環パッチは地板とし て作用するが、その中央に穴が開いている。従って解析ではこれを取り扱うため に上層基板の厚さを変えて表現している。図2-17は ε_r =2.6と3.4の場合に、下層 基板の厚さd_rを一定(3.2mm)にしたまま、上層基板の厚さd_mを変化させたときの



アイソレーション特性を数値検討したものである。解析では設計共振周波数を f=1.64GHz(送信)とf=1.54GHz(受信)としている。表2-4に解析に用いたアンテナ パラメータを示す。上層基板厚の変化に応じて、アンテナ寸法および給電位置の 調整を行っている。図より上層基板の厚さが厚くなるほどアンテナのQが低下 し、逆旋円偏波励振時のアイソレーション量が劣化することがわかる。これより



図2-17 アイソレーション特性の相対角度依存性(計算値)

基板誘電率が一定の場合には、円環パッチの内径を小さくする方が基板自身が持 つアイソレーション特性(円偏波特性に依存しないアイソレーション量)を改善で きることがわかる。一方、同旋円偏波励振時のアイソレーション量については、 f=1.54GHz(受信)では上層基板が薄いほど、またf=1.64GHz(送信)では上層基板 が厚い程良好な特性を得ることができ、周波数に応じて上層基板、つまり円環 パッチの形状に最適値が存在することがわかる。

表2-4 解析に用いたアンテナパラメータ

(a) $\varepsilon_r = 2$	2.6
-------------------------	-----

RPA					
t _r [mm]	a _r [mm]	b[mm]	$d_r[mm]$	$\rho_{\rm r}[{\rm mm}]$	$\varepsilon_{\rm r}[{\rm mm}]$
0.018	39.7	12.2	3.2	17.8	2.6
CMA			·		
t _m [mm]	a _m [mm]	d _m [mm	$\rho_{m}[mm]$] ε _m	
0.018	31.4	3.0	8.0	2.6	
0.018	30.6	5.0	8.8	2.6	
0.018	29.9	7.0	9.6	2.6	

(b) $\epsilon_r = 3.4$

RPA					
t _r [mm]	a _r [mm]	b[mm]	$d_r[mm]$	$\rho_{\rm r}[{\rm mm}]$	$\varepsilon_{\rm r}[{\rm mm}]$
0.018	36.6	12.7	3.2	17.3	3.4
CMA					
t _m [mm]	a _m [mm]	d _m [mm]	$\rho_{m}[mm]$] ε _m	
0.018	27.5	3.0	6.3	3.4	
0.018	26.7	5.0	6.9	3.4	
0.018	26.0	7.0	7.5	3.4	

2.2.6. 4点給電円偏波セルフダイプレクシングアンテナ

前節に示したような2点給電ではTM₂₁モードのような高次モードが励起され る。この高次モードの影響により交差偏波が生じ、送受アンテナ間のアイソレー ション特性が劣化する。これについては4点給電を採用することで特性を改善で きる可能性がある⁽³³⁾。4点給電では図2-18に示すような2種類の給電構成が考えら



(a) Type-02

(b) Type-03

図2-18 4点給電セルフダイプレクシングアンテナの構成

		Analysis	Experiments
RPA outer radius	$a_r \\ b \\ d_r \\ \rho_r \\ \varepsilon_r \\ a_m \\ \rho_m \\ \varepsilon_m$	40.7 mm	40.7 mm
RPA inner radius		15.1 mm	15.1 mm
RPA substrate thickness		3.15 mm	3.20 mm
RPA feed points		20.1 mm	20.1 mm
RPA substrate permittivity		2.97	2.60
CMA radius		30.7 mm	30.7 mm
CMA substrate thickness		5.20 mm	3.20 mm
CMA feed points		11.8 mm	13.0 mm
CMA substrate permittivity		2.74	2.60

表2-5 解析および実験に用いたアンテナパラメータ



図2-19 円形MSAと円環パッチアンテナのリターンロス特性

れる。表2-5に解析および実験に用いたアンテナパラメータを示す。また、図2-19(a),(b)に給電点の一点から見た素子アンテナの反射特性を示す。このとき残り の端子はすべて整合終端を行っている。次に図2-20(a),(b)にType-02、図220(c),(d)にType-03の場合について、円偏波励振を行った際の送受アンテナ間のア イソレーション特性を示す。解析におけるハイブリッドの特性は実際のハイブ リッドの励振振幅・位相特性を用いている。リターンロス、アイソレーション特 性ともに4点給電の場合についても、解析結果は測定値とよく一致していること がわかる。4点給電では、送受の広い帯域にわたり、アイソレーション特性を抑





図2-20 送受アンテナ間のアイソレーション特性

えられることがわかる。特にType-03の場合にはf=1.64GHz(送信)で50dB以上の アイソレーション特性を実現することができた。



-53-

図2-21に4点給電によって得られた送受共振周波数における円偏波放射パターン を示す。送受ともに±60°の広範囲にわたり軸比2dB以下の値が得られている。特 に正面方向で軸比1dB以下の良好な特性が得られている。



図2-22 4点給電セルフダイプレクシングアンテナと給電回路の接続

このように4点給電を用いることで高次モードの励振を抑え、アイソレーショ ン特性を改善することができる。しかし、4点給電の場合には、理想状態では送 受間のアイソレーション特性を無限大にすることが可能である。この性能劣化に ついて解析により検討を行った。想定される劣化要因としては給電系のハイブ リッドの特性が大きな要因として考えられる。それ以外には、製作上の誤差等が 考えられる。ここでは給電ハイブリッドの透過振幅・位相誤差がアイソレーショ ン特性に与える影響について検討を行う⁽³⁶⁾。図2-22に4点給電セルフダイプレク シングアンテナの給電回路の構成を示す。送受の各アンテナに対し、180°ハイブ リッド1個、90°ハイブリッド2個を組み合せて4点給電を行っている。この時、 180°ハイブリッド、90°ハイブリッドにそれぞれ透過振幅・位相誤差 δ_a 、 δ_p を与え てアイソレーション特性の計算を行った。図2-23にType-02、図2-24にType-03 の結果を示す。アンテナパラメータについては、表2-5の解析値を用いている。 これより、Type-02の場合には180°ハイブリッドに比べて90°ハイブリッドの透



(b) 振幅誤差(90°ハイブリッド)







(d) 振幅誤差(180°ハイブリッド)

図2-23 給電回路の誤差によるアイソレーション特性の変化(Type-02)



(a) 位相誤差(180°ハイブリッド)



図2-24 給電回路の誤差によるアイソレーション特性の変化(Type-03)

過振幅・位相誤差がアイソレーション特性に大きく影響することがわかる。一方、 Type-03の場合は90°ハイブリッドの透過振幅・位相誤差はアイソレーション特性に 影響を与えず、180°ハイブリッドの誤差で特性が決まる。この差が図2-20で示し たアイソレーション特性の差、つまりf=1.64GHz(送信周波数)で得られるアイソ レーション量がType-02で40dBに対し、Type-03で50dBが得られる一因となって いると思われる。

以上4点給電円偏波励振を2層構造セルフダイプレクシングアンテナに適用する ことで、高次モードの励振を抑制し、送受間のアイソレーション特性を改善でき ることを解析および実験により明らかにした。また、解析により4点給電では原 理的にアイソレーションを無限大にできるが、給電系の透過振幅・位相誤差によっ て制限を受けることを明らかにした。この点については給電方法を調整すること により、最終的に50dBの送受間アイソレーションを実現している。 2.2.7 スロット結合セルフダイプレクシングアンテナ

前節までは多層構造マイクロストリップアンテナにおいて、下層の円環パッ チ中央の穴を利用して上層のマイクロストリップアンテナに直接給電を行う方式

表2-6 スロット結合給電の特徴



のセルフダイプレクシングアンテナについて述べてきた。本節では円環パッチ 中央の穴を利用して上層のアンテナにスロット結合を行う方式のセルフダイプレ クシングアンテナを試作し、その構成および特性について報告する⁽³⁷⁾。

表2-6にスロット結合給電の特徴をまとめる。スロット結合給電は同軸給電を用 いないため、ミリ波等、より高い周波数帯においても適用可能であると同時に、 スルーホールメッキを用いなくてすむため、コンフォーマルアレー等曲面の多 層化にも適している。このことは製作コストの低減化にもつながる。また、ス ロット結合給電方式は一般にアンテナと給電線の独立設計が可能であるため、 MMIC等を使用するアクティブアレーに適した構造を有する。

図2-25に試作したセルフダイプレクシングアンテナの構成を示す。第1層に受 信用円形パッチアンテナ、第2層に送信用円環パッチアンテナを設けている。通 常、第1層を送信、第2層を受信とするが、ここでは送受を逆の構成としている。 第3層に円形パッチを給電するための円環スロット⁽³¹⁾を設け、第2層の円環パッチ の穴を通して第1層の円形パッチに結合させている。この時、円環パッチは内側

-59-



図2-25 スロット結合セルフダイプレクシングアンテナの構成

が短絡されているため、円環スロットと円環パッチの結合は抑えられると考え られる。一方、第3層の円環スロットと同一面に矩形スロットを設け、第2層の円 環パッチをスロット結合給電している。 表2-7に試作したアンテナ素子パラ メータを示す。図2-26は給電点の一点から見た素子アンテナの反射損特性、図2-27は送受それぞれの端子間アイソレーション特性である。このとき残りの端子 はすべて整合終端を行っている。図2-28は送受端子間のアイソレーション特性、

表2-7 試作アンテナ素子パラメータ

円形パッチ半径	r_1	28.5mm
円環パッチ外径	r_2	37.0mm
円環パッチ内径	r_3	15.1mm
円環スロット外径	r_4	15.0mm
円環スロット内径	r_5	13.0mm
矩形スロット長	s_l	30.0mm
矩形スロット幅	s_w	2.0mm



図2-27 端子間アイソレーション特性







(b) 直交端子

図2-28 送受端子間アイソレーション特性



図2-29 送受アンテナ間アイソレーション特性

図2-29は円偏波励振を行った際の送受アンテナ間のアイソレーション特性である。逆旋円偏波励振で15dB、同旋円偏波励振で22dBの送受間アイソレーション量

が得られている。このことより、円偏波によるアイソレーション量として約 7dBが得られていることがわかる。

ピン給電の場合と比較してアイソレーション特性が改善されない理由として は、給電用のマイクロストリップライン間やスロット間の相互結合が考えられ る。このようなアンテナ素子以外の送受間の結合は、ピン給電では直接給電線と アンテナが接続されているため問題とはならないが、スロット結合給電では電 磁的な結合が考えられる。これを防ぐためには送受のマイクロストリップライ ンやスロットを例えば短絡ピン等で電磁的に分離する手法が考えられる。これら は解析手法を含めて今後の課題である。

2.2.8. むすび

本章では移動体衛星通信用として、円環パッチを用いて送受のアンテナを重ね た2層構造円偏波セルフダイプレクシングアンテナについて、理論および実験の 両面から検討を行った。本章の大部分の検討は同軸給電形のセルフダイプレクシ ングアンテナについて行われている。まず、同軸給電形2層構造セルフダイプレ クシングアンテナについて入力インピーダンスと相互インピーダンスを円偏波 用ハイブリッドがある場合とない場合について解析し、測定値との比較を行っ た。解析に用いた手法は境界アドミタンスを用いた起電力法である。入力イン ピーダンスについては、すでに1点給電円形マイクロストリップアンテナで紹介 されている手法を円環パッチアンテナに応用するとともに、2点給電および4点給 電に拡張して解析を行った。また、相互インピーダンスについては円形マイク ロストリップアンテナと円環パッチアンテナの端部に磁流を仮定し、その結合量 から求めた。また、ハイブリッドがある場合の解析はセルフダイプレクシング アンテナのZ行列をS行列に変換し、ハイブリッドのS行列を接続して求めた。解

-64-

析結果は2点給電、4点給電ともに実験値とよい一致を得、このことから解析手法の妥当性を確認した。

2点給電セルフダイプレクシングアンテナについては、送受のアンテナの給電 点の相対角度および基板誘電率を変えた場合のアイソレーション特性の違いにつ いて調べた。その結果、送受のアンテナの給電点の相対角度を変えることでアイ ソレーション特性の最適化が行われることを明らかにした。最終的に実験により 送受の各帯域において、アイソレーション特性として50dB以上の値が得られる ことを確認した。

一方、4点給電セルフダイプレクシングアンテナでは、高次モードを抑圧する ことで広い帯域にわたりアイソレーション特性を改善することが可能となる。 解析によれば4点給電では、理想的には無限大のアイソレーションを得る事が可 能である。しかし給電回路が2点給電に比べて複雑となるため、現段階ではアイ ソレーションを無限大に近づけることは難しい。この点については、給電系の 透過振幅・位相誤差とアイソレーション特性の関係を明らかにした。4点給電につ いては最終的に実験により50dBの送受間アイソレーションを実現している。

セルフダイプレクシングアンテナを用いない場合、移動体衛星通信に必要な送 受問アイソレーションは90dB程度であり、このときフィルタの重量は単体で約 1.3kgとなる。セルフダイプレクシングアンテナにより50dBのアイソレーショ ンが得られると、フィルタに必要なアイソレーションは40dBとなり、フィルタ 重量は約半分の600~700gと軽減される。2点給電と4点給電を比較すると、4点給 電では理想的には無限大のアイソレーションを得ることが可能であるが、現段階 でこれを実現することは難しい。一方、2点給電では円偏波励振のための給電系 を90°ハイブリッド1個で容易に実現できるため、給電点の相対角度を調整するこ とでアイソレーションの最適化を実現する方法が有効と思われる。

-65-

さらに同軸給電を用いない方式として、円環パッチ中央の穴を利用したスロット結合形セルフダイプレクシングアンテナを試作し、送受間のアイソレーション量として20dB以上の値が得られることを明らかにした。また、この構造においても円偏波特性によるアイソレーション効果を確認した。スロット結合形セルフダイプレクシングアンテナについては、今後解析を行い、その結合原理を明らかにする必要がある。

なお、本章では移動体衛星通信用アクティブアレーの素子アンテナとしてセル フダイプレクシングアンテナの検討を行ったが、そのアレー化特性については 第5章で総合性能として考察する。

付録A-2-1 フリンジ容量△Cの導出

フリンジ容量∆Cはコーエンとグラッドウェルの式⁽⁹⁰⁾を用いて次式で表され る。

$$\Delta C = \frac{\pi \alpha \alpha}{2} \frac{1}{\frac{4}{3\pi} - (1 - \beta) \sum_{m=1}^{\infty} \beta^{m-1} J_m} - \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r \pi \alpha^2}{d}$$
(2-16)

ここで

$$J_m = \frac{4}{3\pi\xi^3} \{ (2\xi^2 - 1)E(\xi) + (1 - \xi^2)K(\xi) \} - m\gamma \qquad (2 - 17)$$

$$\xi^2 = \frac{1}{1 + m^2 \gamma^2} \tag{2-18}$$

$$\alpha = \varepsilon_0 (1 + \varepsilon_r), \quad \beta = \frac{1 - \varepsilon_r}{1 + \varepsilon_n}, \quad \gamma = \frac{d}{a}$$
(2-19)

であり、式(2-17)のK(ξ)とE(ξ)はそれぞれ、第1種、第2種完全楕円積分である。

付録A-2-2 境界アドミタンスYnの導出

境界アドミタンス Y_n を自由空間の特性アドミタンス Y_0 で規格化した値 Y_nZ_0 は、コンダクタンス成分 g_n とサセプタンス成分 b_n に分けて以下のように表 される。

$$y_n = Y_n Z_0 = g_n + jb_n$$
 (2-20)

一方、サセプタンス成分bnは次式で表される⁽²⁹⁾。

$$b_{n} = \frac{k_{0}a\varepsilon_{r}}{2} \left\{ 1 - \frac{n^{2}}{\varepsilon_{r}(k_{0}a)^{2}} - \frac{\left| Y_{n}Z_{0} \right|^{2}}{\varepsilon_{r}} \right\} \frac{a_{d}^{2} - a^{2}}{a^{2}} \qquad (2 - 21)$$

ここで a_d はフリンジ半径であり、フリンジ容量 ΔC を用いて次式で表される。 $a_d = a(1 + \frac{d}{\epsilon \pi a^2} \Delta C)^{1/2}$ (2-22)

式(2-21)を式(2-20)に代入し、さらに

$$p = \frac{k_0 a}{2} \cdot \frac{a_d^2 - a^2}{a^2} \tag{2-23}$$

と置けば、YnZoに関する2次方程式が得られる。

$$jp \left| Y_{n}Z_{0} \right|^{2} + Y_{n}Z_{0} - g_{n} - jp\varepsilon_{r} + jp \frac{n^{2}}{(k_{0}a)^{2}} = 0$$
 (2-24)

式(2-24)を解いて

$$Y_{n}Z_{0} = \frac{-1 \pm [1 + 4jpg_{n} - 4p^{2}\epsilon_{r}(1 - \frac{n^{2}}{\epsilon_{r}(k_{0}a)^{2}})]^{1/2}}{2jp}$$
(2-25)

と求まる。

付録A-2-3 電界Ezの導出

図2-6において(ρ_0, ϕ_0)に位置する線電流Ijによる点(ρ, ϕ)の電界 E_z は次式で与えられる⁽²⁹⁾。

$$E_{z} = j\omega\mu_{0}I_{i}G(\rho,\phi;\rho_{0},\phi_{0}) \qquad (2-26)$$

グリーン関数Gは
$$G = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos\{n(\phi - \phi_0)\}[y_1(\phi)y_2(\phi)]}{\pi} D_n \qquad (2 - 27)$$

となる。記号[y1(p)y2(p)]は

 $y_1(\rho_0)y_2(\rho) \qquad \rho_0 \leq \rho$

$$y_1(\rho)y_2(\rho_0) \qquad \rho_0 \ge \rho$$

である。分母 D_n は定数で次式で与えられる。 $D_n = \rho_0 \Delta \{y_1(\rho_0), y_2(\rho_0)\}$ (2-28)

ここで Δ { y_1, y_2 }はロンスキアンである。 $y_1 \ge y_2$ はそれぞれ $y_1(\rho) = J_n(k\rho) + BnN_n(k\rho)$

$$y_{2}(\rho) = J_{n}(k\rho) + AnN_{n}(k\rho) \qquad (2-29)$$

ここで J_n はベッセル関数、 N_n はノイマン関数を表す。定数 A_n と B_n は境界条件に よって決定される。 A_n は ρ = a_r での境界アドミタンスから、また B_n は ρ =bでの 短絡条件を満たすように求められる。円環パッチアンテナと円形マイクロスト リップアンテナの違いは、円形マイクロストリップアンテナは中心導体が存在 しないため式(2-29)において B_n =0とすればよい。境界アドミタンスは次式に よって表される。

$$Y_{n} \equiv -\frac{H_{\phi}}{E_{z}} = \frac{j}{\omega\mu_{0}} \frac{\partial E_{z}/\partial\rho}{E_{z}} \qquad (2-30)$$

式(2-30)よりAnは

$$A_{n} = -\frac{Y_{n}Z_{0}J_{n}(ka) - j\varepsilon_{r}^{1/2}J_{n}'(ka)}{Y_{n}Z_{0}N_{n}(ka) - j\varepsilon_{r}^{1/2}N_{n}'(ka)}$$
(2-31)

と求まる。一方、Bnは中心導体側面での短絡条件y1(b)=0より

$$B_n \equiv -\frac{J_n(kb)}{N_n(kb)} \tag{2-32}$$

と求まる。

付録A-2-4 アンテナ間の相互インピーンスZ_{ii}の導出

円形マイクロストリップアンテナの磁流をM_j(¢)、円環パッチアンテナの磁流をM_i(¢)とすれば、次式で与えられる。

$$E_{rr}(\phi',\theta;\phi_0,0) = M_i(\phi') \qquad (2-33)$$

$$E_{zm}(\phi,\theta;\phi_0,\theta) = M_j(\phi) \qquad (2-34)$$

図2-6において、相互インピーダンス Z_{13} を求める場合は、 ϕ_0 、 ϕ_0 ともに零として、

$$E_{zr} = E_{z}(\dot{\phi_{0}} = 0) = j\omega\mu_{0} \sum_{n=1}^{M} \cos(n\phi') \frac{y_{1}(\phi_{r})y_{2}(a_{r})}{2(An_{r} - Bn_{r})}$$
(2-35)

$$E_{zm} = E_{z}(\phi_{0} = 0) = j\omega\mu_{0} \sum_{n=1}^{M} \cos(n(\phi - \theta)) \frac{y_{1}(\phi_{m})y_{2}(a_{m})}{2An_{m}}$$
(2-36)

となる。式(2-35)、(2-36)を式(2-12)に代入すると、

$$Z_{13} = -\frac{j\omega\varepsilon_0 d_i a_i d_j a_j}{2\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} Q_{13} (1 + \frac{1}{a_i a_j k_0^2} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}) \frac{e^{-jkR}}{R} d\phi' d\phi \qquad (2 - 37)$$

が得られる。ここで

$$Q_{13} = \sum_{n=1}^{M} \alpha_r \alpha_m \cos(n \phi') \cos(n(\phi - \theta))$$
 (2-38)

$$\alpha_{r} = j\omega \mu_{0} \frac{y_{1}(\varphi_{r})y_{2}(\alpha_{r})}{2(An_{r} - Bn_{r})}$$
(2-39)

$$\alpha_{m} = j\omega\mu_{0} \frac{y_{1}(\omega_{m})y_{2}(\alpha_{m})}{2An_{m}}$$
(2-40)

である。さらに部分積分法を用いて式(2-13)が得られる。

第3章 コンフォーマルアレーアンテナ

3.1. まえがき

本章では、移動体衛星通信に適した放射特性を有するアレーアンテナを実現す るために、広角にわたって利得低下のない、良好な円偏波特性を有するアレーア ンテナについて考察を行っている。

3.2ではまず、平面アレーを用いて広角にわたって軸比特性を改善するため、 λ/4短絡形マイクロストリップアンテナの組合せを提案し、視野角±60°の範囲に おいて実験により軸比2dB以下(解析では軸比1dB以下)の良好な円偏波特性を得て いる。しかし、平面アレーでは広角での素子単体の放射特性を改善できないた め、本質的に広角での利得低下はまぬがれない。

これに対して3.3ではアレーとして広角での利得低下を改善するために、移動 体衛星通信に適したコンフォーマルアレーの放射特性の検討を行っている。ここ では第4章で示すように、各素子アンテナの振幅と位相を精度良く制御できるこ とを前提に検討を行う。このときコンフォーマルアレーでは、その曲率を調整 することで放射特性の改善がはかれ、コンフォーマルアレーの形状に最適値が存 在する。このことをビーム走査範囲として視野角を±60°にとった場合につい て、正20面体配列の16素子部分球面アレーの設計により明らかにする。さらに最 適形状を持つ部分球面アレーの製作法についても検討を行った。最適形状を持つ 部分球面アレーはその曲率半径が大きいことを利用して、新たに曲面直圧法と呼 ばれる手法を用いて16素子部分球面アレーの一体成形を行った。試作アレーにつ いて、素子単体特性および16素子アレーとして良好なビーム走査特性を実現して いる。最終的に移動体衛星通信用アレーとして、平面19素子アレーと遜色のない

-70-

良好な特性を実現し、移動体衛星通信用としてのコンフォーマルアレーの設計 法、製作手法の有効性を実証することに成功している。

3.2. 広角で軸比のよい円偏波マイクロストリップアンテナの設計と特性(53)

3.2.1. λ/2開放形MSAの問題点

自動車や航空機等を対象とした移動体衛星通信では、移動体用アンテナとして 物理的には小形、薄形、軽量化が要求されると同時に電気的特性としては広角に わたって利得低下、軸比劣化の少ないアンテナが要求される。マイクロストリッ プアンテナ(以下MSAと略す)は、小形·薄形·軽量という観点から衛星通信用の移動 体アンテナとして適しており、素子単体や9~19素子程度の平面アレーとして広 く用いられる。移動体衛星通信では、アンテナ素子単体としては広角にわたって 利得低下がなく、軸比の良い円偏波特性が求められることになる。

しかし、通常の方形や円形MSA(以下λ/2開放形MSAと略す)を用いて円偏波アン テナを実現しようとすると、実効比誘電率によって、その指向性が決まってしま うため、指向性を調整する自由度がなく、特定の誘電率をもつ基板に対してのみ しか広角にわたって軸比の良い円偏波特性が得られないことになる。

図3-1に示すようなパッチの端が開放された通常の方形および円形MSAでは、 円偏波アンテナとして用いるときには、方形MSAの場合その寸法がa=b、また 円形MSAでは半径aの円になり寸法に制限を受ける。従って広角にわたってその E面指向性とH面指向性を合わせるためには実効比誘電率 ϵ_e を特定の値にする必要 がある⁽³⁸⁾。一つの例として方形 $\lambda/2$ 開放形MSAを考え、そのとき θ =60°方向で得 られる素子単体のE面指向性とH面指向性を ϵ_e をパラメータとして示したものが 図3-2である。方形 $\lambda/2$ 開放形MSAでは ϵ_e =1.36、円形 $\lambda/2$ 開放形MSAでは ϵ_e =1.38 のときに θ =60°方向でE面指向性とH面指向性が一致することになる。しかし、 通常の誘電体基板材料で任意の誘電率をもたせることは、一般的に困難である。

-71-

また、仮に特定の誘電率をもつ基板が得られたとしても、実効比誘電率 ϵ_e は周波数の関数であるため⁽⁴¹⁾、使用周波数に合わせて基板の誘電率を細かく制御する困難さが残ることになる。



(a)方形パッチ

(b)円形パッチ







3.2.2. 方形λ/4短絡形MSAの組合せ⁽⁵¹⁾

アンテナの小形化を目的として $\lambda/2$ 開放形MSA中央の零電位部を短絡し、半分の 大きさとしたMSA(以下 $\lambda/4$ 短絡形MSAと略す)が研究されている^{(39),(40)}。この $\lambda/4$ 短絡形MSAを対にして用いると、両者の素子間隔を調整することにより基板の誘 電率とは独立に指向性を調整することができる。例えば方形パッチの片側が短絡 されたMSAは図3-3に示すように方形 $\lambda/2$ 開放形MSAを二つに分割したものと考 えることができる。



図3-3 $\lambda/2$ 開放形MSA と $\lambda/4$ 短絡形MSAの関係

従って図3-4に示すような1組の方形 $\lambda/4$ 短絡形MSAを考え、2素子を互いに逆相で 給電すると、そのE面指向性およびH面指向性は $\lambda/2$ 開放形MSAの指向性⁽⁴²⁾と同 様、次式で与えられる。

$$E_{\theta}(\phi = 90^{\circ}) = E\cos(\frac{k_0 b}{2}\sin\theta)e_{\theta} \qquad (3-1)$$

$$E_{\phi}(\phi=0^{\circ}) = E \frac{\sin(\frac{k_0 a}{2} \sin\theta)}{\frac{k_0 a}{2} \sin\theta} \cos\theta e_{\phi} \qquad (3-2)$$

$$E = \frac{jk_0 a V_0}{2\pi r} e^{-jk_0 r}$$
(3-3)

但し、aは図3-4において $\lambda/4$ 短絡形MSAの一辺の長さ、bは $\lambda/4$ 短絡形MSAの素子間隔である。



図3-4 方形λ/4短絡形マイクロストリップアンテナの構成

式(3-1)、(3-2)より素子間隔bを適当に設定すると任意の角度 $\theta_{E=H}$ でE面指向性と H面指向性を合わせることができる。図3-5は実効誘電率 ε_e を仮定したときに任意 の角度 $\theta_{E=H}$ でE面指向性とH面指向性を合わせるために必要な素子間隔b/ λ_g を示し ている。ここでbは図3-4の素子間隔であり、 λ_g は管内波長である。このアンテナ を図3-6に示すように2組、組み合せて円偏波アンテナを構成すれば、広角で軸比 の良い円偏波アンテナが得られることになる。このとき、組合せ方としては2組 とも短絡面が内側を向く構成、2組とも短絡面が外側を向く構成、1組の短絡面が 内側を向き、もう1組の短絡面が外側を向く構成が考えられる。図3-5から明らか なように ε_e =10.0の場合には、素子間隔bは1 λ_g 以上の十分な値が得られるため、 図3-6(a)に示すように短絡面を内側にした構成が可能となる。これに対して ε_e =2.6の場合には、図3-6(a)の構成をとることができない。また、図3-6(b)の短 絡面を外側にした構成では、アレー化の際に素子間隔が開きグレーティングロー ブが生じてしまう。そのため、 ε_e =2.6の場合には図3-6(c)の1組の短絡面を内側 にした構成を採用し、これを縦横に交互に配列すればアレー化が可能となる。



図3-5 E面指向性とH面指向性をあわせるために必要な素子間隔



図3-6 方形λ/4短絡形MSAを用いた円偏波アンテナの構成

図3-7は任意の角度でE面指向性とH面指向性を一致させる例として、 $\theta_{E=H}=60^{\circ}$ に選んだときの $\phi=0^{\circ}$ 面(または90°面)の軸比の計算値である。この場合式(3-4),(3-5)で示すように、計算では線磁流源を仮定しているので、図3-6のどの構成を とっても結果は等しくなる。比較のために、方形 $\lambda/2$ 開放形MSAの軸比を点線で 示しているが、両者を比較すると方形 $\lambda/4$ 短絡形MSAでは誘電率にかかわらず良 好な円偏波特性が得られることが明らかである。



図3-7 特定面内の軸比特性(*q*=0°)

次に、このアンテナを円偏波アンテナとしフェーズドアレーを形成した場合 に、視野角 θ_s の円すい範囲内の軸比の最悪値について検討する。図3-4に示す1組 の $\lambda/4$ 短絡形MSAの指向性は $\lambda/2$ 開放形MSAの指向性⁽⁴²⁾と同様、基板の厚さが薄い 場合には、キャビティモデルを用いて $y=\pm b/2$ の開放端で等価線磁流を仮定し、 次式で与えられる。

$$E_{\theta} = E\left(\frac{\sin\left(\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta\right)}{\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta}\cos\left(\frac{k_{0}b}{2}\sin\phi\sin\theta\right) \times \sin\phi - \sin\left(\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta\right)$$

$$\times \cos\left(\frac{k_0 b}{2} \sin\phi \sin\theta\right) \times \frac{\sin\phi \cos\phi \sin\theta}{\frac{k_0 a}{2} \sin^2\theta \sin^2\phi + \frac{\pi^2 a}{2k_0 b^2}} e_{\theta} \qquad (3-4)$$

$$E_{\phi} = E\left(\frac{\sin\left(\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta\right)}{\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta}\cos\left(\frac{k_{0}b}{2}\sin\phi\sin\theta\right) \times \cos\phi\cos\theta - \sin\left(\frac{k_{0}a}{2}\cos\phi\sin\theta\right)$$

$$\times \cos\left(\frac{k_0 b}{2} \sin\phi \sin\theta\right) \times \frac{\sin\phi \cos\phi \sin\theta}{\frac{k_0 a}{2} \sin^2\phi \sin^2\theta - \frac{\pi^2 a}{2k_0 b^2}}\right) e_{\phi} \qquad (3-5)$$



図3-8 視野内の軸比の最悪値(*θ*s≦60°)

ここでEは式(3-3)と同一である。式(3-4)、(3-5)に基づき、 $\theta_{s} \leq 60^{\circ}$ の視野角内にお ける軸比の最悪値を $\theta_{E=H}$ を横軸にとって図3-8に示す。式(3-4)、(3-5)から明らか なように方形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せでは、その指向性が ϕ 方向に一様でないた め、視野内における軸比の最悪値は解析では1dB以下にはならないが、それでも $\theta_{E=H} = 70^{\circ}$ 付近で実効比誘電率に無関係に2dB以下の良好な軸比特性が得られるこ とになる。

3.2.3. 円形 \/4 短絡形MSA の 組合せ⁽⁵²⁾

3.2.2.で述べた検討により方形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せを用いることにより、視 野角 $\theta_s \leq 60^\circ$ の範囲において解析では軸比2dB以下の特性が得られるが、更に軸比 を改善しようとすると、方形パッチの組合せでは ϕ 方向に関して対称なパターン を得ることは難しいため、視野内全域にわたって軸比の良い円偏波アンテナを得 ることは困難であることがわかる。そこで図3-9に示すような円形パッチの円弧 の一方が短絡されたMSA(以下円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAと略す)を考える。これを3.2.2. で述べた手法と同様、4素子を組み合せて図3-10に示すような円偏波アンテナを 形成することを考える。



図3-9 方形λ/4短絡形MSAと円形λ/4短絡形MSAの関係

-78-



図3-10 円形λ/4短絡形MSAを用いた円偏波アンテナの構成

図3-10の構成で励振されるモードについては、円筒座標系の基本モードとして TM_{01} モードと TM_{11} モードが考えられるが、4素子のうち、それぞれ対向する2素子を逆相で給電することから、 TM_{01} モードは打ち消され、 TM_{11} モードのみが励振されると考えることができる。 TM_{11} モードの固有値については文献(7)の円環アンテナの解析原理を用いることができ、

$$\dot{J}_{1}(x) - \frac{J_{1}(\beta x)}{Y_{1}(\beta x)} \dot{Y}_{1}(x) = 0$$
 (3-6)

を満足する根として求められる。ここで $\beta = b/a$ は図3-10に示す円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの内径と外径の比である。この根を用いて指向性は次式で表される⁽⁷⁾。

$$E_{\theta} = -E\left(\int_{c} \cos\phi' \cos(\phi - \phi') e^{jk} e^{\alpha \sin\theta \cos(\phi - \phi')} d\phi'\right) e_{\theta}$$
(3-7)

$$E_{\phi} = E\left(\int_{c} \cos\phi' \sin(\phi - \phi') e^{jk} e^{a\sin\theta\cos(\phi - \phi')} d\phi'\right) e_{\phi}$$
(3-8)

$$\int_{c} d\phi' = \int_{\phi_{0}}^{\frac{\pi}{2} - \phi_{0}} d\phi' + \int_{\frac{\pi}{2} + \phi_{0}}^{\pi - \phi_{0}} d\phi' + \int_{\pi + \phi_{0}}^{\frac{3\pi}{2} - \phi_{0}} d\phi' + \int_{\frac{3\pi}{2} + \phi_{0}}^{2\pi - \phi_{0}} d\phi' \tag{3}$$

-9)

$$E = \frac{jk_0 aV_0}{4r} e^{-jk_0 r}$$
(3-10)



図3-11 視野内の軸比の最悪値(*θ*s≦60°)

式(3-7)、(3-8)を用いて円偏波励振した場合の視野角 θ_s 内における軸比の最悪値を 求める。図3-11は $\theta_s \leq 60^\circ$ のときに実効比誘電率をパラメータとして β を変えた場 合の軸比の最悪値を示している。ここで ϕ_0 は図3-10における4素子の角度間隔の 半分である。方形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せと比較して円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せ ではH面指向性が鋭くなってしまうため、 $\varepsilon_e = 1.0$ の場合には良好な軸比特性が得 られない。しかし、 $\varepsilon_e = 2.6$ の場合には $\beta = 0.4$ 近傍で視野内全体にわたって軸比 1dB以下の良好な円偏波特性が得られることがわかる。また、 $\phi_0 = 0^\circ$ の場合に最 も良好な軸比が得られており、円環パッチ⁽⁷⁾を用いても最適な β に選べば、良好 な特性が得られることがわかる。

3.2.4. 実験結果

図3-10に示す円形 λ /4短絡形MSAの組合せについて試作を行った。アンテナは 比誘電率 ε_e =2.6、厚さ4mmのテフロンファイバ系基板にプリントされた素子ア ンテナと比誘電率 ε_e =2.6、厚さ1mmの基板にプリントされた給電回路から構成 されている。設定周波数はLバンドであり、素子アンテナは β =0.366で ϕ_0 =5°に 選んだ。図3-11に示すように軸比特性は円環パッチ(ϕ_0 =0°)の場合が最も良い が、 ϕ_0 =5°としたのは3.2.5.で述べるように、小形化が可能である円形 λ /4短絡形 MSAの組合せの放射特性を明らかにするためである。また、基板の大きさは エッジからの回折の影響を避けるためにできるだけ大きく取り、2 λ_0 とした。ア ンテナ素子と給電回路の接続およびアンテナ素子と地板との短絡はピンによる手 法を用いた⁽⁴³⁾。

図3-12に得られた試作アンテナの放射特性を示すが、これは図3-10の座標系に おいて $\phi=0^\circ$ 、45°、90°、135°面で測定されたスピンリニア放射パターンを示し ている。これによりいずれの面においても $\theta \leq 60^\circ$ の広角にわたって実験により 2dB以下の軸比が得られていることがわかる。また、VSWRが2.0以下となる周 波数の比帯域幅は1.0%、 $\theta \leq 60^\circ$ の範囲にわたって軸比が2dB以下となる周波数の 比帯域は1.6%である。



(a)
$$\phi = 0^{\circ}\overline{\square}$$



(b) $\phi = 45^{\circ}\overline{m}$



(c) $\phi = 90^{\circ}\overline{m}$



(d) $\phi = 135^{\circ}\overline{m}$

図3-12 円形λ/4短絡形MSAの放射パターン

3.2.5. 円環パッチとの比較

3.2.3.によれば、円形λ/4短絡形MSAの組合せを用いても円環パッチを用いて も、広角にわたって良好な円偏波特性が得られることになる。そこで両者の違い について実験的検討を行った。



(b) 円環パッチ

図3-13 共振周波数特性

図3-10において半径aおよびbの値はそれぞれ等しいが、一方は ϕ_0 =5°の円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せ、もう一方は ϕ_0 =0°の円環パッチとして両者の共振周波数 特性について比較を行った。基板等の条件は3.2.4.と同一である。図3-13は(a)が

-84-

円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せ、(b)が円環パッチの場合で、ともに1点で給電したと きの共振周波数特性を表している。それぞれの共振周波数におけるパターン測定 の結果、 f_0 がTM $_{01}$ モード、 f_1 がTM $_{11}$ モード、 f_2 がTM $_{21}$ モードであることが確認 されている。この結果、円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せでは円環パッチに比べて TM $_{11}$ モードの共振周波数が86.2%に減少しており、小形化に適していることが明 らかとなった。なお、円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの直径は、共振周波数での自由空間波長 を λ_0 とすると、0.37 λ_0 となっている。一方、VSWRが2.0以下となる周波数の比 帯域は円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAが1.0%、円環パッチが2.3%であり、逆に周波数帯域幅 は狭くなることが判明した。

3.2.6. むすび

衛星を利用した移動体通信への適用を目的として、平面アレーにおいて広角に わたって軸比の良い円偏波アンテナの実現性の検討を行い、λ/4短絡形MSAの組合 せを用いて良好な円偏波特性を有する小形の素子アンテナを提案した。

方形λ/4短絡形MSAの組合せを用いる場合には、指向性がφ方向に依存するため、特に優れた軸比特性は得られないが、実効比誘電率にかかわらず良好な軸比特性が得られるのが特徴である。

円形 $\lambda/4$ 短絡形MSAの組合せを用いる場合には、実効比誘電率が低い場合は問題 となるが、実効比誘電率 ε_e が2.6付近であれば、従来の円形 $\lambda/2$ 開放型MSAよりも 軸比を改善でき、解析によれば視野角 $\theta_s \leq 60^\circ$ の範囲において軸比1dB以下、実験 値においても同範囲において軸比2dB以下の良好な円偏波特性が得られることが 明らかとなった。更に、実験的に円環パッチとの比較を行い、本アンテナでは、 基本モードであるTM₁₁モードの共振周波数が円環パッチに比べて86%に下が り、アンテナの小形化に有効であることがわかった。

-85-

しかし、図3-12に示す円偏波広角指向性から明らかなように、素子単体として 60°方向での正面方向からの利得低下量は6~8dBと大きい。このように移動体衛星 通信用の平面アレーでは円偏波特性を実現するために、素子単体の形状に制約を 受けてしまう。そのため広角になるに従って各素子アンテナの寄与度が減少し、 本質的に広角での利得低下はまぬがれないものとなってしまう。 3.3. 移動体衛星通信用コンフォーマルアレーの設計と特性(59)

3.3.1. 広角まで利得低下のない円偏波アレーアンテナ

平面アレーは基本的には薄形であり、給電系を含めて多層化が行いやすく移動 体アンテナに適している。また、軸比についても3.2.で示したように素子アンテ ナの特性を調整することにより、広角での軸比特性を改善することができる。 3.2.ではλ/4短絡形マイクロストリップアンテナの組合せにより、図3-12に示す ように視野角±60°の範囲において軸比2dB以下の良好な円偏波特性を実現してい る。しかし、この場合も60°方向での正面方向からの利得低下量は6~8dBと大き い。平面アレーでは円偏波特性を実現しようとすると、広角になるに従って各素 子アンテナの寄与度が減少するため、本質的に広角での利得低下はまぬがれな い。

これに対して球面配列アレーなどのコンフォーマルアレーでは、製作上の問題や位相・振幅制御を行わなくてはならないという欠点があるが、逆に広角での利 得低下が小さいことや軸比が劣化し難いという長所がある。また、航空機や自動 車等、流体力学やデザイン性の観点からも出来るだけ移動体の形状に適合したコ ンフォーマルアレーが望まれる。

このような多素子コンフォーマルアレーをフェーズドアレーとして用いる場合についてビーム形成方式の検討^{(44),(45)}や試作評価^{(46),(47)}がすでに行われている。 しかし、これらの研究は主としてレーダへの適用を前提としたものである。移 動体衛星通信へのコンフォーマルアレーの適用についてはスイッチングアレー ^{(15),(16)}を除けば、検討や試作が行われていない。

本節では、第4章で考察するようにアレーアンテナの各素子毎の振幅や位相を 精度良く調整·実現できるという前提のもとに、まず移動体衛星通信に適したコン フォーマルアレーの放射特性の検討を行う。次に得られたコンフォーマルア

-87-

レーの形状の特徴を活かし、製作上の問題を解決するためにコンフォーマルア レーの一体成形を行い、その電気的特性の評価を行っている。まず、3.3.2.では 視野角±60°の広角走査に適した正20面体配列の16素子部分球面アレーの設計を行 う。その曲率を変えることによる放射特性の変化について検討を行い、形状に最 適値が存在することを明らかにする。3.3.3.では3.3.2.で述べた設計に基づき構成 された部分球面アレーの特徴を活用した一体成形法について述べる。部分球面ア レーの曲率半径が大きいことを利用し、一体成形の製作精度をあげるために曲面 直圧法と呼ばれる製作法を新たに採用した。曲面直圧法を用いた16素子部分球面 アレーの試作結果と、真空成形法を用いた16素子半球面アレーの試作結果を比較 することにより、曲面直圧法の有効性を示している。そして最後に16素子部分球



図3-14 移動体衛星通信用コンフォーマルアレーとその構成

面アレーのビーム走査特性を19素子平面アレーと比較し、移動体衛星通信用ア レーとしての有効性を実証している。

3.3.2. コンフォーマルアレーの設計(56)

図3-14に16素子コンフォーマルアレーの構成方法を示す。まず球に内接する正 20面体を考える。その構成要素である正三角形のうち、上側の4面のみをここで は考える。構成要素の各正三角形をさらに小さな正三角形に分割し、そのときの 一辺の分割数をNとする。最後に分割された各正三角形の頂点を球面上に投影した 位置に素子を配列し^{(11),(26)}、16素子アレーとする。これは、衛星通信用の移動体 アンテナとして19素子程度の平面アレーが試作されていることと、球面への配列 の容易さとを考慮し、16素子アレーとしたものである。本構成では素子間隔を一 定とすれば、分割数が増えるほど曲率半径の大きな部分球面アレーとなる。従っ て図3-15に示すように底辺の直径を一定とすれば分割数が増えるほど高さの低い コンフォーマルアレーとなる。衛星通信用の移動体アンテナとして試作されて いる3角配列の19素子平面アレー^{(48),(50)}と大きさを比較するために、底面の直径を



図3-15 正三角形の分割数とコンフォーマルアレーの高さ

475mm(周波数1.54GHzでほほ2.5λ)と仮定すれば、例えば分割数N=5のとき高さ が約60mmの薄形コンフォーマルアレーとなる。本構成では分割数が増えるほど 素子間隔は等間隔から離れて行くため、ここでは素子間隔を最小素子間隔として 定義している。



(b) 最小素子間隔0.6λ

NUMBER OF DIVISION



(c) 最小素子間隔0.7λ

図3-16 正三角形の分割数と指向性利得(視野±60°内の最低値)

図3-16に正三角形の分割数と指向性利得(視野±60°内の最低値)の関係を示す。こ こで視野は、日本において静止軌道上の衛星を見る場合に必要な角度として±60° を用いている。なお、素子アンテナとしては円形マイクロストリップアンテナ を想定し、実効比誘電率 ϵ_e を与えることにより素子特性を決定し円偏波励振を 行った。比較のために19素子平面アレー(3角配列)の利得を黒丸の無い実線、点 線、一点鎖線で示している。パラメータは実効比誘電率 ϵ_e である。例えば素子間 隔が0.5 λ の場合には、実効比誘電率 ϵ_e =1.0のとき分割数N=3で、 ϵ_e =2.6のとき N=5で利得の最大値が生じることがわかる。また、素子間隔が0.6 λ 、0.7 λ の場合 には実効比誘電率にかかわらず、それぞれ分割数N=3、2で利得の最大値が生じ ている。一般に、実効比誘電率が低い程、また素子間隔が大きい程、広角での利 得が低下するため、球面にすることで広角での利得を補う方法が有効であること が図3-16より明らかである。本構成は3角配列の19素子平面アレーと比較して、 少ない素子数でほぼ同等の利得が得られる点で有効である。このようにコンフォーマルアレーでは振幅と位相を精度良く制御できれば、その曲率を調整することにより広角での放射特性を改善でき、形状に最適値が存在することがわかる。図3-16に示したように、素子間隔が0.5λの場合にはε_e=2.6のときN=5で利得の最大値が生じる。このとき底面の直径を475mmと仮定すれば、高さが約60mmの薄形コンフォーマルアレーが最適な形状となる。

3.3.3. 試作アンテナと測定結果

3.3.3.1. 構成

移動体衛星通信へのコンフォーマルアレーの適用を考えた場合、コンフォーマ ルアレーを平面アレーと同じようにプリントアンテナ技術を用いて量産可能と するためには、一体成形技術が必要となってくる。コンフォーマルアレーの試 作評価についてはこれまでいくつか報告されているが^{(46),(47)}、一体成形について は一切報告されていない。

本節では、3.3.2.で述べた曲率半径の大きなコンフォーマルアレーを取扱い、 その形状の特徴を活かして素子アンテナ製作精度の向上を図るために、新たに曲 面直圧法と呼ばれる手法を採用し部分球面アレーの試作を行った⁽⁵⁷⁾。また、これ と製作精度の比較を行うために、コンフォーマルアレーの一形式である半球面ア レーを、プラスチック成形技術の一つである真空成形法を用いて試作した結果に ついても述べる^{(54),(55)}。

表3-1に半球面アレー、部分球面アレーそれぞれの設計値を示す。半球面アレー の素子配列は3.3.2.で示した構成法で一辺の分割数N=2とした場合である。素子 アンテナとしては背面給電円形パッチを用い、円偏波励振が行えるように2点給 電を行っている。素子間隔は0.5λとした。一方、部分球面アレーの素子配列とし

-92-

ては同様に3.3.2.に示す構成法をとり、最小素子間隔0.5λ、一辺の分割数N=5とした。素子アンテナとしては円環パッチを用いている⁽⁷⁷⁾。

表3-1 コンフォーマルアレー設計値

(a)半球面アレー

(b)部分球面アレー

中心周波数	1.54GHz	中心周波数	1.54GHz	
半球の直径	344mm(1.77λ)	部分球の直径 492.5mm(2.53λ)		
半球の高さ	172mm(0.89λ)	部分球の高さ	部分球の高さ 61.0mm(0.31 <i>λ</i>)	
基板厚さ	3.2mm	基板厚さ	3.2mm	
素子配列	正20面体配列(分割数N=2)	素子配列	正20面体配列(分割数N=5)	
素子配列間隔	最小97.3mm(0.5 <i>\</i>)	素子配列間隔	最小97.3mm(0.5 <i>\</i>)	
素子数	16素子	素子数	16素子	
素子アンテナ	背面給電円形パッチ	素子アンテナ	背面給電円環パッチ	
円形パッチ直径	67.6mm(0.35λ)	円環パッチ外径	71.6mm(0.37)	
		円環パッチ内径	24.0mm(0.12)	
給電点	円偏波用直交2点給電	給電点	点 円偏波用直交2点給電	

図3-17に真空成形法、曲面直圧法を用いた試作アレーの加工手順をそれぞれ示 す。半球面アレーの基板材料としては、変性ポリフェニレンオキサイド(変性 PPO樹脂;比誘電率2.7、誘電正接0.0009、但し1MHzでの値)を用い、真空成形法に より球面基板を製作した。本成形法は木型を真空にひくことにより低温加熱した 平面シートを成形する手法である。素子アンテナのエッチング加工は成形後の球 面基板上で行われる。真空成形法は任意曲面の成形が可能であり、しかも木型を 用いるため、金属型を用いる他の成形法より安価に製作できる利点がある。しか し真空成形法では球面の成形を行った後で、素子アンテナの製作を行うために曲 面上での素子アンテナ製作精度を改善する必要がある。

一方、部分球面アレーの基板材料としては、ガラス熱硬化PPO樹脂(比誘電率 3.6、誘電正接0.003、但し1MHzでの値)を用いた。本試作では球面上での素子ア ンテナ寸法の製作精度を上げるため、まず最初に素子アンテナ用と地板用に薄い 平面硬化シート(厚さ:ともに130µm)をそれぞれ上下に用意する。素子アンテナの エッチング加工は平面硬化シート上で行われるため、平面アレーと同等の製作精 度を得ることができる。次に平面硬化シートとは別に厚さ調整用に未硬化シート を24枚用意し、上記硬化シートと組合せ最終的に3.2mm厚となるように調整す



(a)真空成形法



(b) 曲面直圧法

図3-17 試作アレー加工フローチャート

る。そしてこれらのシートを成形後の切りしろ及び位置決め用の穴を考慮し平板 上で切断加工を行う。最後にこれらのシートを重ね、金型を用いてプレス成形を 行った。

図3-18に試作した16素子半球面アレーおよび部分球面アレーの外観をそれぞれ 示す。部分球面アレーでは切りしろの継ぎ目及び位置決め用の穴を確認すること ができる。曲面直圧法は素子アンテナを平面硬化シート上で製作した後に成形を 行うため、曲率半径の小さなアレーには適用できないという欠点を有している。 曲面直圧法は3.3.2.で示したような薄形の部分球面アレーにのみ有効な成形手法で ある。



(a) 半球面アレー



(b)部分球面アレー

図3-18 試作アレーの外観

3.3.3.2. アレー素子反射特性

本節では試作半球面アレーおよび部分球面アレーの素子単体毎の電気的特性に



図3-19 各素子、各端子毎の中心周波数と中心周波数での反射損失



(a) 半球面アレー



(b) 部分球面アレー

図3-20 各素子、各端子毎の中心周波数と帯域幅(VSWR≦2)

ついて示す。図3-19は各素子、各端子毎(32点)の中心周波数と中心周波数での反射 損失、図3-20は各素子、各端子毎の中心周波数と帯域幅(VSWR≦2)を示してい る。なお、他の素子はすべて整合終端を行っている。図3-19より試作部分球面ア レーでは半球面アレーに比べて中心周波数がよく一致していることがわかる。得 られた中心周波数は設計値f=1.54GHzよりやや低いがバラツキは少なく、製作精 度の向上を確認できる。また、図3-20より帯域幅についてはどちらも、ほとんど の点で2%前後の値が得られていることがわかる。図3-19、20の結果から、部分 球面アレーでは中心周波数のばらつきは帯域幅内に収まっていることがわかる。

素子反射特性の一例として図3-21に部分球面アレー天頂素子と、別に平板上に形成した素子単体の反射特性を示す。図ではわずかな周波数差を除けば円環パッチの2つの主要モードであるTM₀₁,TM₁₁ともによく一致した値が得られており、平板上の特性とほぼ同等であることがわかる。





図3-21 アレー天頂素子反射特性

表3-2に半球面アレー、部分球面アレーの試作結果をまとめている。半球面ア レーの基板厚は設計値3.2mmに対し試作値3.26mmとなっている。一方、部分球 面アレーでは同様の設計値に対して試作値3.17mmが得られている。このとき半 球面アレーの素子中心周波数は設計値1.54GHzに対し、平均値1.551GHz、標準偏 差15.6MHzが得られているが、部分球面アレーでは同様の設計値に対し、平均 1.528GHz、標準偏差5.8MHzが得られており、標準偏差の比較から製作精度の向 上を確認できる。

	(a)半球面アレー		(b)部分球面アレー	
	アレー平均値	標準偏差	アレー平均値	標準偏差
中心周波数	$1.551 \mathrm{GHz}$	$15.6\mathrm{MHz}$	1.528GHz	5.8MHz
带域(VSWR≦2)	2.07%(32.1MHz)	0.29%	1.85%(28.1MHz)	0.19%
基板厚	3.26mm	0.23mm	3.17mm	0.037mm

表3-2 コンフォーマルアレー試作結果



図3-22 アレー天頂素子と隣接素子との相互結合特性

3.3.3.3 アレー特性(58)

3.3.3.2.で示したように半球面アレーの素子中心周波数は部分球面アレーに比べ て大きくばらついているため、良好なアレー特性を得ることはできなかった。 従って、アレー特性については、部分球面アレーについてのみ結果を示す。

試作部分球面アレーの素子間相互結合量の一例として図3-22に天頂素子と隣接素 子との間の結合特性を示す。比較のために試作部分球面アレーと同一の平面基板 上に円環パッチを0.5λ間隔で配置した場合の素子間相互結合量の一例を点線で示 す。両者はTM₀₁、TM₁₁モードともによく一致しており、平板上の特性とほぼ同 ーであることがわかる。次に、ビーム走査時のアクティブ反射特性を示す。これ は図3-23に示す測定法を用いて代表的な素子アンテナについて全16素子間の相互 結合を個別に測定し、計算機上でビーム走査時の位相をそれぞれ与えて合成した ものである。図3-24(a)に代表的な3個の素子アンテナに対するアクティブリター ンロスの測定結果を示す。比較のために同一の基板材料、基板厚、同一の素子ア ンテナを用いて試作した19素子平面アレーのアクティブ反射特性を図3-24(b)に示



図3-23 アクティブ反射特性の測定方法

す。両者の特性はほぼ同等であるが、ビームを60°まで広角走査した場合には部 分球面アレーの方が反射特性が改善されることがわかる。

次に図3-25(a)に試作部分球面アレーを0°、30°、60°とビーム走査した場合の円 偏波放射特性(¢=0°面)を示す。測定周波数は1.53GHzである。コンフォーマルア レーのビーム走査を行うためには、ディジタルビームフォーミングアンテナの ような素子の振幅と位相を自由にかつ精度良く制御できる給電系が必要となる。 給電系を含めた評価は第5章で行うこととし、ここでは放射パターンは試作ア レーの各素子アンテナを個別に円偏波励振し、そのスピンリニアパターンを測定 し、それをもとに16素子アレーの放射パターンを計算機上で合成して求めた。な お、励振は最大利得励振としている。比較のために図3-25(a)に、同一の基板材 料、基板厚、同一の素子アンテナを用いて試作した19素子平面アレーの相対利得



(a) 16素子部分球面アレー



(b) 19素子平面アレー

図3-24 走査角に対するアクティブリターンロス

をあわせて点線で示す。ここでは19素子平面アレーの正面方向利得を0dBとして 規格化を行っている。また、図3-25(b)に等価磁流から求めた16素子部分球面ア レーおよび19素子平面アレーの円偏波放射特性の計算値を示す。19素子平面ア レーとの利得比較では、60°方向での平面アレーと部分球面アレーの利得差は計算 値が0.3dBに対し、実験値が0.7dBと実験値の方が若干利得が低下しているが、両 者は良く一致していることがわかる。従って、コンフォーマル化による放射効 率の問題はほぼないものと推定される。なお、図3-25(b)の16素子部分球面アレー の計算値において、放射パターンに不連続な利得変化が生じているが、これは球 面上の各素子アンテナ指向性を可視範囲のみに仮定しているために生じたもので










ある。実際にはエッジ回折を考慮した解析が必要となる。図3-26に各素子アンテ ナ毎の実測値から評価を行った円偏波スピンリニア放射パターンを示す。ビーム を0°、30°、60°と走査した場合の軸比の評価値は0.17dB、0.49dB、1.92dBとな り、計算値0.16dB、0.63dB、3.13dBとほぼ対応する軸比特性が得られた。



図3-26 測定値から評価したスピンリニアパターン(φ=0°)

3.3.4. むすび

移動体衛星通信用として広角走査に適したコンフォーマルアレーについて論じ た。まず、移動体衛星通信用コンフォーマルアレーの給電系において振幅と位相 を精度良く制御できることを前提に、放射特性の計算を行った。その結果、コン フォーマルアレーの曲率を調整することにより広角での放射特性が改善できるこ とを、ビーム走査範囲として視野角を±60°にとった場合について正20面体配列 の16素子部分球面アレーの計算により明らかにした。一般に実効比誘電率が低い 程、また素子間隔が大きい程、球面にすることにより広角での利得を補うことが できる。

次に、真空成形法により一体成形を行った16素子半球面アレーおよび新たに採 用した曲面直圧法により一体成形を行った16素子部分球面アレーの電気的特性に ついて評価を行った。後者の曲面直圧法は、3.3.2.の計算によって得られた移動体 衛星通信用コンフォーマルアレーの曲率半径が大きいことを利用し、曲面上のマ イクロストリップアンテナ製作精度の向上をねらって採用した手法である。

真空成形法を用いた試作半球面アレーは設計共振周波数1.54GHzに対し平均 1.551GHz、標準偏差15.6MHzが得られた。一方、曲面直圧法を用いた試作部分球 面アレーについては、同様の設計共振周波数に対し平均1.528GHz、標準偏差 5.8MHzが得られ、素子アンテナ製作精度の向上を確認した。また試作部分球面ア レーでは、VSWR≦2の帯域および素子間相互結合量は、平面基板上に作製したも のとほぼ同等の性能が得られた。さらに16素子アレーとして広角まで計算値と一 致した良好なビーム走査特性を得ることができ、また19素子平面アレーと遜色の ないビーム走査特性を得た。これにより移動体衛星通信用コンフォーマルアレー の有効性を確認した。

薄形のコンフォーマルアレーは移動体との整合性もよく電気的特性のみならず 機械的特性の点からも有効と考えられる。本設計法は前提条件としてアンテナ素 子数を16素子、ビーム走査範囲を±60°としているが、曲率を調整することによ り広角での放射特性を改善する手法は素子数が増加しても有効である。また、 ビーム走査範囲が±60°の場合には19素子平面アレーと遜色のない性能を得ている が、本設計法はさらに広角までビームを走査することを意識した設計法である。

-106-

さらに製作手法については、今後は移動体衛星通信用アンテナとして送受信コ ンフォーマルアレーの多層化を行っていく必要がある。多層構造コンフォーマ ルアレーの実現により、第2章で述べたセルフダイプレクシングアンテナの機能 をコンフォーマルアレーでも実現可能とすることができる。但し、ここで述べ た一体成形手法である曲面直圧法は、曲率半径の小さなアレーには適用できない という欠点や、円環パッチを用いた2層構造セルフダイプレクシングアンテナの ように立体配線回路が必要となる構造では適用が難しいという欠点がある。この 問題を解決するためには、部分形状が複雑な立体配線回路を含む構造に適用可能 な、例えば射出成形法等を用いた試作が望まれる。

付録A-3-1 部分球面アレーの指向性⁽¹¹⁾

付図3-1に示すような半径r=aの部分球面上にマイクロストリップアレーが配置されていると仮定する。各素子アンテナの座標を(a,α_n,β_{nm})とし、遠方界領域の観測点Pの座標を(r_0,θ,ϕ)とする。また、各素子アンテナは均一励振を行い、位相をそろえて合成を行うと仮定する。さらに部分球面アレーの座標系(x,y,z)とは別に、素子アンテナの座標系(x',y',z')を考慮すると考えやすい。

このとき、観測点 $P(r_0,\theta,\phi)$ における放射電界は、次式で表される。

$$E(\theta,\phi) = \sum_{n,m} E_{nm}(\theta',\phi') e^{j(ka\cos\theta' - \phi'_{nm})} \frac{e^{j(\omega t - kr_0)}}{r_0}$$
(3-11)

ここで $E_{nm}(\theta',\phi')$ は素子位置 (a,α_n,β_{nm}) における素子パターン、 $kacos\theta'$ は観測点方向に対して求まる原点との相対距離、 ϕ'_{nm} は主ビームを特定の方向に向けるために必要な位相量を表す。このとき素子パターン $E_{nm}(\theta',\phi')$ は一般に次式で表される。

$$E_{nm}(\theta',\phi') = e_{\theta'}E_{\theta'}(\theta',\phi') + e_{\phi'}E_{\phi'}(\theta',\phi')e^{-j\delta}$$

$$(3-12)$$



付図3-1 部分球面アレー座標系

ここで $\mathbf{E}_{\theta'}, \mathbf{E}_{\phi'} e^{j t}$ はそれぞれE面指向性、H面指向性を表す。一方、(θ', ϕ')と(θ, ϕ),(α_{n}, β_{nm})の関係は次のように求めることができる。

$$\cos\theta' = \sin\alpha_n \sin\theta \cos(\phi - \beta_{nm}) + \cos\alpha_n \cos\theta \tag{3-13}$$

$$\cot\phi' = \frac{\cos\alpha_n \sin\theta \cos(\phi - \beta_{nm}) - \sin\alpha_n \cos\theta}{\sin\theta \sin(\phi - \beta_{nm})}$$
(3-14)

$$e_{\theta'} = -\frac{\cos\theta\sin\alpha_n\cos(\phi - \beta_{nm}) - \sin\theta\cos\alpha_n}{\sin\theta'}e_{\theta} + \frac{\sin\alpha_n\sin(\phi - \beta_{nm})}{\sin\theta'}e_{\phi} \qquad (3-15)$$

$$e_{\phi} = -\frac{\sin \alpha_{n} \sin(\phi - \beta_{nm})}{\sin \theta} e_{\theta} - \frac{\cos \theta \sin \alpha_{n} \cos(\phi - \beta_{nm}) - \sin \theta \cos \alpha_{n}}{\sin \theta} e_{\phi} \qquad (3-16)$$

従って、式(3-13)~(3-16)の関係を用いて素子アンテナの指向性 E_{θ} , E_{ϕ} から合成電 界 $E(\theta,\phi)$ を求めることができる。

次に素子アンテナであるマイクロストリップアンテナの指向性について考える。円形パッチを一点から給電した場合の指向性は次式で表される。

$$E_{\theta'1} = -\cos\phi' [J_0(kb\sin\theta') - J_2(kb\sin\theta')] \qquad (3-17)$$

$$E_{d'1} = \cos\theta' \sin\phi' [J_0(kb\sin\theta') + J_2(kb\sin\theta')] \qquad (3-18)$$

ここでbは円形マイクロストリップアンテナの半径を表す。また、90°回転した 位置から給電した場合の指向性は

$$E_{\rho'2} = -\sin\phi' [J_0(kb\sin\theta') - J_2(kb\sin\theta')] \qquad (3-19)$$

$$E_{\phi'2} = -\cos\theta'\cos\phi' [J_0(kb\sin\theta') + J_2(kb\sin\theta')] \qquad (3-20)$$

従って、円偏波励振すれば

$$E_{\theta'} = E_{\theta'1} + jE_{\theta'2} \tag{3-21}$$

$$E_{\phi} = E_{\phi'1} + jE_{\phi'2} \tag{3-22}$$

主偏波は

$$E_{c} = \frac{(E_{\theta'1} + E_{\phi'2}) + j(E_{\theta'2} - E_{\phi'1})}{2} (e_{\theta'} + je_{\phi'}) = \frac{[(E_{\theta'1} + E_{\phi'2})^{2} + (E_{\theta'2} - E_{\phi'1})^{2}]^{1/2}}{2} e^{j\alpha}(e_{\theta'} + je_{\phi'})$$
(3-23)

交差偏波は

$$E_{x} = \frac{(E_{\theta'1} - E_{\phi'2}) + j(E_{\theta'2} + E_{\phi'1})}{2} (e_{\theta'} - je_{\phi'}) = \frac{[(E_{\theta'1} - E_{\phi'2})^{2} + (E_{\theta'2} + E_{\phi'1})^{2}]^{1/2}}{2} e^{j\beta} (e_{\theta'} - je_{\phi'}) \qquad (3-24)$$
と表すことができる。

第4章 ディジタルビームフォーミングアンテナ

4.1. まえがき

前章ではアレーアンテナの給電系において各素子アンテナ毎の励振振幅・位相制 御を精度良く行えることを前提に、移動体衛星通信に適したコンフォーマルア レーについて論じた。本章ではこの給電系にディジタルビームフォーミング(以 下DBFと略す。)回路の適用をはかり、移動体衛星通信に適したDBFアンテナを 実現している。移動体衛星通信用アレーに適用する場合に必要な回路構成を明ら かにするとともにマルチディジタルシグナルプロセッサ(マルチDSP)構成を用 いた実時間信号処理システムの評価を行っている。

4.2.では移動体衛星通信用アレーにDBF回路を適用する際のコンフォーマルア レーのビーム形成方式について考察を行っている。移動体衛星通信用アレーにお いてビーム走査時に常に最大利得を得る手法として、コンフォーマルアレーの各 素子アンテナ毎の受信信号の振幅・位相情報を利用したビーム形成方式を提案して いる。提案方式について具体的に衛星回線を仮定し、変調方式として2相PSKを想 定した場合の利得低下量について考察を行い、移動体衛星通信回線への適用可能性 を明らかにしている。しかし、この方式はアンテナ素子数が多くない場合には 実際の移動体衛星通信回線に適用可能であるが、素子数が増えてきた場合、各素子 アンテナ毎の受信信号の位相情報や振幅情報を得ることは困難になる。また、得 られる放射パターンは最大指向性利得に限定されてしまうため、低サイドローブ 特性や干渉波除去特性を得るために任意の振幅や位相情報を与えることができな い。

4.3.では、任意の振幅·位相情報を得て自由なビーム形成が可能な手法について 考察を行っている。移動体衛星通信用DBFアンテナでは、従来のレーダや陸上移

-110-

動通信用DBFアンテナでは必要のない送信用DBF回路の構成が問題となる。送信 用DBF回路では搬送波再生やクロック再生の問題がないため、ビーム形成部と変 調部を一体化した方式を提案し、その構成·演算量について検討を行っている。ま た、受信用DBF回路においては搬送波再生、クロック再生が必要となり、ディジ タルビーム形成部とディジタル復調部の整合をいかにとるかという問題が生じ る。この点については従来、陸上移動通信用DBFアンテナの開発において、蓄積 一括復調方式が採用されている。しかし、移動体衛星通信では取り扱うアンテナ 素子数が比較的多くかつ伝搬距離が長いため、ビーム形成部でアレーアンテナと しての利得を改善する必要がある。本節では移動体衛星通信用として用いられる 16~19素子程度のアレーに適用することを想定し、アレーアンテナとして利得を 上げた状態で搬送波再生・クロック再生を行う方式を採用し、その構成・演算量につ いて検討を行っている。

そして最後に提案を行った送受各方式の移動体衛星通信への有効性を確認する ため、16素子アレー用のマルチDSP構成の送受DBFアンテナを試作し、シンボ ルレート16kbpsの信号の実時間での変復調機能および実時間ではないがビーム形 成機能の確認を行っている。これにより移動体衛星通信用として初めて送受信 DBFアンテナの実現に成功している。

4.2. 受信信号の位相情報と振幅情報を利用したDBFアンテナ(79)

4.2.1. 球面配列アレーのビーム形成方式

前章では移動体衛星通信に適したコンフォーマルアレーの放射特性の検討を行 うとともに、製作上の問題を解決するためにコンフォーマルアレーの一体成形を 行い、その電気的特性の評価を行ってきた。本節ではそのビーム形成方式につい て検討を行う。 一般に球面配列アレーなどのコンフォーマルアレーでは、その指向性が平面配 列アレーのように単純に素子単体の指向性とアレーファクタの積とならない。 従って放射に寄与しない素子の取扱いやビーム走査方向での各素子の指向性の不 一致といった問題を考慮しなくてはならず、励振位相制御だけではなく励振振幅 も制御する必要がある。この給電回路の複雑さを避けるため、従来、球面配列ア レーではスイッチングアレー形のビーム形成方式が提案されてきた^{(15),(17)}。しか し、スイッチングアレーでは必然的にビーム切換えによるクロスオーバ損が生 じ、カバレージ内の利得低下が生じる。この欠点を補うためにはビーム数を増や すことでクロスオーバ損を引き上げることが可能だが、アナログ系では給電回 路が複雑・大型化するという欠点がある。

ところで移動体衛星通信用アレーアンテナは素子数がそれほど多くないことか ら、低サイドローブ特性を実現するよりもむしろ最大利得を得ることにポイン トが置かれる。この点に着目すれば各素子アンテナごとの受信信号の位相情報や 振幅情報を利用できれば、素子アンテナの特性にほとんど影響されずに常に最大 指向性利得でビーム走査を行うことが可能となる。

本節ではこのビーム形成回路に、各素子の位相と振幅を自由にかつ精度良く制 御可能な方式として、各素子アンテナごとの信号をA-D変換し、ディジタル信号 処理によりビーム形成を行うDBF回路⁽¹⁸⁾を用いる。このDBF回路を用いた移動体 衛星通信用球面配列アレーのビーム形成方式について検討を行った。まず4.2.2.で は球面配列アレーについて受信信号を利用して必要な素子群の選択および位相・振 幅調整を行うビーム形成方式を提案し、その有効性を平面配列アレーと利得を比 較することにより明らかにしている。

4.2.3.では入射信号から位相や振幅情報を検出する方法として、各素子アンテナ ごとに搬送波再生回路を有する系を考え、その特性を明らかにする。一般にア レーアンテナは全素子アンテナの信号を合成した後でなければ良好なCN比が得 られない。しかし、受信側で復調に必要な再生基準搬送波は無変調となるため、 搬送波再生可能なCN比は復調器への入力CN比よりも大きくできる。この場合、 アレーの素子数が少なければ全素子アンテナからの信号を合成するよりも大きな 処理利得を得ることができる。本節ではこの点に着目し、具体的に2相PSKのよ うな定包絡線信号を仮定し衛星回線設定を行った際に各素子アンテナごとに搬送 波再生回路を有し、位相・振幅検出を行う。この方式を16素子球面配列アレーへ適 用した場合の有効性について、位相および振幅検出誤差をそれぞれ求めて利得低 下量を求め検討を行っている。

4.2.2. 受信信号の位相・振幅情報を利用した球面配列アレーのビーム形成方式(77)

フェーズドアレーのビーム形成を行うために受信信号を利用する方法として、 フェーズドロックループを用いた方式がすでに提案されている⁽⁶¹⁾。この方式で は任意の方向から到来した受信信号に対して各素子アンテナごとの受信信号の位 相を検出し、同相にそろえて合成する。従って受信信号の到来方向を知る必要は ない。

上記方式は一般に平面配列アレーを対象としているが、球面配列アレーのよう なコンフォーマルアレーを用いてビーム走査を行う場合、ビーム方向に応じて どの素子アンテナ群を選択すべきか、また選択された素子アンテナごとの振幅調 整をどう行うかという問題が生じる。ここでは受信アレーを考え、入射してく る信号がパイロット信号のようなCW信号の場合や、変調方式としてPSKやMSK 等の定包絡線変調方式を用いた場合を想定する。このとき、各素子アンテナごと にその受信信号の位相および振幅を検出し、受信に寄与する素子アンテナを選び 出し位相・振幅調整を行う方式を仮定する(図4-3参照)。 本方式を球面配列アレーに適用した場合の指向性利得についてまず検討を行っ た。球面配列アレーの配列方法としては、第3章で示したように素子をできるだ け対称に配置するためには球に内接する正20面体を考え、各正三角形を基本とす る配列をしていけばよいことがわかっている⁽¹¹⁾。ここでは図4-1に示すような正 20面体を考えて各頂点および各辺の中点に素子を配列し、その半球面のみを考え



(a) 正20面体

(b) 球面配列16素子アレー





(c) 平面配列16素子アレー

図4-1 球面配列16素子アレーの構成

16素子アレーとしている。素子アンテナとしては円形マイクロストリップアン テナを想定し、実効比誘電率 ε_e を与えることにより素子特性を決定し⁽⁶⁰⁾円偏波励 振を行った。指向性利得D(θ, ϕ)は図4-1の座標系において正旋成分を $E_c(\theta, \phi)$,逆旋成 分を $E_x(\theta, \phi)$ とすると次式で与えられる。





$$D(\theta,\phi) = \frac{4\pi \left| E_{c}(\theta,\phi) \right|^{2}}{\int_{0}^{2\pi} d\phi \int_{0}^{\pi} \left(\left| E_{c}(\theta,\phi) \right|^{2} + \left| E_{x}(\theta,\phi) \right|^{2} \right) \sin\theta \, d\theta} \tag{4-1}$$

図4-2に ϕ =0°面での指向性利得の走査特性を示す。比較のために素子間隔を等 しくとった平面16素子アレーの例も同時に示す。素子間隔については0.5 λ と0.7 λ の例を示している。また、球面配列アレーの励振方法としては各素子アンテナへ の入射レベルに応じてそれに比例するかたちで振幅の重み付けを行い、ビーム形 成を行った。このように球面配列アレーを励振すれば最大指向性利得にほぼ等し くなるということは既に知られている⁽⁶⁶⁾。球面配列アレーでは30°方向と60°方向 で不連続な利得変化が生じているが、これは素子群を切り換えたことによる利得 変化である。ここで θ =0°~31°の範囲では、図4-5(a)の16素子球面配列アレー配置 図において16素子すべてを励振、 θ =31°~63°では素子番号9,11,12を除く13素子 を励振、 θ =64°~89°では素子番号7,8,9,10,11,12,14を除く9素子を励振している。

図4-2の結果から、実効比誘電率 ε_e および素子間隔による違いはあるが球面配列 アレーではいずれも正面方向に対して 60° 方向の利得低下は1-2dB以内であり、 平面配列アレーの場合と比較すると利得の低下量は小さく、 ε_e による違いはほと んどないことは明らかである。この結果は球面配列アレーの最大利得の走査特性 は、素子指向性によらずほぼ一定であるという結果⁽¹³⁾と同じである。

一方、移動体衛星通信用アンテナとして本方式を用いる場合は受信方式のみな らず送信方式が問題となる。送信ビーム形成に必要な各素子アンテナごとの励振 位相と振幅は受信側で得られた情報を利用する方法が一例として考えられる⁽⁶⁷⁾。

4.2.3. 位相·振幅検出誤差による利得低下(78)

4.2.2.の方式を具体的な回線に適用した場合の各素子アンテナごとの受信信号の 位相・振幅検出誤差による利得低下量について検討を行った。以下の検討ではアン テナのパラメータを実効比誘電率2.6、素子間隔0.7λとしている。 4.2.3.1 位相検出誤差による利得低下

一般にアレーアンテナは全素子アンテナの信号を合成した後でなければ良好な CN比が得られない。しかし、復調に用いる基準搬送波は無変調であるため、搬 送波再生可能なCN比は復調器への入力CN比よりも大きくできる。従ってアレー アンテナの素子数が少ない場合には、アレーとしての処理利得を得なくても搬送 波再生が可能となる。本節ではこの点に着目し、各素子アンテナごとに搬送波再 生回路を有する系を提案する。この系で位相差を検出し、同相となるように制御 を行えば受信信号の到来方向へ常時ビームを形成することができる。



図4-3 各素子アンテナごとに搬送波再生回路を有する方式

図4-3は提案する位相検出方式の基本ブロック図を示している。本方式は、各素 子アンテナ間の受信信号の位相差検出のために、各素子アンテナ毎に到来する受 信信号を位相同期検波方式により復調する際に再生される、無変調の再生基準搬送 波を利用する。各素子アンテナに対応する再生基準搬送波は位相比較回路に入力 され、検出された位相差に基づいて各移相器により信号が同相になるように制御 され、加算合成されることになる。加算器出力は復調器で検波されデータが再生 されることになる。基準搬送波再生回路としては例えば変調波が2相PSKの場合 にはコスタスループを用いることができる(付録A-4-1参照)。この場合ループ フィルタへの入力信号は変調成分が除去されているのでフィルタ帯域幅を狭くす ることができ、雑音を除去することで搬送波再生回路の入力CN比よりも大きな 出力CN比を得ることができる。但し、本方式ではただ一つの希望波があること を前提としており、干渉波がある場合には適用することができない。

各素子アンテナごとに位相検出を行う方式は、アレーアンテナの処理利得を得 ずに低CN比で基準搬送波再生回路を動作させるため、位相検出誤差が生じる(付録 A-4-2参照)。本節ではこのときの利得低下量を平面配列アレーおよび球面配列ア レーについて求める。平面配列アレーでは全素子アンテナが同一方向を向いてい るため、いったん、ビーム方向が決定されるとどの素子の位相検出誤差も等しく なり、仰角が低くなるほどその値は劣化することになる。一方、球面配列アレー では特定のビーム方向に対する各素子の寄与度が違うため、位相検出誤差の利得 低下に与える度合いも違ってくることになる。



図4-4 N素子平面配列アレーの位相検出誤差の標準偏差特性

簡単なモデルシステムを立てて計算を行った。変調方式としては2相PSKを想定する。 $\theta = 60^{\circ}$ 方向から入射する信号を受信したとき、N素子平面アレーで位相・振幅誤差がないと仮定する。このときに得られる合成後の符号誤り率が10-5となるような回線を仮定した。例えば16素子アレーの場合には、 $\theta = 60^{\circ}$ 方向からの入射信号に対し、得られる受信信号の E_b/N_0 は9.6dBHz、1素子当たりでは-2.4dBHzとなる。

図4-4は上記回線を仮定し、1次のコスタスループで復調を行った際の平面配列 アレーの位相検出誤差σ⁽⁶³⁾を示している⁽⁶⁴⁾。ここでδはビットレートとループバ



(a) 素子ごとの相対利得



(b) 位相検出誤差の標準偏差特性

図4-5 16素子球面配列アレーの相対利得と位相検出誤差の標準偏差特性

ンド幅の比である。これより平面配列アレーでも16素子程度と素子数が少なけれ ば5ビット移相器程度の性能が得られることがわかる。

一方、図4-5は16素子球面配列アレーの各素子ごとの位相検出誤差 σ と相対利得 を示したものである。ここで受信信号の入力方向は $\phi=0^{\circ}$ 面で $\theta=60^{\circ}$ としてい る。また、基準搬送波再生回路の δ は200としている。図より相対利得の大きな素 子ほど、つまりビーム方向に対する寄与度の大きな素子ほど位相検出誤差が小さ く安定していることがわかる。逆に位相検出誤差の大きな素子は寄与度が小さい ため、全体に与える利得低下は小さくて済むことになる。

一般に位相誤差がある場合のN素子アレーアンテナの利得低下量G/G₀は、位相 誤差および振幅誤差は互いに独立でかつ小さく、その平均値はゼロと仮定する と、次式で表される⁽⁶⁵⁾。

-120-

$$G/G_0 = \left[\sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{N} a_n a_m \exp(-(\sigma_n^2 + \sigma_m^2)/2) + \sum_{n=1}^{N} a_n^2 (1 - \exp(-\sigma_n^2))\right] / \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{N} a_n a_m$$
(4-2)

ここでa_iは各素子ごとの指向性に励振係数をかけたもの、σ_i2は各素子ごとの位相 誤差の分散を示している。



図4-6 16素子アレーにおける位相検出誤差による利得低下量

図4-6は ϕ =0°面でビーム走査した場合に、位相検出誤差による利得低下量を球 面配列アレーと平面配列アレーで比較したものである。平面配列アレーではビー ム走査角が大きくなるほど利得低下量は大きくなるが、球面配列アレーではビー ム走査角によらず、利得低下量はほぼ一定であることがわかる。 θ =60°方向での 利得低下量は平面配列アレーで0.07dB、球面配列アレーで0.03dBとなる。

4.2.3.2. 振幅検出誤差による利得低下

4.2.2.で述べたように球面配列アレーではビーム方向に応じて受信に寄与しな い素子が生じたり、各素子の寄与度が違ってくるため、位相検出のほかに各素子 ごとの相対振幅検出が必要になる。

2相PSK信号は定包絡線信号であるので、各アンテナ素子ごとに変調信号の振幅 を検出すれば、ビーム方向に対する各素子の寄与度を知ることができる(付録A-4-1参照)。振幅についてはここでは定包絡線信号を取り扱っているため、位相のよ うにデータ情報を含んでおらず平均値を知れば十分である(付録A-4-3参照)。

図4-3の基準搬送波再生回路で振幅情報を得た場合の利得低下量について検討を 行った。N素子平面配列アレーについて求めた振幅検出値の平均値を図4-7に示 す。平面配列アレーの場合は振幅検出を行う必要はないが、素子数と振幅誤差の 関係を容易に把握できる。ここでは前節と同じ回線を仮定している。図において OdBが誤差がない場合を示し、BT積(B:雑音帯域幅、T:1シンボル間隔)を変えて フィルタによる帯域制限を行っている。図よりアンテナ素子数が16素子の場合、



図4-7 N素子平面配列アレーの振幅検出値の平均値特性

-122-

BT=0.5、1.0では振幅の平均値を+0.2dB~-0.dBの範囲に抑えることが可能となる。

図4-8は前節と同様、16素子球面配列アレーの各素子ごとの振幅平均値と相対利



図4-8 16素子球面配列アレーの相対利得と振幅検出値の平均値特性

得を示したものである。ここで受信信号の入力方向はφ=0°面でθ=60°としてい る。また、BT=0.5としている。位相検出誤差の場合と同様、相対利得の大きい 素子ほど、つまりビーム方向に対する寄与度の大きい素子ほど振幅検出誤差が小 さく安定している。逆に振幅検出誤差の大きな素子は寄与度が小さいため、全体 に与える利得低下は小さくて済むことになる。

図4-8に示す振幅平均値は θ =60°方向のものであるが、これを各方向ごとに求 め、この値を振幅誤差として各素子アンテナごとの励振係数を決定し、指向性利 得を求めることができる。図4-9は16素子球面配列アレーについて、最大指向性 利得⁽⁶²⁾と振幅検出誤差がある場合の利得比較を行ったものである。走査面は ϕ =0° 面、BT=0.5としている。 θ =60°方向における最大利得と振幅検出誤差がある場 合の利得差は0.02dBであった。このとき励振される素子は図4-5(a)において、素 子番号9、11、12を除く13素子が励振されることになる。



図4-9 振幅検出誤差による16素子球面配列アレーの利得低下量

4.2.4. むすび

移動体衛星通信用アレーアンテナとして、DBF回路を用いた球面配列アレーの ビーム形成方式について検討を行った。

まず、各素子アンテナごとの受信信号の振幅・位相情報を利用してビーム走査を 行う方式を提案した。円形マイクロストリップアンテナを用いた円偏波16素子球 面配列アレーについてその特性を計算した結果、本方式は素子アンテナの指向性 にほぼ無関係に最大指向性利得でビーム走査を行うことができることを明らかに した。

次に復調に必要な再生基準搬送波は無変調信号となるため、搬送波再生可能な CN比は復調器への入力CN比よりも大きくできる性質を利用して、各素子アンテ ナごとに搬送波再生回路を有する系を提案した。変調方式として2相PSKのよう な定包絡線信号を仮定し、符号誤り率が10⁻⁵となる衛星回線設定を行った際に各素 子ごとの振幅誤差、位相誤差を求め、それが利得低下に与える影響を定量的に明 らかにした。16素子球面配列アレーでは実効比誘電率2.6、素子間隔0.7λとした場 合、位相・振幅検出誤差による利得低下量は仰角60°方向でそれぞれ0.03dB、 0.02dBとほとんど無視できる値であった。

本提案のビーム形成方式は通信方式の特徴を生かしたものであり、その有効性 を示すことによりアンテナ+通信方式という一つのアンテナの方向を示す指針と なると考える。本方式はアンテナ素子数が多くない場合には実際の移動体衛星通 信回線に適用可能であると考えられる。但し、本解析法では素子間相互結合や有 限地板の影響を考慮していない点および誤差の統計モデルに仮定を含む点から、 必ずしも0.01dBオーダの結果を保証するものではない。さらに図4-4や図4-7に示 すように本方式はアンテナ素子数が増えてきた場合、各素子アンテナ毎の受信信 号の位相情報や振幅情報を得ることは困難になる。また、得られる放射パターン は最大指向性利得に限定されるため、低サイドローブ特性や干渉波除去特性を得 るために任意の振幅や位相情報を与えることができないという欠点がある。

付録A-4-1 素子励振位相·振幅検出法

基準搬送波再生回路としては、例えばコスタスループの適用が可能である。付 図4-1はコスタスループを用いた位相・振幅検出方式である(2相PSKの場合)。



付図4-1 コスタスループを用いた位相・振幅検出方式(2相PSK)

各素子アンテナへの入力信号 $x_i(t)$ は雑音がない場合、次式で与えられる。 $x_i(t) = (2S)^{1/2} m(t) sin(\omega_0 t + \theta_i)$ (4-3)

ここでSは信号電力、m(t)は変調信号を表す。また、参照信号r_i(t)は利得をK1/2として次式で与えられる。

$$r_{i}(t) = 2K^{1/2}\cos(\omega_{0}t + \theta_{i})$$
(4-4)

従って乗算器の利得を K_m ^{1/2}とすれば、LPF通過後の出力 $y_c(t)$ 、 $y_s(t)$ として次式を

得る。

$$y_{c}(t) = (2SKK_{m})^{1/2} sin(\theta_{i} - \theta_{i})m(t)$$
 (4-5)

$$y_{s}(t) = (2SKK_{m})^{1/2} cos(\theta_{i} - \theta_{i})m(t)$$
 (4-6)

このとき、誤差信号 ɛ(t)は次式で与えられることになる。

$$E(t) = SKK_{m}sin2(\theta_{i} - \theta_{i}) + SKK_{m}cos2(\theta_{i} - \theta_{i})$$

$$(4 - 7)$$

結局、同期をとれば $\theta_i = \theta_i$ 'となり、位相同期用信号として参照信号 $r_i(t)$ を、また振幅に比例する量として $y_s(t)$ の平均を用いることができる。

以上はただ一つの希望波が存在することを前提としている。干渉波が存在する 場合には式(4-3)より、コスタスループに複数の信号が入力することになり、各信 号波にレベル差があまりない場合には搬送波再生が困難となる。

付録A-4-2 位相検出誤差の導出

2相PSK波を1次のコスタスループで復調する場合、位相誤差の分散 σ_{ϕ}^2 は次式で与えられる。

$$\sigma_{\phi}^{2} = \frac{1}{4} \left[\frac{\pi^{2}}{3} + \frac{4}{I_{0}(a)} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k}}{k^{2}} I_{k}(a) \right]$$
(4-8)

ここで理想的な方形フィルタの場合aは次式で与えられる。

$$a = \frac{\rho_i \delta}{4} \frac{1}{1 + 1/(2\rho_i)} \tag{4-9}$$

また、

I_k(·):第1種変形ベッセル関数

a:実効的なループSN比

$$\rho_i$$
:入力CN比=C/(N_0·B_r)=E_b/N_0

Br:伝送ビットレート

C/N₀:回線C/N₀(C:キャリア電力、N₀:片側雑音電力密度)

付録A-4-3 振幅平均値の導出

同期検波出力v(t)は次式で与えられる。

$$v(t) = u(t) + x(t) \tag{4-10}$$

ここでx(t)は平均電力x2=Nをもつ平均値0のガウス過程である。このとき確率密 度関数p(v)は次式で与えられる。

$$p(v) = \frac{1}{(2\pi N)^{1/2}} e^{-(v-u)^2/(2N)}$$
(4-11)

ここで $v^2 = au^2 = ac$ とおくとp(v)dvは次式で与えられる。

$$p(v)dv = \frac{1}{2(2\pi a)^{1/2}} (C/N)^{1/2} e^{-\{(a^{1/2} - 1)^2/2\}(C/N)} da \qquad (4-12)$$

従って期待値E(a1/2)は次式で与えられる。

$$E(a^{1/2}) = \frac{1}{2(2\pi)^{1/2}} (C/N)^{1/2} \int e^{-\{(a^{1/2} - 1)^2/2\}(C/N)} da \qquad (4 - 13)$$

4.3. 移動体衛星通信用DBFアンテナの構成と特性

4.3.1. 移動体衛星通信用DBFアンテナの概念

前節では、アンテナ素子数が16素子程度とそれ程多くない、移動体衛星通信用 アレーアンテナを対象とし、最大利得を得ることにポイントを置き、受信用DBF アンテナのビーム形成方式の検討を行った。これは通信方式の特徴を活かし、受 信側で復調に必要な再生基準搬送波は無変調となるため、搬送波再生利用可能な CN比は復調に必要なCN比よりも大きくできる点を利用したものである。その結 果、各素子アンテナごとの受信信号の位相情報や振幅情報を利用し、素子アンテ ナの特性にほとんど影響されずに常に最大指向性利得でビーム走査が行えること を明らかにした。この方式は16~19素子程度とアンテナ素子数が多くない場合に は実際の移動体衛星通信回線に適用可能である。しかし、さらに素子数が増えて きた場合、アレーアンテナの処理利得が大きくなるため各素子アンテナごとの受 信信号の位相情報や振幅情報を得ることは困難になる。また、上記方式では得ら れる放射パターンは最大指向性利得に限定されてしまうため、低サイドローブ特 性や干渉波除去特性を得たりマルチビームを形成するために、各アンテナ素子毎 に任意の振幅や位相情報を与えることは出来ない。本節ではDBFアンテナを用い て、より一般的に任意の位相・振幅を与えて自由なビーム形成が可能な方式につい て検討を行う。そして、提案する送受各DBFアンテナをマルチDSP構成により試 作し、16素子アレーを用いて移動体衛星通信用としての機能の実証を行う。

一般にDBF回路はアレーアンテナに適用すると位相のみならず振幅も精度よく 制御できることから、アクティブ素子を含めたアンテナパターンの較正や低サイ ドローブアンテナの実現が容易となる。また、DBF回路を用いると各素子アン テナ毎の出力を保存できるため、任意の加工が信号劣化なしに可能となる。従っ て、マルチビームアンテナやアダプティブアレーのビーム形成などにも有効で ある。このような理由からすでにレーダの分野では、DBF回路を用いたコンフォーマルアレーのビーム形成や低サイドローブ特性の実現に必要なパターン較正技術等、盛んに研究がなされている^{(18),(22),(25),(68),(69)}。また、陸上移動通信の分野においてもアダプティブアレー技術を適用したDBFアンテナの開発が行われ^{(23),(24)}、基本特性が得られている⁽⁷¹⁾。



図4-10 移動体衛星通信用DBFアンテナの概念

アクティブアレーの較正やコンフォーマルアレー、アダプティブアレーのビー ム形成におけるDBF回路の利点はそのまま移動体衛星通信用アンテナにも適用可 能である⁽⁷²⁾。図4-10に移動体衛星通信用DBFアンテナの概念を示す。図では複数 のアンテナ素子のうち、1系統のみを示している。ここでは送受ともIF以降をデ ィジタル信号で取り扱っている。DBFアンテナを移動体衛星通信に用いるために は、レーダや陸上移動通信では通常取り扱わない送信用DBF回路の構成がまず問 題となる。また、受信用DBF回路においては復調のための搬送波再生、クロック 再生が必要となり、ディジタルビーム形成部とディジタル復調部の整合をいかに とるかという問題が生じる。この点については陸上移動通信用DBFアンテナの開 発において、蓄積一括復調処理方式が採用されている^{(23),(24)}。しかし、取り扱う アレーのアンテナ素子数が移動体衛星通信では陸上移動通信の4素子程度^{(23),(73)}に 比べて、16~19素子程度と多い。また、衛星通信では送受信間の伝搬距離が非常 に長いため、回線設計上、アレーアンテナ部においてCN比を十分かせぐ必要が ある。従って、アレーアンテナとして十分利得を上げた状態で搬送波位相補正を 行う必要性がある。

本節ではまず4.3.2.において送信用DBF回路の構成とその演算量について述べ る。送信では搬送波再生やクロック再生の問題がないため、ビーム形成部と変調 部を一体化した方式を提案する。次に4.3.3.において受信用DBF回路の構成とその 演算量について検討を行う。ビーム形成部の遅延が搬送波再生部に含まれないよ うに、ビーム形成部と搬送波位相補正部を切り離した方式を移動体衛星通信用ア レーに採用する。最後に4.3.4.において、提案する送受各方式を実現するために 試作を行ったマルチDSP構成による実時間信号処理システムについて述べる。

4.3.2. 送信用DBFアンテナ

4.3.2.1. 構成

通常DBF回路の適用が検討されているレーダ用アンテナは、送信側では広範囲 に高出力で電波を出す必要があることから、受信側のみにDBF回路を適用してい る⁽¹⁸⁾。また、陸上移動通信においても受信側のみがアダプティブアレーとなって いる。これに対して移動体衛星通信用アレーでは送信側でも特定方向にのみ電波 を放射する必要性から、ビーム形成が必要となる。この時、送信用DBF回路は受 信側に必要な搬送波再生やクロック再生の問題がないため、ビーム形成部と変調 部を一体化することが可能となる。PSK信号を変調波とする場合の送信用DBF回 路の構成を図4-11に示す。



図4-11 送信用DBF回路の構成

m番目の素子アンテナの送信信号は一般式として

 $E_m(t) = \cos(\omega_0 t + \phi_i + \theta_m) \tag{4-14}$

と表すことができる。ここで ω_0 は搬送波角周波数、 ϕ_i はi番目の送信データに対応 する信号点の位相、 θ_m はビーム形成に必要なm番目の素子アンテナの位相を表 す。式(4-14)を変形するとm番目の素子アンテナの信号は

 $E_{m}(t) = \cos(\phi_{i} + \theta_{m})\cos\omega_{0}t - \sin(\phi_{i} + \theta_{m})\sin\omega_{0}t \qquad (4 - 15)$

となる。式(4-15)は直交した搬送波を振幅変調し合成することにより実現できる。つまり図4-11に示す送信データから信号点へのマッピングおよび移相器、直

交搬送波との乗算部分において $\cos(\phi_i + \theta_m) \times \cos\omega_0 t$ と、 $\sin(\phi_i + \theta_m) \times \sin\omega_0 t$ を作 り合成後、D-A変換することで変調機能と移相機能を実現することができる。図 4-11の構成に対応するように、式(4-15)をさらに書き下せばm番目の素子アンテ ナの信号は次式で表される。

$$\begin{bmatrix} E_{mi}(t) \\ E_{mq}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\cos\phi_i \cos\theta_m(t) - \sin\phi_i \sin\theta_m(t)) \cos\omega_0 t \\ (-\sin\phi_i \cos\theta_m(t) - \cos\phi_i \sin\theta_m(t)) \sin\omega_0 t \end{bmatrix}$$
(4-16)

送信用DBF回路のディジタル信号の流れをわかりやすくするため、図4-11に示す 回路構成の各機能に対応した信号例を図4-12に示す。





TIME











TIME

(bq) データマッピング(Q-ch)



TIME

(ci)移相操作(I-ch:30°移相時)



.

TIME





TIME





TIME



-135-



TIME





TIME

(eq) キャリア乗算(Q-ch)

図4-12 送信用DBF回路の信号流れ図

図4-12ではデータマッピング直後に移相操作を行っているが、移相器の挿入位 置については他にも考えられる。図4-13に送信用DBF回路における移相器の挿入 可能位置①~③を示す。ビーム形成に必要な移相機能を実現するためには、 (1)データマッピング直後で移相操作を行う方式(図4-13①部に移相器を挿入す る)、(2)LPFの出力直後で移相操作を行う方式(図4-13②部)、(3)搬送波の移相操作

-136-



図4-13 送信用DBF回路の移相器挿入可能位置

を行う方式(図4-13③部)が考えられる。

図4-12の信号の流れ図で示したように、(1)ではシンボルレートに比例した積 和演算量となるのに対し、(2)、(3)ではLPFを通過した後で移相操作を行うため、 サンプルレートに比例した演算量が必要となる。従って、(1)の移相方式が信号処 理効率の点から有効であることがわかる。なお、(3)ではあらかじめ各ビームに 対応しかつ、所望移相精度に応じて作成された搬送波テーブルを直接参照するこ とによっても移相操作を行えるが、テーブルのデータ容量が大きくなるのでプ ロセッサのメモリ利用効率が悪くなる欠点がある。

4.3.2.2 演算量

図4-13①部に移相器を挿入した構成で、2相PSKを変調信号とした場合の演算量

について検討を行う。ここで演算量は乗算及び加算の回数として定義している。 従って伝送データから信号点へのマッピング及び搬送波発生はテーブルルック アップにより行うため、演算量には含めていない。

	ビーム形成	LPF	キャリア の乗算	I成分とQ成 分の加算
演算回数 (シングルDSP)	6(2M-1)f _b	2M(2N-1)f _s	$2\mathrm{Mf_s}$	${ m Mf}_{ m s}$
演算回数 (マルチDSP)	6f _b	2(2N-1)f _s	2f _s	f_s

表4-1 送信用DBF回路に必要な演算量

fb:シンボル速度 fs:サンプル速度 M:アンテナ素子数 N:フィルタのタップ数

表4-1に送信用DBF回路に必要な演算量をまとめて示す。シンボル速度をfb、サンプリング速度をfsとする。アンテナ素子数をMとすると、まずビーム形成に $6(2M-1)f_b$ 回の演算が必要となる。LPFは通常FIRフィルタを用い、タップ数がN次とすれば演算量は2M(2N-1)fs回となる。つぎに、キャリアの乗算はお互いに90°位相の違う正弦波をかけあわせるため、毎秒2Mfs回の演算が必要となる。最後にD-Aの前段におけるI成分とQ成分の加算に毎秒Mfs回の演算が必要となる。ここでアンテナ素子数Mに依存する演算量は、マルチDSP構成を用いてパイプライン処理を行うことで低減がはかれる。表4-1にはマルチプロセッサの場合の演算量も同時に示している。

4.3.3. 受信用DBFアンテナ

4.3.3.1. 構成

受信用DBFアンテナでビーム形成を行うためにはマイクロ波移相器等を用いた アナログビーム形成と異なり、受信信号のIQ成分をつくりだすために正確な基準 搬送波とクロックの供給が必要となる。これには各素子アンテナ毎に得られるIQ 成分を合成して最適なビームを形成し、良好なCN比状態で基準搬送波およびク ロックを再生し供給する必要がある。このようにビーム形成機能と搬送波再生、 クロック再生機能を分ける手法についてはすでに陸上移動通信用アダプティブア レーとして、DBFアンテナを用いたシステムが試作されている^{(23),(24)}。しかし、 文献23の場合でも厳密には、フレーム同期についてはアレーとして利得を上げた 状態で行っていない。移動体衛星通信では取り扱うアンテナ素子数が比較的多く かつ伝搬距離が長いため、ビーム形成部でアレーアンテナとしての利得を上げて



図4-14 ビーム形成部と搬送波再生部を一体化した受信用DBF回路の構成
おく必要がある。本節では移動体衛星通信用として用いられる16~19素子程度ま たはそれ以上の素子数のアレーに適用することを考え、アレーアンテナとして 利得を上げた状態で搬送波再生、クロック再生を行う。その時の受信用DBF回路 の構成および演算量について検討を行う。



図4-15 ビーム形成部と搬送波位相補正部を分離した受信用DBF回路の構成

図4-14にビーム形成部と搬送波再生部を一体化した受信用DBF回路の構成⁽⁸⁰⁾を 示す。この構成では基準搬送波再生部内にビーム形成部の遅延が含まれるため に、フィードバックループの応答特性が遅くなってしまう。これに対して図4-15は検波は固定の局部発振器からの搬送波で行い(準同期検波)、ビーム形成後の信 号に対して位相補正(搬送波位相補正)を行う手法⁽⁸¹⁾を示している。ビーム形成部は アンテナ素子間の相対位相および相対振幅にのみ着目すればよいので、準同期検 波による復調搬送波に周波数偏差があってもビーム形成特性にはほとんど影響を



(a)周波数誤差がない場合



(b) 周波数誤差が0.1%の場合



(c)周波数誤差が1%の場合



⁽d) 周波数誤差が5%の場合

図4-16 周波数誤差がある場合の16素子平面アレーの干渉波除去パターン

与えない。従って、ビーム形成部と搬送波位相補正部を独立して設計することが できる。これにより搬送波再生部にビーム形成部の遅延が含まれないため、搬送 波再生部の処理時間を短くすることができると同時にビーム形成部では遅延時間 の大きな複雑な信号処理を行うことができるという利点がある。

このように準同期検波を行ってビーム形成部を独立させた場合には、到来信号 と固定の局部発振器との間に周波数オフセットが生じることになる。この周波数 オフセットがパターン形成精度に与える影響について考察を行った。移動体衛星 通信では、一般に衛星中継器等の局発変動は最悪値として±1×10-5程度を考慮す ればよい。図4-16に周波数誤差がある場合の16素子平面アレーの干渉波除去パ ターン計算例を示す。図では所望波の到来方向をθ=30°、干渉波の到来方向をθ=-20°とし、両者は同一レベルとしている。図によれば周波数誤差が0.1%であれば ヌルの形成精度は周波数誤差がない場合と変わらないことが明らかである。従っ





TIME





TIME

(a_q) 受信キャリア乗算後の信号(Q-ch)



⁽bi) 受信LPF通過後の信号(I-ch)





(bq) 受信LPF通過後の信号(Q-ch)



TIME

(c) 搬送波位相補正後の受信信号(I-ch)







TIME

(e) 再生データ

図4-17 受信用DBF回路の信号流れ図

て周波数変動が±1×10-5程度であれば、図4-15に示すビーム形成部と搬送波位相 補正部を独立させる方式が移動体衛星通信用の受信用DBF回路として有効である ことがわかる。図4-17は、図4-15に示す受信用DBF回路の各機能に対応した信号 の流れ図である。

4.3.3.2. 演算量

表4-2は2相PSKを変調信号とした場合、受信用DBF回路に必要な演算量をまと めたものである。受信用DBF回路は図4-15の構成としている。また演算量は乗算 および加算の回数として定義している。

受信においてはまず、キャリアの乗算に必要なディジタル演算量は2Mf_s回であ る。一方、LPFはタップ数がN次のFIRフィルタとすれば毎秒2M(2N-1)f_s回とな る。ビーム形成については、M素子アレーを用いて既知の角度方向に所望の 1ビームを形成する固定ウェイトのビーム形成を考える。この場合は各アンテナ 素子毎に係数をかけてたしあわせる単純な積和により6(2M-1)f_s回の演算が必要と なる。その後、各素子アンテナ毎のI成分とQ成分のたしあわせに2Mf_s回の演算 が必要となる。 次に基準搬送波再生部の演算量について考える。ここではプリアンブルレス PSK信号の復調処理を想定し、FFTを使用した搬送波位相補正を仮定する⁽⁷⁴⁾。ま ず、変調信号を逓倍して搬送波成分を抽出するために乗算が4回、加算が2回必要 となる。さらにFFTを基本とするアルゴリズム⁽⁷⁵⁾を用いて正確な周波数・位相推 定ができたと仮定し、これに基づいた周波数・位相補正にやはり乗算が4回、加算 が2回必要となり、合計で毎秒12f₈回の演算量が必要となる。

	キャリアの 乗算	LPF	ビーム形成	I成分とQ成 分の 加算	搬送波位相 補正	タイミング 抽出
演算回数 (シングルDSP)	2Mf _s	2M(2N-1)f _s	6(2M-1)f _s	2Mfs	12fs	7f _s +5f _b
演算回数 (マルチDSP)	2f _s	2(2N-1)f _s	6f _s	2fs	12f _s	7f _s +5f _b

表4-2 受信用DBF回路に必要な演算量

fb:シンボル速度 fs:サンプル速度 M:アンテナ素子数 N:フィルタのタップ数

一方、受信側では送信側でのシンボルタイミングにあわせてサンプリングを 行う必要がある。タイミング抽出は、入力エンベロープに対し、sin、cosのク ロック相関成分を求め、Arctan演算によりビットタイミングの演算を行うと仮定 する⁽⁷⁶⁾。Arctan演算はテーブルルックアップにより行うと仮定すれば、演算量 は合計で毎秒7f_s+5f_b回となる。表4-1同様、アンテナ素子数Mに依存する演算量 はマルチDSP構成を用いてパイプライン処理を行うことで低減がはかれる。表4-2にはマルチプロセッサの場合の演算量も同時に示している。 4.3.4. 試作DBFアンテナと測定結果^{(82),(83)}

提案する送受各DBF回路の移動体衛星通信への有効性を確認するため、16素子 アレー用のマルチDSP構成の送受DBFアンテナを試作し、シンボルレート 16kbpsの信号の実時間での変復調機能および、実時間ではないがビーム形成機能 の確認を行った。



図4-18 試作送信用DBFアンテナの構成

4.3.4.1 送信用DBFアンテナの設計と特性

図4-18にマルチDSPを用いて試作した、16チャンネル制御可能な送信用DBFア ンテナの構成を示す。送信用DBFアンテナはDSPとD-A変換器で構成される送信 用DBF回路部、波形整形用のアナログLPF、L帯周波数へのアップコンバータ (U/C)およびL帯マイクロストリップアンテナから構成される。変調およびビー ム形成を行う送信用DBF回路部には、10個のDSP(D-A変換同期用クロックDSP、 マスタDSP各1個を含む)を使用し、ひとつのDSPにより2チャンネル分の処理を 行う構成とした。個々のDSPボードには、D-A変換器(D-A、2チャンネル出力)、 クロック(CLK)及びDSP間のデータ転送用の16ビットパラレルI/O(P-I/O)の各 ボードが接続されている。ビーム形成を行うためのアンテナ素子毎の固定ウェイ ト(図4-11の移相器に対応)はパーソナルコンピュータより所定のDSPにあらかじ め転送しておく。実時間信号である16kbpsの変調データ(図4-12(b)のデータマッ ピングに対応)はP-I/Oを介してマスタDSPからパイプライン処理により順次転送 され、各DSPでの演算結果(図4-12の移相操作、LPF、キャリア乗算)が各D-A変換 器により実時間で出力される。なお、D-A変換器の出力は全DSPに共通して供給 されるD-A変換同期用クロックに同期して確定される。D-A変換器の出力信号は アナログLPFによりD-A変換同期用クロックの周波数成分をろ波した後、U/CでL 帯送信周波数に変換され、各マイクロストリップアンテナに供給される。



図4-19 送信用DBF回路部の2チャンネル変調出力波形

図4-19に送信用DBF回路部により生成されたD-A変換後の変調信号の一例(2チャ ンネル出力)を示す。ここでは各素子アンテナ間の位相差を90°と想定(半波長間隔 アレーでθ=30°方向にビームを走査した場合)し、変調波はシンボルレート 16kbpsの2相PSK波、D-A変換同期用クロック周波数128kHz、DSPの搬送波周波 数は32kHzとしている。また、送信LPFは9タップの低域通過型FIRフィルタ (ロールオフフィルタ)とした。図では信号に変調がかかっているため、わかり にくいが1周期62.5µsecでD-A変換同期用クロックに同期してD-A変換器の出力が 確定し、チャンネル1とチャンネル2では変調信号が直交していることから、所



図4-20 送信用DBFアンテナのビーム走査特性

-150-

望の位相差90°が得られていることがわかる。

さらに試作した送信用DBF回路部にアナログLPF、U/Cおよびマイクロスト リップアレーを接続し、送信用DBFアンテナとしてビーム制御実験を行った。図 4-20に電波暗室内での送信用16素子DBFアレー(素子配列:4×4素子の4角配列、素 子アンテナ:直交2点給電による円偏波励振の円環パッチアンテナ、素子間隔:1/2波 長)のビーム走査特性を示す。比較のために等価素子半径から求めた16素子平面ア レーの円偏波放射特性の計算値を示している。ここで、送信搬送波は、周波数 1.54GHz、右旋円偏波の連続波(無変調信号)とした。また、図4-18の構成において 素子アンテナを除いた各チャンネルの較正は全てDBF回路部で行った。較正は チャンネル間の相対位相の較正のみを行った。図4-20から、計算値によく対応し たビーム走査特性が得られており、本送信DBFアンテナにより精度よくビーム の制御ができていることが確認された。

4.3.4.2. 受信用DBFアンテナの設計と特性

図4-21にDSPを用いて試作した、16チャンネル制御可能な受信用DBFアンテナ の構成を示す。受信用DBFアンテナはL帯マイクロストリップアンテナ、IF帯へ のダウンコンバータ(D/C)、波形整形用のアナログLPFおよび受信用DBF回路部 からなる。受信用DBF回路部には、IQ生成、フィルタリング、移相演算及び加算 の処理用としてアンテナ素子毎に各1個のDSP、復調処理に3個のDSP、及びA-D 変換同期用クロックの発生に1個のDSPを使用している。アンテナ素子毎に受信 された信号はD/CでIF帯へ周波数変換され、A-D変換同期用クロックに同期して サンプリングが行われた後にビーム形成処理が行われる。ビーム形成を行うた めのアンテナ素子毎の固定ウェイト(図4-15の移相器の係数)は、送信用DBFアンテ ナと同様にパーソナルコンピュータより所定のDSPにあらかじめ転送してお く。素子毎にDSPで処理(図4-15のキャリア乗算、LPF、移相器)されたI,Qの各成 分はパイプライン処理により順次加算後、P-I/Oを介して後段のDSPに転送され、最後に復調処理用DSP部へ転送される。復調処理部ではプリアンブルレス PSK信号の復調処理を想定し、FFTを使用した搬送波位相補正を行い、クロック タイミングの抽出後にデータ判定を行う構成⁽⁷⁴⁾⁻⁽⁷⁶⁾とした。



図4-21 試作受信用DBFアンテナの構成

マイクロストリップアレー、D/CおよびアナログLPFに試作した受信用DBF回 路部を接続し、受信用DBFアンテナとしてビーム制御実験を行った。図4-22に電 波暗室内での受信用16素子DBFアレーのビーム走査特性を示す。比較のために等 価素子半径から求めた16素子平面アレーの円偏波放射特性の計算値を示してい る。ここで、受信搬送波は、周波数1.54GHz、右旋円偏波の連続波(無変調信号)と した。受信時のパターンは、素子毎のDSPにおいて8kHzに周波数変換された受 信波の合成信号を測定したものである。また、図4-21において素子アンテナを除 いた各チャンネルの較正は全てDBF回路部で行った。図4-22から、計算値によく 対応したビーム走査特性が得られており、本受信用DBFアンテナにより精度よく ビームの制御ができていることが確認された。





同様に電波暗室内で行った変調信号の受信実験により、受信用DBFアンテナを 通してDBF回路部により再生された搬送波位相補正後(図4-17(c)に対応)のアイパ ターンの一例を図4-23に示す。変調波はシンボレレート16kbpsの2相PSK波、受

÷.•



(a) 素子単体受信



(b) 16素子アレー受信

図4-23 受信用DBFアンテナのアイパターン出力

信側のD-A変換同期用クロック周波数128kHz、DSPの搬送波周波数は32kHzとし ている。図において送信変調波の到来方向は $\theta = 60^{\circ}$ で出力は一定として、(a)素子 単体で受信した場合と(b)16素子アレーで受信した場合のアイパターンの比較を 行っている。図より16素子アレー受信時は素子単体受信時に比べてアレーアンテ ナの利得分だけCN比が向上するため、アイパターンが完全に開いていることが よくわかる。これより移動体衛星通信用DBFアンテナとしてビーム形成部におけ るCN比の向上が確認でき、アレーアンテナとして十分利得を上げた状態で搬送 波位相補正を行う方式の有効性が示された。

4.3.5. むすび

ディジタルビームフォーミング技術を衛星通信用の移動体アレーアンテナに適 用する場合に必要な回路構成およびその演算量について述べるとともにマルチ DSP構成を用いた実時間信号処理システムの評価を行った。移動体衛星通信に適 した回路構成として送信用DBF回路はディジタルビーム形成部とディジタル変調部 を一体化した方式を提案した。また、受信用DBF回路はビーム形成部と搬送波位 相補正部を切り離した方式を採用した。これらについて実際に移動体衛星通信用 アレーアンテナに適用する場合の演算量についても評価を行った。次に提案した 送受の各方式に基づき、マルチDSP構成による16素子アレー用DBFアンテナを試 作した。試作DBF回路部は送信用ではアンテナ2素子にDSP1個、受信用ではアン テナ1素子にDSP1個を割り当てパイプライン処理を行うものである。送受DBF回 路部に16素子アレーアンテナを組合せ、移動体衛星通信用DBFアンテナとして評 価を行った。その結果、シンボルレート16kbpsの信号に対して実時間での処理機 能を確認するとともに、通信用DBFアンテナとして変復調機能の確認ができた。 また、実時間ではないが送受ビーム走査実験により、所望の方向に精度良くビー ムが形成できることを確認した。今後はDBF回路の機能を用いて、移動体衛星通 信用アレーアンテナとしてマルチビームを用いた捕捉追尾機能やアダプティブ アンテナによる干渉波除去機能を実現していく必要がある。

5.1. まえがき

本章では、第2章から第4章まで検討を行ってきた個々の要素技術、つまりセル



表5-1 第5章の構成と他章との関係

フダイプレクシングアンテナ、コンフォーマルアレーアンテナ、ディジタル ビームフォーミングアンテナの3つの要素技術を統合し、移動体衛星通信用アク ティブフェーズドアレーとしての実現性の確認を行う。表5-1に本章の構成と他章 との関係を示す。5.2ではセルフダイプレクシングアンテナをアレー化した場合 の特性評価を行う。また、5.3ではコンフォーマルアレーとディジタルビーム フォーミング回路を統合し、MMICと組合せて移動体衛星通信用アクティブア レーとしての総合評価を行う。但し、3つの要素技術の統合については、現段階 では未だ不十分な部分がある。例えば、本章ではコンフォーマルアレーとディジ タルビームフォーミング回路の統合は行っているが、セルフダイプレクシング アンテナとコンフォーマルアレーの統合は現段階では行われていない。これら 未だ統合が行われていない部分および統合は行ったがさらに今後検討すべき部分



図5-1 19素子平面セルフダイプレクシングアレーの構成(2点給電円偏波励振)

については、今後の課題として節をおこし将来への指針としている。

5.2. セルフダイプレクシングアレー

5.2.1. アレー特性

本節では、第2章で述べたセルフダイプレクシングアンテナをアレー化した場 合の特性評価を行う。第2章では円環パッチを用いた2層構造セルフダイプレクシ ングアンテナについて、素子単体として2点給電、4点給電ともに良好な送受間ア イソレーション特性を実現することができた。本節ではこれらの手法の有効性を 19素子平面アレーを試作することで実験的に検証する⁽⁸⁷⁾。

		(a)	(b)
RPA outer radius	$a_r \\ b \\ d_r \\ \rho_r \\ \varepsilon_r \\ a_m \\ \rho_m \\ \varepsilon_m$	38.5 mm	34.7 mm
RPA inner radius		12.2 mm	12.0 mm
RPA substrate thickness		3.2 mm	3.2 mm
RPA feed points		17.2 mm	17.0 mm
RPA substrate permittivity		2.6	3.4
CMA radius		30.2 mm	25.8 mm
CMA substrate thickness		3.2 mm	3.2 mm
CMA feed points		9.0 mm	7.5 mm
CMA substrate permittivity		2.6	3.4

表5-2 セルフダイプレクシングアンテナ試作パラメータ

図5-1に実験に用いた19素子平面セルフダイプレクシングアレーの構成を示 す。また、素子単体の試作パラメータを表5-2に示す。ここではともに2点給電円 偏波励振を用いて(a)、(b)の2つの構成について試作を行った。この素子単体構成 は第2章においてすでに解析および実験を行ったものとほぼ同一の構成である。 表5-2の構成(a)では特に給電点相対角度の調整を行っておらず、素子単体として周 波数1.54GHzで35dBの送受アンテナ間アイソレーション特性が予想される。ま



構成(a)





た、構成(b)では給電点相対角度の調整を行うことにより、1.64GHzで50dBのア イソレーションが期待される。また、構成(a)の基板誘電率は2.6に対し、構成(b) は3.4である。従って、構成(a)、(b)を比較することでアレー特性に対する給電点 相対角度や基板誘電率の影響を実験的に見ることができる。

図5-2に19素子平面アレーの各素子毎の送受アンテナ間アイソレーション特性 (右旋円偏波励振時)を示す。このとき、他の素子はすべて整合終端を行ってい る。図5-2の構成(a)、(b)を比較すると19素子のばらつきは見られるが、全体とし て構成(a)では1.54GHzで得られる送受間アイソレーションが30dB付近に集中し ているのに対し、構成(b)では1.64GHzのアイソレーションが40dB付近に集中し ており、給電点相対角度を調整する手法がアレー特性においてもアイソレーショ ン特性を改善する上で有効であることがわかる。

一方、アレーアンテナでは素子単体自身の送信アンテナから受信アンテナへの 信号の回り込み以外に、隣接する他の送信アンテナからの信号が合成されて受信 アンテナに回り込むことになる。特にアクティブアレーでは各素子毎に電力増幅 器を持つため、素子数が増えるほど送信アンテナから回り込む合成電力は増大す ることになる。アクティブアレーとしてのアイソレーション特性を確認するた め、図5-3に設計周波数におけるビーム走査時のアクティブアイソレーション特性 を示す。これは19素子平面アレーにおいて代表的な3個の受信円環パッチについ て、送信用マイクロストリップアンテナ全19素子間との相互結合量を位相を含め て個別に測定し、各ビーム走査方向でのアレーとしての送受アイソレーション量 を計算機上で合成したものである。構成(a)では正面方向で3個の受信素子とも 25dB以上の送受間アイソレーション量を得ているが、ビームを60°まで広角走査 した場合にはアイソレーション量が15dB以下に減少することがわかる。これに 対して構成(b)では正面方向では3個の受信素子とも35dB以上の送受問アイソレー









図5-3 19素子平面アレーのアクティブアイソレーション特性

ションを確保し、ビームを60°まで広角走査した場合はアイソレーション量は 20dB以上となることがわかる。構成(b)の方がアイソレーション特性が改善され る理由は、給電点相対角度を調整することで素子単体の送受間アイソレーション 特性を改善している上に、さらに基板誘電率を上げて他の送信素子からのアイソ レーション特性を改善しているためと考えられる。なお、図5-3におけるアイソ レーション量はアクティブアレーの場合を示しており、パッシブアレーの場合は アイソレーション量がさらに12.8dB(19分の1)改善されることになる。

同様に、図5-4は19素子平面アレーの中心素子について、ビーム走査時のアク ティブアイソレーション特性を逆旋円偏波励振時と比較したものである。逆旋の 場合には構成(a)、(b)ともに15dB程度のアイソレーション量が得られるに過ぎな い。このことから同旋円偏波励振によってアイソレーションを確保する手法が、



(a) 構成(a)、f=1.54GHz



(b) 構成(b)、f=1.64GHz

図5-4 19素子平面アレーのアクティブアイソレーション特性 (逆旋円偏波励振との比較)

表5-3 セルフダイプレクシングアンテナ試作パラメータ(4点給電円偏波励振)

RPA outer radius	a_r	40.7 mm
RPA inner radius	b	15.1 mm
RPA substrate thickness	d_r	3.20 mm
RPA feed points	ρ_r	20.1 mm
RPA substrate permittivity	ε_r	2.60
CMA radius	a_m	30.7 mm
CMA substrate thickness	d_m	3.20 mm
CMA feed points	ρ_m	13.0 mm
CMA substrate permittivity	ε_m	2.60

素子単体のみならずアレーとしても有効であることが明確である。これは、ア レーの場合においても隣接する他の送信アンテナからの信号の回り込みに比べ て、素子単体自身の送受間アイソレーション特性が支配的であるためである。

次に4点給電円偏波励振を行った場合の19素子平面セルフダイプレクシングア レーの特性を示す。表5-3は素子単体の試作パラメータである。この素子単体構成 も第2章においてすでに解析および実験を行ったものと同一の構成である。4点給 電円偏波励振を行うことで、素子単体としては周波数1.64GHzで50dBのアイソ レーションを実現している。図5-5に19素子平面アレーの各素子毎の送受アンテ ナ間アイソレーション特性(右旋円偏波励振)を示す。ただし、実験を行った19素 子のうち1素子に素子不良があったため、この図では取り除いてある。図5-2の構 成(b)と比較しても、設計周波数では4点給電の方が2点給電に比べて、さらに安定 したアイソレーション特性が得られていることがわかる。図より大部分の素子 で40dB以上のアイソレーションが得られていることが明らかである。図5-6、図



図5-5 19素子平面アレーの送受アンテナ間アイソレーション特性(4点給電)







図5-7 19素子平面アレーのアクティブアイソレーション特性(4点給電) (逆旋円偏波励振との比較、素子番号#2)

5-7に同様に設計周波数におけるビーム走査時のアクティブアイソレーション特性 を示す。図5-3の構成(b)と比べて、ビーム走査時でも広範囲において35dB以上の 送受間アイソレーションを確保しており、さらにビームを60°まで広角走査した 場合のアイソレーションも25dB以上実現していることが明らかである。これは 4点給電円偏波励振では給電回路は複雑となるが対称構造であるため、素子単体自 身の送受間アイソレーションのみならず隣接素子間の送受間アイソレーションも 確保できるためと考えられる。

5.2.2. 今後の課題

平面アレーでは第3章で述べたように広角での利得低下の問題があるが、それ 以外にも本節で述べたように、セルフダイプレクシングアンテナをアクティブ フェーズドアレーに適用をはかると、ビーム走査時のアクティブインピーダン スを考慮した際の送受間アイソレーションの劣化が起きることになる。これに 対して球面アレーをはじめとするコンフォーマルアレーでは平面アレーに比べ て個々の素子を広角まで使用する必要がないため、送受間のアクティブアイソ レーションの改善が予想される。

この点については、円環パッチを用いたセルフダイプレクシングアンテナを コンフォーマルアレーに組み込んだ多層コンフォーマルアレーの試作が望まれ る。しかし、第3章3.3節で述べたコンフォーマルアレーの製作手法である曲面直 圧法は、平面上で素子アンテナのエッチングを行う手法であるため、曲率半径の 小さなアレーには適用できないという欠点や円環パッチを用いた2層構造セルフ ダイプレクシングアンテナのように立体配線回路が必要となる構造では適用が難 しいという欠点がある。この問題を解決するためには、部分形状が複雑な立体配 線回路を含む構造に適用可能な、例えば射出成形法等を用いた試作が望まれる。



図5-8 射出成形法を用いた円環パッチアンテナ加工手順

図5-8は射出成形法を用いた円環パッチアンテナの加工手順を示している。こ の成形法は一次成形樹脂にエッチング処理を行った後、さらに二次成形を施しア ンテナパターンニングを行う手法である。この射出成形法を用いて16素子半球面 アレー(球半径:179mm)用として厚さ3.2mmの基板を用いて円形パッチ、円環パッ チの試作を行った⁽⁸⁸⁾。ここでは送受周波数の調整は行っておらず、受信 1.57GHz、送信1.73GHzとしている。

図5-9に試作円環パッチの各端子毎の中心周波数とその反射損失を示す。また、 図5-10に送受アンテナの素子反射特性の一例を示す。両図から中心周波数のばら つきは帯域幅内(VSWR≦2)に収まっていることがわかる。また、図3-20(b)の曲 面直圧法の結果と比べても十分な製作精度が得られていることがわかる。図5-11 はハイブリッドを用いて2点給電円偏波励振を行った場合の送受アンテナ間アイ



図5-9 試作円環パッチの中心周波数とその反射損失



図5-10 送受アンテナの反射特性例



図5-11 送受アンテナ間アイソレーション特性例(素子単体)



図5-12 16素子半球面アレーのアクティブアイソレーション特性

ソレーション特性の一例を示している。特にアイソレーションが問題となる送 信周波数では40dB以上の値が得られていることがわかる。さらに送信周波数 (f=1.73GHz)における16素子半球面アレーの天頂素子に対するアクティブアイソ レーション特性を図5-12に示す。同旋円偏波励振では正面方向で45dB、ビームを ±60°広角走査した場合でもほぼ30dBのアイソレーションが確保されている。図 5-4(b)の2点給電や図5-7の4点給電を行った19素子平面アレーと比べても、球面ア レーではその構造上の特徴からビーム走査時にも送受間アイソレーションを確保 し易いことがわかる。

5.3. コンフォーマルアレーアンテナとディジタルビームフォーミング回路の 統合

5.3.1. アクティブフェーズドアレーの構成

本節では、コンフォーマルアレーアンテナとディジタルビームフォーミング



図5-13 試作アクティブアレーの外観



図5-14 アクティブアレーの構成

回路を統合し、移動体衛星通信用アクティブアレーとしての総合評価を行う。こ こではコンフォーマルアレーにアクティブ素子としてMMIC、振幅・位相調整器と して受信用DBF回路部を組み合せて、L帯で移動体衛星通信用アクティブフェーズ ドアレーの試作を行った。その電気的特性について述べる⁽⁸⁶⁾。

図5-13に試作受信アレーの外観、図5-14にアレー構成を示す。コンフォーマル アレーは第3章で述べた正20面体を基本構成とする16素子アレーで、高さ 61mm、直径492.5mmの部分球面アレーである。素子アンテナは円環パッチで、 設計周波数1.54GHzとし、最小素子間隔0.5λで配列を行っている。

図5-14のアレー構成中、低雑音増幅器とダウンコンバータのMMIC化を行った (84)。試作したMMIC低雑音増幅器は周波数1.04~1.94GHzで、NF1.6dB以下、利得 32dB以上、1.44~1.94GHzで、入力反射損失12dB以上を得た。MMICダウンコン バータは回路小形化のため、電極構造を共平面線路として構成した信号合成 LUFETを用いている。図5-15にダウンコンバータのチップ写真を示す。信号合



.

図5-15 LUFETを用いたMMICダウンコンバータのチップ写真







図5-17 受信モジュール

成LUFETは、2信号の合成、2入力端子のアイソレーション、出入力端子のアイ ソレーション、入力端子のインビーダンス整合といった信号合成器の全基本回路 機能をFETサイズで実現している。特性はRF信号周波数1.04~1.74GHzにおい て、変換利得3dB以上、LO-IF端子アイソレーション30dB以上、LO-RF端子アイ ソレーション19dB以上、RF端子反射損失10dB以上を得た。このMMIC化低雑音 増幅器とダウンコンバータを1つのパッケージとし、さらに4パッケージごとに 1モジュール構成とし小形化をはかった。図5-16にMMICパッケージ、図5-17に モジュール構成を示す。

一方、DBF回路は第4章で述べたように複数のDSPを用いて16チャンネル制御 可能な受信用DBF回路部を試作した。変調波はシンボルレート16kbpsの2相PSK 波である。図5-18に受信用DBF回路部の構成を示す。復調部におけるフィード バックループの遅延時間を考慮し、ビーム形成部と搬送波位相補正部とを切り離

-174-

した構成をとった。まず最初に、入力信号は128kHzでオーバサンプリングされ た後、準同期検波される。次に各チャンネルごとに振幅位相調整を行った後、16 チャンネルの信号を合成し、受信信号のCN比を高める。最後に搬送波位相補正、 タイミング再生を行い復調される構成となっている。



図5-18 受信用DBF回路部の構成

5.3.2. ビーム走査特性

図5-19に試作アクティブアレーを最大利得励振し、ビーム走査($\theta=0^{\circ}$ 、30°、 60°、 $\phi=0^{\circ}$ 面)を行ったときの円偏波放射特性(f=1.53GHz)を示す。アクティブ部 のばらつきは振幅、位相ともにDBF回路部で補正を行っている。比較のため、等 価磁流から求めたコンフォーマルアレーの円偏波放射特性の計算値を点線で示 す。両者はサイドローブレベルが若干高くなっている点を除けば、良く一致し ていることがわかる。なお、図5-19の計算値において、放射パターンに不連続が 生じているが、これは16素子部分球面アレーにおいて球面上の各素子アンテナ指 向性を可視範囲のみに仮定しているために生じたものである。




図5-19 ビーム走査特性

5.3.3 今後の課題

本試作により、コンフォーマルアレー、MMIC、DBF回路の各要素技術を統合 することができ、移動体衛星通信用アクティブフェーズドアレーとしての実現性 を確認することができた。

コンフォーマルアレーについては、本設計法は前提条件としてアンテナ素子数 を16素子、ビーム走査範囲を±60°としている。本手法の考え方は、曲率を調整す ることにより広角での放射特性を改善する点にある。従って、16素子に限定され ることなく、素子数が増加しても本設計法は有効であり汎用性をもつ。また、 ビーム走査範囲が±60°の場合には16素子部分球面アレーは19素子平面アレーとほ ぼ同程度の性能を得ているが、本設計法はさらに広角度までビームを走査するこ とを意識した設計法である。

次にDBF回路については、本構成は所望の方向にビームを形成するための各素 子アンテナ毎のウェイトを予めパーソナルコンピュータにより与える固定ウェイ ト形のDBF回路である。このDBF回路を移動体衛星通信用アクティブフェーズド アレーとして実用化していくためには、さらにマルチビームを用いた初期捕捉 や追尾のアルゴリズム、さらには干渉液を抑圧するためにアダプティブ化をは かったアルゴリズムを開発していく必要がある。そして、これらのアルゴリズ ムでは、DBF回路の特徴を活かしたアルゴリズムの開発、例えば初期捕捉では DBF回路を用いることで任意方向に自由にマルチビームが形成できる特徴を活か したビーム捕捉アルゴリズムの開発等が考えられる。また、実際の移動体、特に 携帯機に本システムを適用していくためにはDBF回路の小形化が必要である。よ り高速のデータ伝送を多素子のアレーで処理するためにはDBF回路の高速化を 図っていく必要がある。そのためにはここではマルチDSP構成を用いて開発し たDBF回路を、さらにASIC化等を行って小形、高速化をはかる必要がある。ま た、A-D変換器、D-A変換器の小形、高速化も重要な課題である。

本論文では要素技術の開発をL帯で行ったが、これら要素技術を組み合せたア クティブフェーズドアレーが活用される領域は、例えば低周回衛星網を用いた広 帯域移動体衛星通信システム⁽⁸⁵⁾に提案されるKa、ミリ波帯で有効であろうと考え られる。提案システムでは、Ka帯で5cm程度(100素子)のアレーを備えた携帯機 で広帯域ISDNに対応可能なシステムが検討されている。

第6章 結論

本論文では、将来、航空機や自動車に適用が期待される移動体衛星通信用アク ティブアレーアンテナの実現を目指した。そのために、小形軽量といった特徴や 移動体に適合した形状を有し、高精度かつ柔軟なビーム制御機能を有するアクテ ィブアレーアンテナを設計・開発し評価することを目的とした。従来、レーダの分 野で開発されてきたアクティブアレーアンテナを移動体衛星通信へ適用するため の3つの要素技術である、素子アンテナ、アレー配置、給電系のそれぞれに関 し、セルフダイプレクシングアンテナ、コンフォーマルアレー化、ディジタル ビームフォーミング(DBF)回路をとりあげ、理論・実験の両面から考察を行うとと もに、これら要素技術の統合をはかった。

その結果、セルフダイプレクシングアンテナでは送受間のアイソレーション 量として50dB以上の値を実現し、フィルタ重量軽減の可能性を明らかにした。ま た、コンフォーマルアレーでは、移動体衛星通信に適した形状を明らかにすると ともに、16素子部分球面アレーの一体成形を行い、最終的に19素子平面アレーと 遜色のない良好な特性を実現した。DBF回路では、移動体衛星通信用アレーに適 用する場合に必要な回路構成およびその演算量について明らかにするとともに、 16素子アレー用のマルチディジタルシグナルプロセッサ(マルチDSP)構成を用い た送受DBFアンテナを試作し、実時間処理システムとしての評価を行った。さら にコンフォーマルアレー、モノリシックマイクロ波集積回路(MMIC)、DBF回路 の各要素技術を統合し、移動体衛星通信用アクティブフェーズドアレーとしての 性能評価を行い、その実現性の確認を行った。

第1章では、本研究の意義およびその歴史的背景、研究の要旨を明らかにした。

-178-

第2章では移動体衛星通信において、アンテナ自身にダイブレクシング機能の 一部を持たせるセルフダイブレクシングアンテナの考察を行った。この中でア クティブアレーの素子候補として有力な円環パッチを用いた円偏波2層構造セルフ ダイブレクシングアンテナについて理論および実験の両面から検討を加えた。 解析手法は境界アドミタンスを用いた起電力法を提案し、セルフダイブレクシン グアンテナの自己インピーダンスと相互インピーダンスについて実験値とのよ い一致を得た。さらに2点給電セルフダイプレクシングアンテナについて、送受 のアンテナの給電点の相対角度を調整することで送受間アイソレーション特性を 改善する給電方法を考案し、最終的に素子単体として50dB以上のアイソレーショ ン特性を得ることができた。一方、4点給電セルフダイブレクシングアンテナに ついては、高次モードの励振を抑制し、原理的にはアイソレーションを無限大に できるが、給電系の透過振幅・位相誤差によって制限を受けることを明らかにし た。4点給電についても、最終的に素子単体として50dB以上のアイソレーション 特性を得ることができた。

4点給電では理想的には無限大のアイソレーションを得ることが可能である が、現段階ではこれを実現することは難しい。一方、2点給電では円偏波励振の ための給電系を90°ハイブリッド1個で容易に実現できるため、給電点の相対角度 を調整することでアイソレーションの最適化を実現する手法が有効と思われる。 セルフダイプレクシングアンテナを用いない場合、移動体衛星通信に必要な送受 間アイソレーションは90dB程度であり、このときフィルタの重量は単体で約 1.3kgとなる。セルフダイプレクシングアンテナにより50dBのアイソレーショ ンが得られると、フィルタに必要なアイソレーションは40dBとなり、フィルタ の重量は約半分の600~700gと軽減される。 セルフダイプレクシングアンテナについては上記以外に、同軸給電を用いな い方式として、円環パッチ中央の穴を利用したスロット結合形セルフダイプレク シングアンテナを提案し、実験によりアイソレーション効果を確認することが できた。なお、本章では移動体衛星通信用アクティブアレーの素子アンテナとし てセルフダイプレクシングアンテナの検討を行ったが、そのアレー化特性につ いては第5章で総合性能として考察している。

第3章では、移動体衛星通信に要求される、広角にわたって利得低下のないビー ム走査特性を実現するためのアレーアンテナの構成法について考察している。

まず平面アレーにおいて広角にわたって軸比特性を改善するために、λ/4短絡 形マイクロストリップアンテナの組合せを提案した。基板誘電率にかかわらず軸 比特性を改善することができ、視野角±60°の範囲において軸比2dB以下の良好な 円偏波特性を得ることができた。しかし、平面アレーでは広角での軸比特性を改 善できるが、広角での利得低下はまぬがれない。平面アレーのこの本質的な問題 を改善するために、コンフォーマルアレーの放射特性の検討を行い、移動体衛星 通信への応用を検討した。コンフォーマルアレーでは振幅と位相を精度良く制御 できれば、その曲率を調整することにより放射特性を改善できる。特に形状に最 適値が存在することを、ビーム走査範囲として視野角を±60°にとった場合につ いて正20面体配列の16素子部分球面アレーの設計により明らかにしている。つぎ にこの最適形状を有する部分球面アレーの製作法について検討を行った。その曲 率半径が大きいことを利用し、新たに採用した曲面直圧法により16素子部分球面 アレーの一体成形を行った。電気的特性について評価を行い、素子単体特性およ び16素子アレーとして良好なビーム走査特性を実現し、最終的に19素子平面ア レーと遜色のない良好な特性を得た。

-180-

薄形のコンフォーマルアレーは移動体との整合性もよく電気的特性のみならず 機械的特性の点からも有効と考えられる。本設計法は前提条件としてビーム走査 範囲を±60°としているが、曲率を調整することにより広角での放射特性を改善 する手法は素子数が増加しても有効である。ビーム走査範囲が±60°の場合には19 素子平面アレーと遜色のない性能を得ているが、本設計法はさらに広角度まで ビームを走査することを意識した設計法である。また、ここで述べた一体成形法 である曲面直圧法は、曲率半径の小さなアレーには適用できないという欠点や、 円環パッチを用いた2層構造セルフダイプレクシングアンテナのように立体配線 回路が必要となる構造では適用が難しいという欠点がある。この問題を解決する ためには、部分形状が複雑な立体配線回路を含む構造に適用可能な、例えば射出 成形法等を用いた試作が望まれる。

第4章では、移動体衛星通信に適したDBFアンテナを実現している。DBF技術 を移動体衛星通信用アンテナに適用する場合に必要な回路構成について述べると ともに、マルチDSP構成を用いた実時間信号処理システムの評価を行っている。

まず最初に移動体衛星通信用アレーアンテナは素子数がそれほど多くないこと から、最大利得を得ることに着目し、コンフォーマルアレーの各素子アンテナ ごとの受信信号の振幅・位相情報を利用してビーム走査を行う方式を提案した。そ の結果、素子アンテナの指向性に依らず常に最大指向性利得でビーム走査が可能 であることを明らかにした。さらに復調に必要な再生基準搬送波は無変調となる ため、搬送波再生可能なCN比は復調器への入力CN比よりも大きくできる性質を 利用して、各素子アンテナごとに搬送波再生回路を有する系を提案した。具体的 な衛星回線を設定し、変調方式として定包絡線信号である2相PSKを想定した場合 に、振幅・位相誤差による利得低下量の評価を行った。16素子球面配列アレーの利 得低下量は無視できる大きさであり、アンテナ素子数が多くない場合に、実際の 移動体衛星通信回線に適用可能であることを明らかにした。

次にアンテナ素子数が多い場合や低サイドローブ特性、干渉波除去特性等、任 意の位相振幅を与えて自由なビーム形成が可能な方式について考察を行った。送 信用DBF回路では搬送波再生やクロック再生の問題がないため、ビーム形成部と 変調部を一体化した方式を提案し、その構成、演算量について検討を行った。受 信用DBF回路ではビーム形成部と搬送波位相補正部を切り離し、アレーとして利 得を上げた状態で搬送波再生、クロック再生を行う方式を移動体衛星通信用ア レーに適用をはかり、その構成、演算量について検討を行った。さらに提案する 送受各方式の移動体衛星通信への適応性を確認するため、16素子アレー用のマル チDSP構成の送受DBFアンテナを試作した。シンボルレート16kbpsの信号に対 して実時間での処理機能、変復調機能および、実時間ではないがビーム形成機能 の確認を行い、移動体衛星通信用アレーとしてのDBFアンテナの有効性を実証し た。今後の課題としてはDBF回路の機能を用いて、移動体衛星通信用アレーとし ての捕捉追尾機能や干渉波除去機能の実現が望まれる。

第5章では、第2章から第4章まで検討を行ってきた個々の要素技術を統合し、 移動体衛星通信用アクティブフェーズドアレーとしての実現性の確認を行った。 また、今後の課題についても検討を行った。

まず、セルフダイプレクシングアンテナをアレー化した場合の特性評価を 行った。第2章で示した素子単体としてアイソレーション特性の改善をはかる手 段、すなわち2点給電円偏波励振では給電点相対角度の調整を行う手段や4点給電円 偏波励振を行う手段によるアイソレーション特性の改善が、フェーズドアレーに おいても有効であることを明らかにした。 っぎにコンフォーマルアレー、MMIC、DBF回路の各要素技術の統合を行っ た。コンフォーマルアレーにアクティブ素子としてMMIC、振幅・位相調整器と して受信用DBF回路を組あわせて、L帯で移動体衛星通信用アクティブフェーズド アレーの試作を行った。試作アクティブフェーズドアレーを最大利得励振しビー ム走査特性の評価を行うことにより、移動体衛星通信用アクティブフェーズドア レーとしての実現性の確認を行った。今後、各モジュールの小形化、高機能化を 行っていく必要がある。特にDBF回路については、高速化、小形化を実現するた めにASIC(Application Specific IC:特定用途向IC)化が望まれる。

謝 辞

本研究は筆者がATR光電波通信研究所において移動体衛星通信用アクティブア レーアンテナの開発に携わる中で行ったものであり、本論文をまとめる機会を与 えて下さいましたATR光電波通信研究所代表取締役社長古濱洋治博士、前無線通信 第一研究室長安川交二博士ならびに現無線通信第一研究室長藤瀬雅行博士に深く感 謝の意を表します。

また本研究の途上、ATR光電波通信研究所無線通信第一研究室に在籍された皆様 には熱心な御討論を、また実験に多大な御協力を頂きました。ここに厚く御礼申 し上げます。

[参考文献]

- (1) 水沢不雄,久郷幸次: "アンテナの指向性合成の理論と実際[□]",信学誌, 59, 6,
 pp.626-632 (1976-06).
- (2) 関ロ利男,後藤尚久:"アレイアンテナ",信学誌, 60, 4, pp.383-390 (1977-04).
- (3) 永井淳,三国良彦:"フェイズドアレーアンテナ",信学誌,64,3,pp.291-297 (1981-03).
- (4) 稲垣直樹,武田文雄,三国良彦: "給電回路技術", 信学論(B), J71-B, 11, pp.1228-1236 (1988-11).
- (5) 中條 渉,小西善彦: "通信用アクティブアレーアンテナ技術", 信学誌, 74, 8, pp.857-860 (1991-08).
- (6) Long S.A. and Walton M.D.: "A dual frequency, stacked circular disc antenna", 1978 IEEE AP-S Int. Symp. Digest, pp.260-263 (1978).
- (7) 金田久美子,安藤 真,後藤尚久: "円環アンテナの特性", 信学技報, AP85-62
 (1985-10).
- (8) 塩川孝泰,渡辺文夫,安永正幸,後藤尚久,茶谷嘉之,阿部 久:"航空移動用マイク ロストリップアレーアンテナの試作",信学技報, AP86-60 (1986-08).
- Rammos E. and Roederer A.: "Self diplexing circularly polarised antenna",
 1990 IEEE AP-S Int. Symp. Digest, pp.803-806 (May 1990).
- (10) 武市吉博: "コンフォーマルアレーアンテナ", 信学誌, 61, 5, pp.522-523
 (1978-05).
- (11) Sengupta D.L., Smith T.M. and Larson R.W.: "Radiation characteristics of a spherical array of circularly polarized elements", IEEE Trans. Antennas & Propag., AP-16, 1, pp.2-7 (Jan. 1968).

(12) 堀口 進,石曽根孝之,虫明康人: "ターンスタイルアンテナからなる球面配列 アンテナの放射特性", 信学論(B), J65-B, 2, pp.46-53 (1982-01).

•

- (13) 堀口 進,石曽根孝之,虫明康人: "広角走査を目的とした球面配列アンテナの 走査特性",信学論(B), J65-B, 2, pp.245-252 (1982-02).
- (14) 堀口 進,石曽根孝之,虫明康人: "ターンスタイル球面配列アンテナの諸特性
 に及ぼす素子間相互結合の影響",信学論(B), J66-B, 8, pp.1043-1050 (1983-08).
- (15) 堀 俊和,寺田矩芳,鹿子嶋憲一:"広角度ビーム走査の可能な球面配列スイッ チングアレーアンテナ",信学論(B), J69-B, 11, pp.1400-1407 (1986-11).
- (16) 塩川孝泰,渡辺文夫,野本真一: "移動衛星通信用球面配列アンテナ",信学技報,
 AP84-30 (1984-06).
- (17) 安永正幸,塩川孝泰: "移動衛星通信用球面配列アンテナの給電回路に関する検討",信学技報, AP86-33 (1986-06).
- (18) Steyskal H.: "Digital beamforming antennas An introduction", Microwave Journal, pp.107-124 (Jan. 1987).
- (19) Herd J.: "Array element pattern correction in a digital beamforming array: an experimental study", URSI National Radio Science Meeting, Canada (1985).
- (20) Ruvin A.E. and Weinberg L.: "Digital multiple beamforming techniques for radar", EASCON'78 Conference Proc. (1978).
- (21) Armijo L., Daniel K.W. and Labuda W.M.: "Application of the FFT to antenna array beam-forming", EASCON'74 Conference Proc. (1974).

- Haruyama T., Kojima N., Chiba I., Oh-hashi Y., Orime N. and Katagi T.:
 "Conformal array antenna with digital beamforming network", 1989 IEEE
 AP-S Int. Symp. Digest, pp.982-985 (June 1989).
- (23) 大鐘武雄,笹岡秀一,三瓶政一,神尾享秀: "アダプティブアレー技術を適用した
 GMSK/TDMA方式の検討", 信学技報, RCS89-30 (1989-10).
- (24) 志村隆則,大鐘武雄,笹岡秀一,三瓶政一,神尾享秀,臼井邦人,塚本信夫:"アダプティブアレー技術を適用したGMSK/TDMA方式の開発",信学技報, RCS89-31 (1989-10).
- (25) 藤坂貴彦,大橋由昌,近藤倫正,竹内紀雄,大岡秀一,真野清司,片木孝至:"ディジタ ル・ビームフォーミング・アンテナ",昭63信学春季全大,B-123
- (26) Saito J. and Heichele L.: "Comparison of element arrangements of a spherical conformal array", 1987 IEEE AP-S Int. Symp. Digest, pp.125-128
 (June 1987).
- (27) Chujo W., Yasukawa K., Arai H. and Goto N.: "Two-layer self-diplexing antenna composed of microstrip and ring patches fed at four points", The 3rd APMC Proc., pp.273-276 (Sept. 1990).
- (28) 新井宏之,金田久美子,後藤尚久:"円環アンテナの入力インピーダンス特性", 信学技報, AP88-80 (1988).
- (29) Yano S. and Ishimaru A.: "A theoretical study of the input impedance of a circular microstrip disk antenna", IEEE Trans. Antennas & Propag., AP-29, 1, pp.77-83 (Jan. 1981).
- (30) 羽石 操: "マイクロストリップ円偏波アンテナに関する研究", 学位論文, 東京工業大学 (1982).

- (31) 神谷嘉明,中條 渉,安川交二: "円環スロット結合マイクロストリップアンテ ナの基本特性", 信学技報, AP90-05 (1990-04).
- (32) 中條 渉,藤瀬雅行,新井宏之,後藤尚久:"円偏波セルフダイプレクシングアン テナの偏波分離特性",信学技報, AP90-101 (1991-01).
- (33) 中條 渉,安川交二,後藤尚久: "4点給電円環パッチを用いたセルフダイプレ クシングアンテナの試作", 1990信学春季全大, B-122.
- (34) Chujo W., Fujise M., Nakano M., Arai H. and Goto N.: "A two-layer selfdiplexing antenna using a circularly polarized ring patch antenna", IEICE Trans., E74, 10, pp.3261-3267 (Oct. 1991).
- (35) 中條 渉,藤瀬雅行,中野雅之,新井宏之,後藤尚久: "2点給電セルフダイプレク シングアンテナの特性", 信学技報, AP91-123 (1992-02).
- (36) 中野雅之,新井宏之,中條 渉,藤瀬雅行,後藤尚久: "4点給電セルフダイプレク シングアンテナ",信学技報, AP91-89 (1991-09).
- (37) 中條 渉,藤瀬雅行: "円環パッチを用いたスロット結合形送受分離アンテナの試作", 1991信学春季全大, B-106.
- (38) 後藤尚久:"広角で軸比のよい円偏波マイクロストリップアンテナ",信学技報, AP81-39 (1981-06).
- (39) Dubost G.: "Short- or open-circuited dipole parallel to perfect reflector plane and embedded in substrate and acting at resonance", Electron. Lett., 17, 24, pp.914-916 (Nov. 1981).
- (40) 羽石 操,青木俊彦,吉田信一郎:"片側短絡形マイクロストリップアンテナ の放射特性について",昭58信学総全大,743.
- (41) Schneider M.V.: "Microstrip dispersion", Proc. IEEE, 60, 1, pp.144-146(Jan. 1972).

- (42) Derneryd A.G. and Lind A.G.: "Extended analysis of rectangular microstrip resonator antennas", IEEE Trans. Antennas & Propag., AP-27, 6, pp.846-849 (Nov. 1979).
- (43) 坂口浩一,峰本仁史,斎藤勝己:"短絡ピンによるマイクロストリップアンテナの小型化について",昭62信学総全大,618.
- (44) 針生健一,千葉 勇,佐藤眞一,真野清司: "素子密度を考慮したコンフォーマル アレーアンテナの低サイドローブパターンの形成法", 信学技報, AP88-84
 (1988-11).
- (45) 針生健一,千葉 勇,真野清司:"平面波合成によるコンフォーマルアレーの低サイドローブパターンの形成",信学技報, AP89-42 (1989-09).
- (46) 橋本 修,塚田健雄,喜田雅男,真山 崇: "半球状コンフォーマル空中線における低サイドローブパターンの測定結果",信学論(B-II), J74-B-II, 5, pp.325-328 (1991-05).
- (47) 橋本 修,塚田健雄,喜田雅男,真山 崇:"半球状コンフォーマル空中線の広角 走査ビーム特性の測定結果",信学論(B-II), J74-B-II, 6, pp.397-400 (1991-06).
- (48) 西川訓利,佐藤和夫,藤元美俊:"自動車衛星間通信用電子走査アンテナ",1989
 信学春季全大, B-140.
- (49) 砂原米彦,大嶺裕幸,土谷牧夫,松永 誠,真野清司:"衛星通信用車載形フェーズ ドアレーアンテナ",1989信学春季全大,B-142.
- (50) 大森伸吾,田中健二,真野和彦,松永 誠,土谷牧夫:"衛星通信用車載フェーズ ドアレイアンテナ",1990信学秋季大会,B-96.
- (51) 中條 渉,手代木扶:"広角で軸比のよいλ/4短絡型円偏波マイクロストリップ アンテナ",信学技報, AP87-131 (1988-02).

- (52) 中條 渉,手代木扶:"円弧状λ/4短絡型円偏波マイクロストリップアンテナ", 信学技報, AP88-9 (1988-05).
- (53) 中條 渉,手代木扶: "広角にわたって軸比の良い λ/4短絡型円偏波マイクロス トリップアンテナ", 信学論(B), **J71-B**, 11, pp.1287-1292 (1988-11).
- (54) 小西善彦,中條 渉,安川交二: "真空成形法による球面コンフォーマルアレーの試作", 1990信学春季全大, B-145.
- (55) 中條 渉,小西善彦,大滝幸夫,藤瀬雅行: "真空成形法を用いた球面コンフォー マルアレーアンテナの特性", テレビ学技報, ROFT90-46 (Aug. 1990).
- (56) 中條 渉,小西善彦,藤瀬雅行:"移動通信用コンフォーマルアレーの放射特性の検討",1990信学秋季全大, B-97.
- (57) 中條 渉,小西善彦,藤瀬雅行:"曲面直圧法を用いた薄形部分球面アレーアン テナの試作",1991信学秋季全大,B-39.
- (58) 中條 渉,小西善彦,藤瀬雅行: "L帯薄形コンフォーマルアレーの設計と特性", 信学技報, AP91-90 (1991-10).
- (59) 中條 渉,小西善彦,大滝幸夫,藤瀬雅行: "移動体衛星通信用コンフォーマルア レーの設計と特性",信学論(B-Ⅱ), **J75-B-**Ⅱ, 8, pp.547-555 (1992-08).
- (60) Long S. A., Shen L. C. and Morel P. B.: "Theory of the circular-disc printed circuit antenna", IEE Proc., 125, 10, pp.925-928 (Oct. 1978).
- (61) Ghose R. N.: "Electronically adaptive antenna systems", IEEE Trans.Antennas & Propag., AP-12, 2, pp.161-169 (March 1964).
- (62) Lo Y. T., Lee S. W. and Lee Q. H.: "Optimization of directivity and signalto-noise ratio of arbitrary antenna array", Proc. IEEE, 54, 8, pp.1033-1045 (Aug. 1966).

- (63) Lindsey C. and Simon M. K.: "Telecommunication Systems Engineering", Prentice-Hall (1973).
- (64) 樫木勘四郎,中條 渉,岩崎久雄,安川交二:"移動体通信用DBFアンテナにおける位相検出方式",信学技報,AP88-144 (1989-02).
- (65) Steinberg B.: "Principle of aperture and array design", John Wiley (1976).
- (66) Hessel A. and Sureau J. C.: "On the realized gain of arrays", IEEE Trans.Antennas & Propag., AP-19, 1, pp.122-124 (Jan. 1971).
- (67) 小川恭孝,梅田成視,大宮 学,伊藤精彦:"送信時におけるアダプティブア レーの特性",昭61信学総全大,634.
- (68) 伊藤 礼,竹内紀雄,大岡秀一,溝淵哲史,藤坂貴彦,大橋由昌,近藤倫正:"DBF
 アンテナの試作",信学技報, SANE88-54 (1989-01)
- (69) 小島央任,斎藤 淳,千葉 勇,藤坂貴彦,真野清司,折目晋啓,片木孝至:"コン フォーマルアレーアンテナへのディジタルビームフォーミングの適用", 昭63信学秋季全大,B-52.
- (70) 永田洋男,比嘉盛雄,折目晋啓,岩崎久雄,中條 渉,小西善彦,安川交二:"A/D変換器の量子化誤差がディジタルビームフォーミングに与える影響",1989信学秋季全大,B-18.
- (71) 大鐘武雄,笹岡秀一,松沢直人,竹田一弘,志村隆則:"アダプティブアレー技術を 適用したGMSK/TDMAシステムの基本特性", 1991信学春季全大, B-393.
- (72) 岩崎久雄,中條 渉,小西善彦,安川交二,折目晋啓,西岡保彦,比嘉盛雄,永田洋
 男:"移動体衛星通信用DBFアンテナに関するシステム検討",信学技報,
 AP89-33(1989-07).

- (73) Winters J. H.: "Spread spectrum in a four-phase communication system employing adaptive antennas", IEEE Trans. Commun., COM-30, 5, pp.929-936 (May 1982).
- (74) Honda T., Takeuchi Y., Kobayashi H. and Mizuno T.: "A novel carrier recovery method for preambleless demodulation", IEICE Trans., E73, 10, pp.1681-1687 (Oct. 1990).
- (75) 田部井誠,上田光宏: "FFTを用いた高精度周波数決定法",信学論(A), J70-A, 5,
 pp.798-805 (1987-05).
- (76) 富田秀穂:"衛星通信用蓄積一括復調装置",信学技報,SAT88-27 (1988-09).
- (77) 中條 渉,岩崎久雄,安川交二: "受信信号の振幅情報を利用した球面配列ア レーのビーム形成方式に関する検討", 信学技報, AP88-94 (1988-12).
- (78) 中條 渉,樫木勘四郎,岩崎久雄,安川交二: "球面配列アレーを用いた移動体通 信用DBFアンテナについて", 信学技報, AP88-145 (1989-02).
- (79) 中條 渉,樫木勘四郎: "球面配列アレーを用いた移動体衛星通信用DBFアン テナのビーム形成方式に関する検討",信学論(B-Ⅱ), J74-B-Ⅱ, 10, pp.515-522 (1991-10).
- (80) 中條 渉,岩崎久雄,安川交二: "ビーム形成部と復調部を一体化した移動体衛 星通信用DBFアンテナに関する検討", 1989信学秋季全大, B-20.
- (81) 中條 渉,上原清彦,安川交二: "移動体衛星通信用DBFアンテナの信号処理時間",信学技報, AP90-4 (1990-04).
- (82) 大滝幸夫,中條渉,上原清彦,藤瀬雅行:"送信用DBFアンテナ信号処理部の試作",信学'91秋大, B-34.
- (83) 大滝幸,、中條渉,上原清彦,藤瀬雅行:"移動体衛星通信用DBFアンテナ信号処 理部の試作",信学'92春大,SB-1-9.

- (84) 竹中勉,小川博世:"L帯アクテイブアレーアンテナ用MMIC低雑音増幅器·ダ ウンコンバータ", 1991信学春季全大, C-40.
- (85) 藤瀬雅行,上原清彦,野原光夫,中條 渉: "低高度周回衛星間光通信システムを 用いた広帯域移動体通信システムの検討", 信学技報, OCS91-57 (1991-11).
- (86) 中條 渉,大滝幸夫,小西善彦,上原清彦,藤瀬雅行,竹中勉,小川博世: "DBFと MMICを備えた移動体衛星通信用アクティブコンフォーマルアレーの試 作",信学'92春大, B-52.
- (87) 中條 渉,藤瀬雅行,新井宏之,後藤尚久: "セルフダイプレクシングアレーアンテナの試作", 信学'92秋大, B-92.
- (88) 中條 渉,藤瀬雅行,新井宏之,後藤尚久:"円環パッチを用いた2層構造コン フォーマルアレーの試作",信学'93春大, B-78.
- (89) IEEE Trans. Antennas & Propag., AP-31, 6, Part II (Nov. 1983).
- (90) Coen S. and Gladwell G.M.L.: "A legendre approximation method for the circular microstrip disk problem", IEEE Trans. Microwave Theory & Tech., MTT-25, pp.1-6 (1977).
- (91) Nakano M., Arai H., Chujo W., Fujise M. and Goto N. : "Feed circuits of double-layered self-diplexing antenna for mobile satellite communications", IEEE Trans. Antennas & Propag., AP-40, 10, pp.1269-1271 (Oct. 1992).